

JEDNOTKA SEŘÍZOVÁNÍ GEOMETRIE



Servisní manuál

TEEWACZ551H

Veškeré informace obsažené nebo přiložené k tomuto dokumentu jsou považovány za důvěrné a jsou vlastnictvím společnosti Snap-on. Veškerá výrobní, uživatelská, reprodukční a prodejní práva jsou vyhrazena společnosti Snap-on a zde uvedené informace nesmí být zcela ani částečně použité bez výslovného písemného schválení společnosti Snap-on.

Obsah

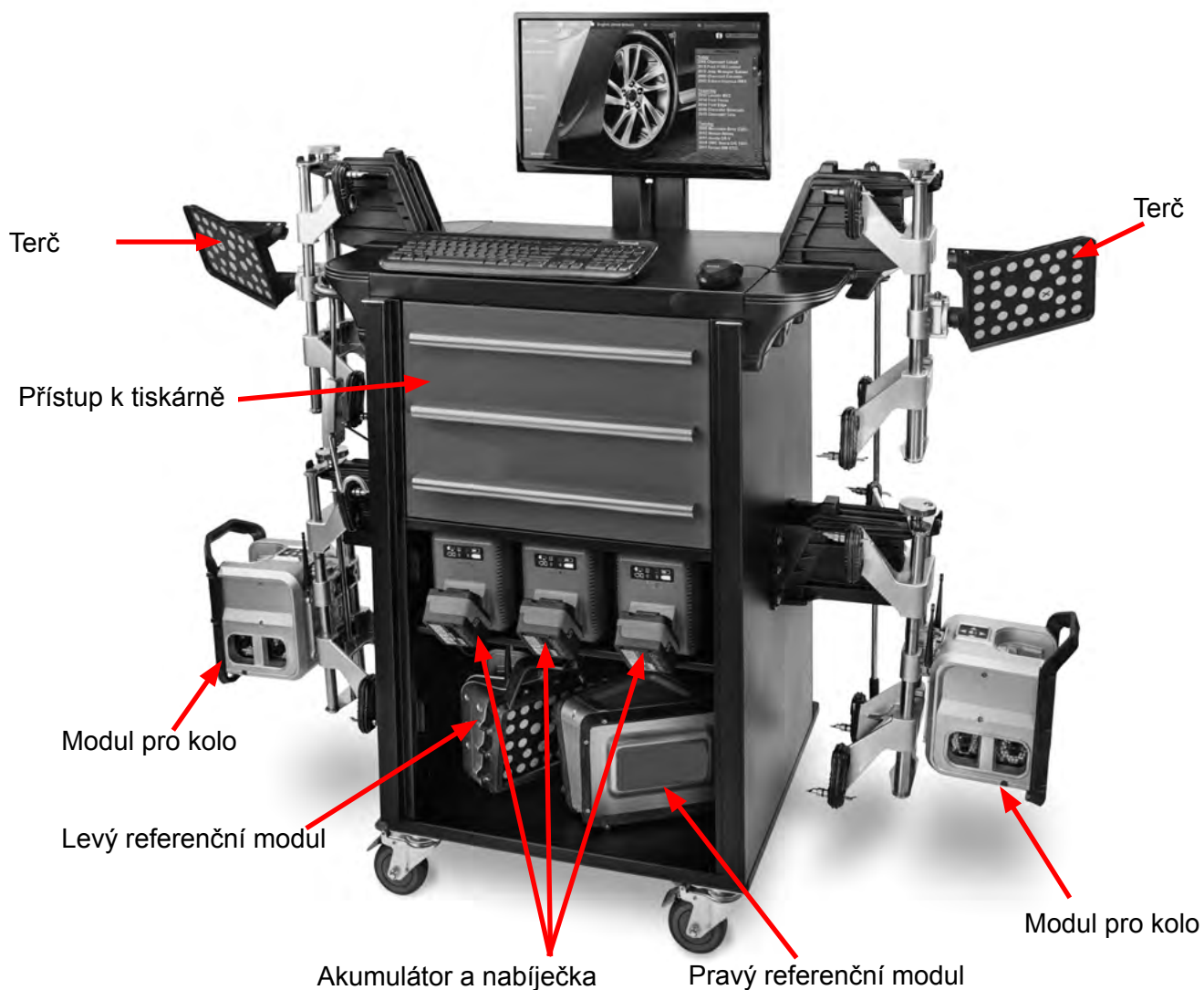
ÚVOD	
ZÁKLADNÍ PŘEHLED	1
STRUKTURA JEDNOTKY SEŘIZOVÁNÍ GEOMETRIE	1
MODUL PRO KOLO	2
PRAVÝ REFERENČNÍ MODUL	4
LEVÝ REFERENČNÍ MODUL	4
HOSTITELSKÝ ŘADIČ	6
KALIBRACE	
RULP	11
TST/CST	14
RTPP	17
RCTP	19
ZÁLOHOVÁNÍ/OBNOVA	22
KALIBRACE JEDNÉ TYČE	23
AKTUALIZACE SYSTÉMU	
AUTOMATICKÁ AKTUALIZACE	28
MANUÁLNÍ AKTUALIZACE	30
AKTUALIZACE INFORMACÍ	35
NASTAVENÍ SÍŤ	
WAN (WIDE AREA NETWORK - ROZSÁHLÁ SÍŤ)	36
NASTAVENÍ TISKÁRNY	37
SKENER	39
INTERNETOVÉ SLUŽBY	40
DIAGNOSTIKA KAMERY	41
DIAGNOSTIKA SYSTÉMU	
NAPĚTÍ	42
OVĚŘOVÁNÍ DAT	43
ROZLOŽENÍ	
OVLÁDACÍ PANEL VE VÝSTAVBĚ	45
STAV SYSTÉMU	
STAV MODULU	46
ROZLOŽENÍ	46
ZOBRAZENÍ KAMER	46
SÍŤ	47
TISKÁRNA	47
JEDNOTKY	47

VÝMĚNA KOMPONENTŮ	
MONTÁŽ MODULU	50
VYJMUTÍ A INSTALACE KRYTŮ MODULŮ	51
VÝMĚNA KAMERY	55
VÝMĚNA PROCESORU	56
MONTÁŽ REFERENČNÍHO MODULU.....	59
KOMPONENTY ELEKTRICKÉ KONZOLE	64
VÝMĚNA KOMPONENTŮ SYSTÉMU	
AKTIVACE PŘES SÍŤOVÉ PŘIPOJENÍ	68
AKTIVACE PŘES USB JEDNOTKU	69
PÁROVÁNÍ SYSTÉMU	
PÁROVÁNÍ MODULU.....	72
WIFI (JEDNOTKA SEŘIZOVÁNÍ GEOMETRIE)	
PŘIPOJENÍ K JEDNOTCE SEŘIZOVÁNÍ GEOMETRIE.....	74

ÚVOD

ZÁKLADNÍ PŘEHLED

Uživatelské rozhraní nové generace s inteligentní a předvídavou řadou softwarových operací pro seřizování kol a zajištění vysokého objemu zákazníků.



STRUKTURA JEDNOTKY SEŘIZOVÁNÍ GEOMETRIE

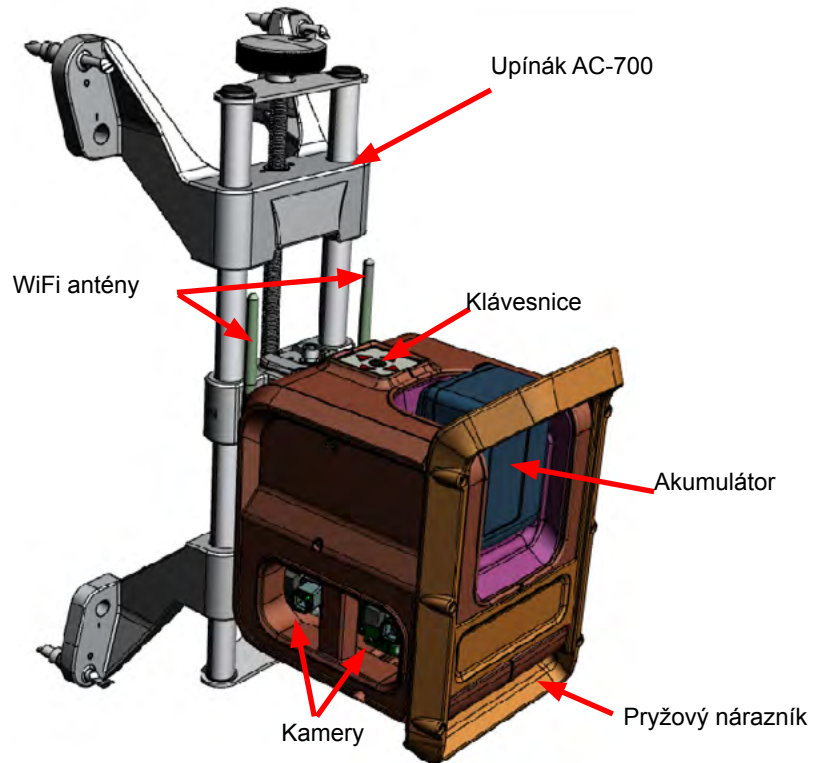
- Levý modul pro kolo - Bezdrátová komunikace jednotky seřizování geometrie
- Pravý modul pro kolo - Dílenský WiFi
- Zobrazovací monitor - Zobrazuje veškeré informace
- Přístup k tiskárně - Ukrývá tiskárnu jednotky seřizování geometrie (připojenou prostřednictvím USB)
- Levý referenční modul - Kalibrační kamera
- Pravý referenční modul - Obsahuje 2 pasivní terče
- Akumulátor a nabíječka - Akumulátory se používají k napájení modulů
- Terč a upínáky - Univerzální upínáky AC700 a 2-6x8 terčů

• KOMPONENTY JEDNOTKY SEŘIZOVÁNÍ GEOMETRIE

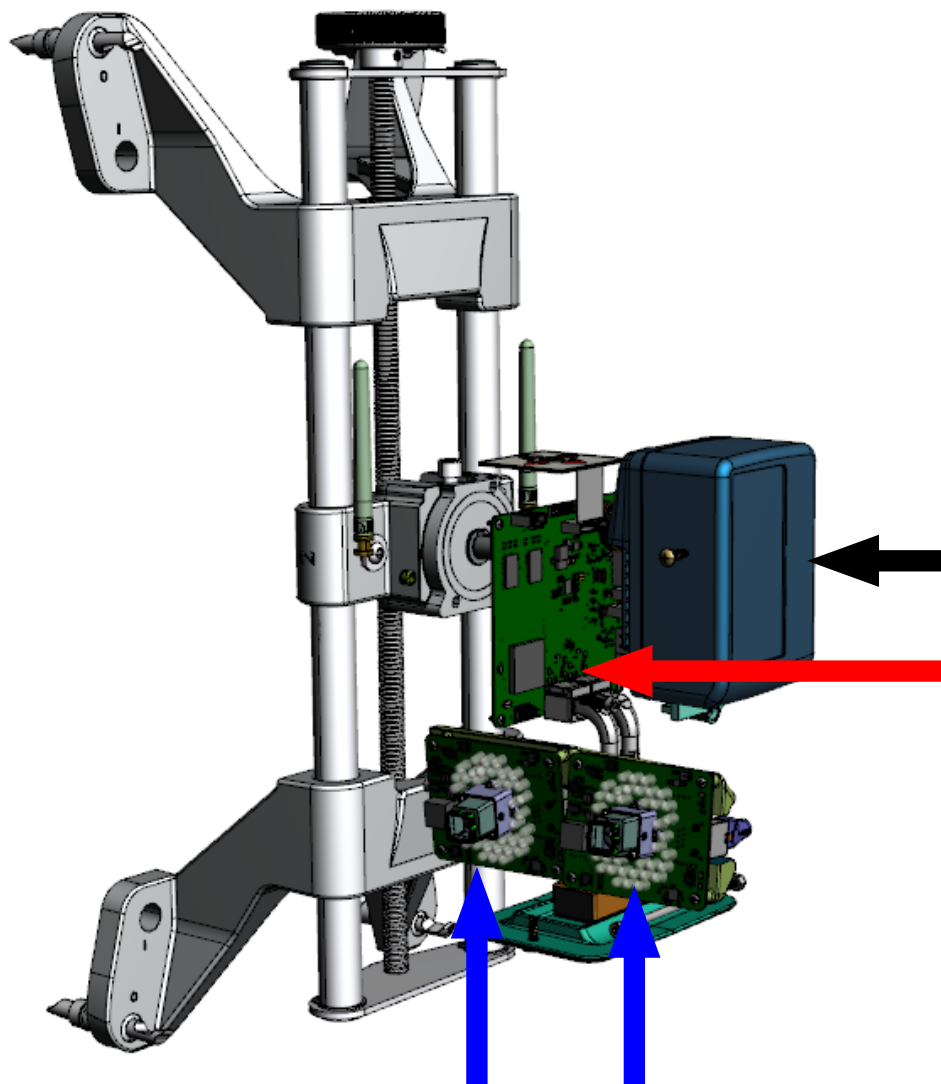
- Moduly pro kolo
- Pravý referenční modul
- Levý referenční modul
- Hostitelský řadič

MODUL PRO KOLO

- Návrh duální kamery
 - * Umožňuje provádět kompenzaci pomalým pohybem vozidla vpřed a vzad bez nutnosti ho nadzvednout
 - * Jednoduchá - montáž upínáku/modulu a válce
- VODI
 - * Vizuelní indikátory navádějí uživatele
 - * Kompenzace házivosti, měření záklonu
- Pevná montáž
 - * Žádné pohyblivé části, které je nutné obsluhovat
- Výrazný design
 - * Nárazníkový systém
- Bezdrátový design s WiFi
 - * Levý modul vytváří síť jednotky seřizování geometrie
 - * Pravý modul připojí k WiFi dílny
 - * Bez kabelů
 - * Snadná instalace



Levé a pravé moduly jsou identické. Každý modul je v systému identifikován podle nastavení párování. Při správném párování a během procesu přípravy systému levý modul pracuje jako hlavní modul.



Akumulátor

Akumulátor 18 VDC
 Napájí zadní moduly
 4.0 AH
 Dobíjecí
 Lithium-iontový
 8,0 hodinová výdrž *
 Nabíjení trvá méně než 1 hodinu

Kamera(2)

5,1 megapixelové kamery
 Připájí se k procesoru prostřednictvím ethernetového kabelu
 Naklonění kamer pro zvýšení svislého zorného pole
 Obě kamery se používají k zobrazování terče předního kola a terče předního referenčního modulu
 Na kameře nedochází ke zpracování žádného obrázku

Procesor

Wi-Fi modul připojen
 Zpracovává údaje kamery
 Levý procesor je hlavní a vytváří síť jednotky seřizování geometrie.
 Levý procesor obsahuje grafické uživatelské rozhraní a vysílá do hostitelského řadiče pro zobrazení.
 Levý procesor přijímá data z pravého zadního procesoru a levého referenčního procesoru.
 Levý procesor vysílá údaje do hostitelského řadiče, aby je zobrazil jako data seřizování.

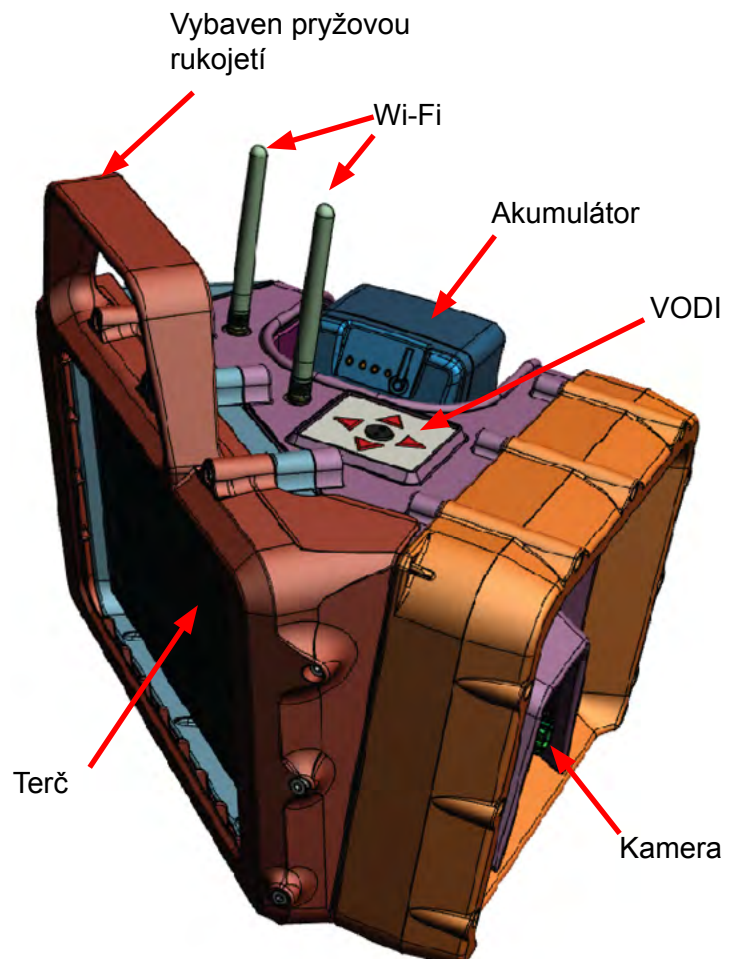
PRAVÝ REFERENČNÍ MODUL

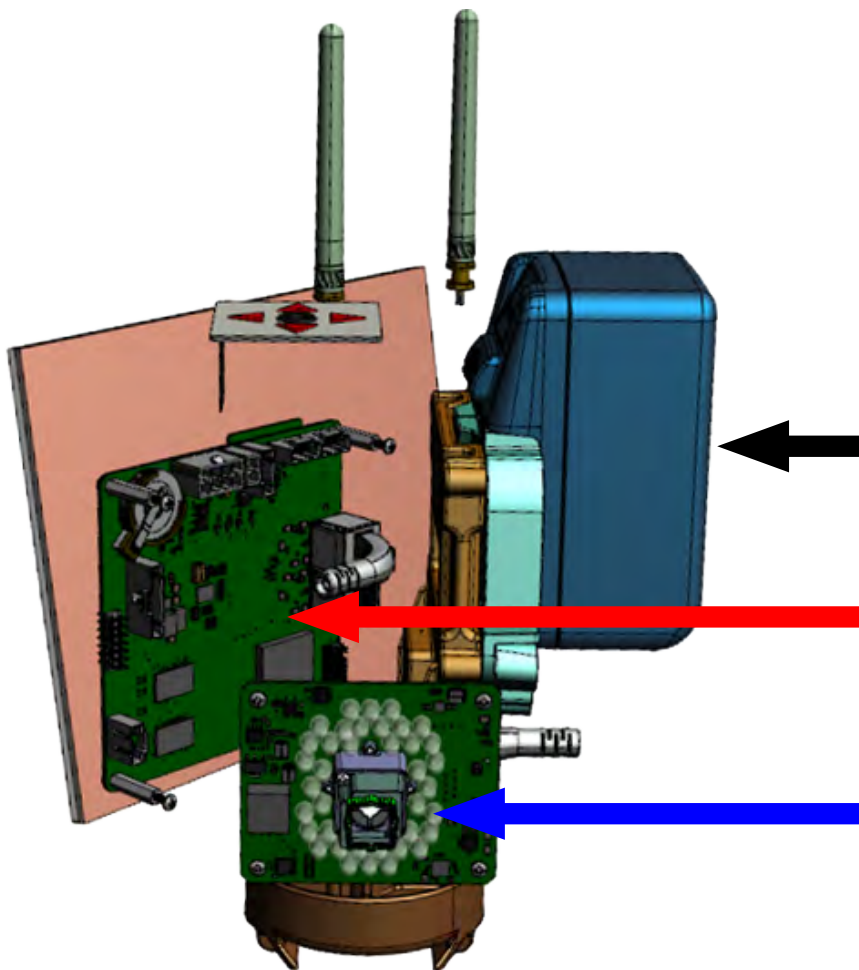


- 2 pasivní terče
- Žádné vnitřní komponenty
- Malý terč se zobrazuje prostřednictvím levého referenčního modulu pro zachování kalibrace systému.
- Větší terč se zobrazuje prostřednictvím pravého zadního modulu pro referenci umístění.

LEVÝ REFERENČNÍ MODUL

- Referenční terč
 - * Zobrazován prostřednictvím zadního modulu
- Kalibrační kamera
 - * Zobrazuje pravý referenční terč pro zachování kalibrace systému
- VODI
 - * Vizuelní indikátory navádějí uživatele během kompenzace házivosti a měření záklonu.
- Přizpůsobitelná instalace
 - * Mnoho montážního příslušenství se přizpůsobuje jakémukoliv prostoru
 - * Rychlé odpojení umožňuje snadné skladování a přemístění
- Nárazníkový systém k posílení





Akumulátor

Akumulátor 18 VDC

Stejně ve smyslu specifikací a provozu jako u zadních modulů.

Kamera(1)

5,1 megapixelová kamera.

Připájí se k procesoru prostřednictvím ethernetového kabelu.

Zobrazuje terč na pravém referenčním modulu pro zachování kalibrace systému.

Stejně jako kamery umístěné v zadních modulech pro kola.

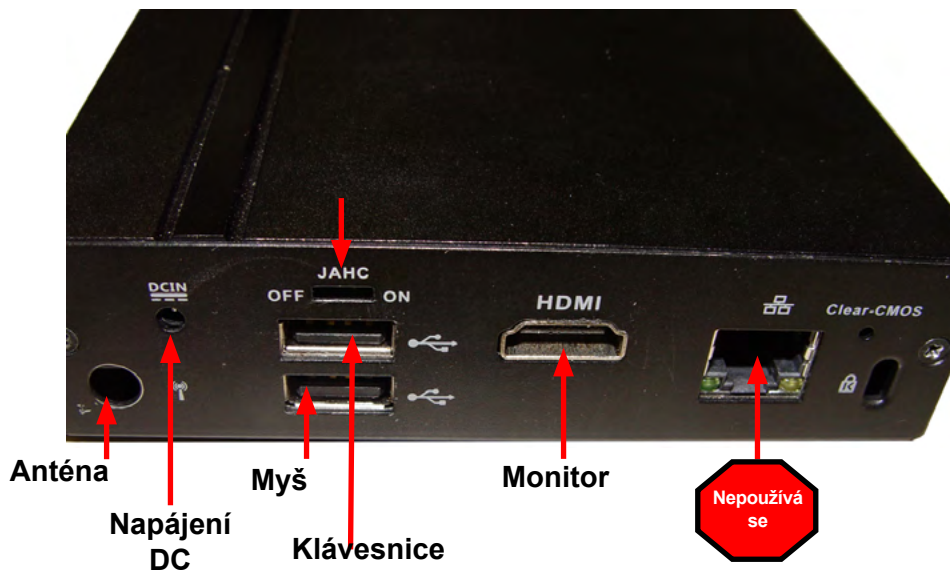
Procesor

Procesor elektricky stejný jako procesor zadního modulu.

Vysílá údaje týkající se umístění pravého referenčního modulu a nasměrování k procesoru levého zadního modulu.

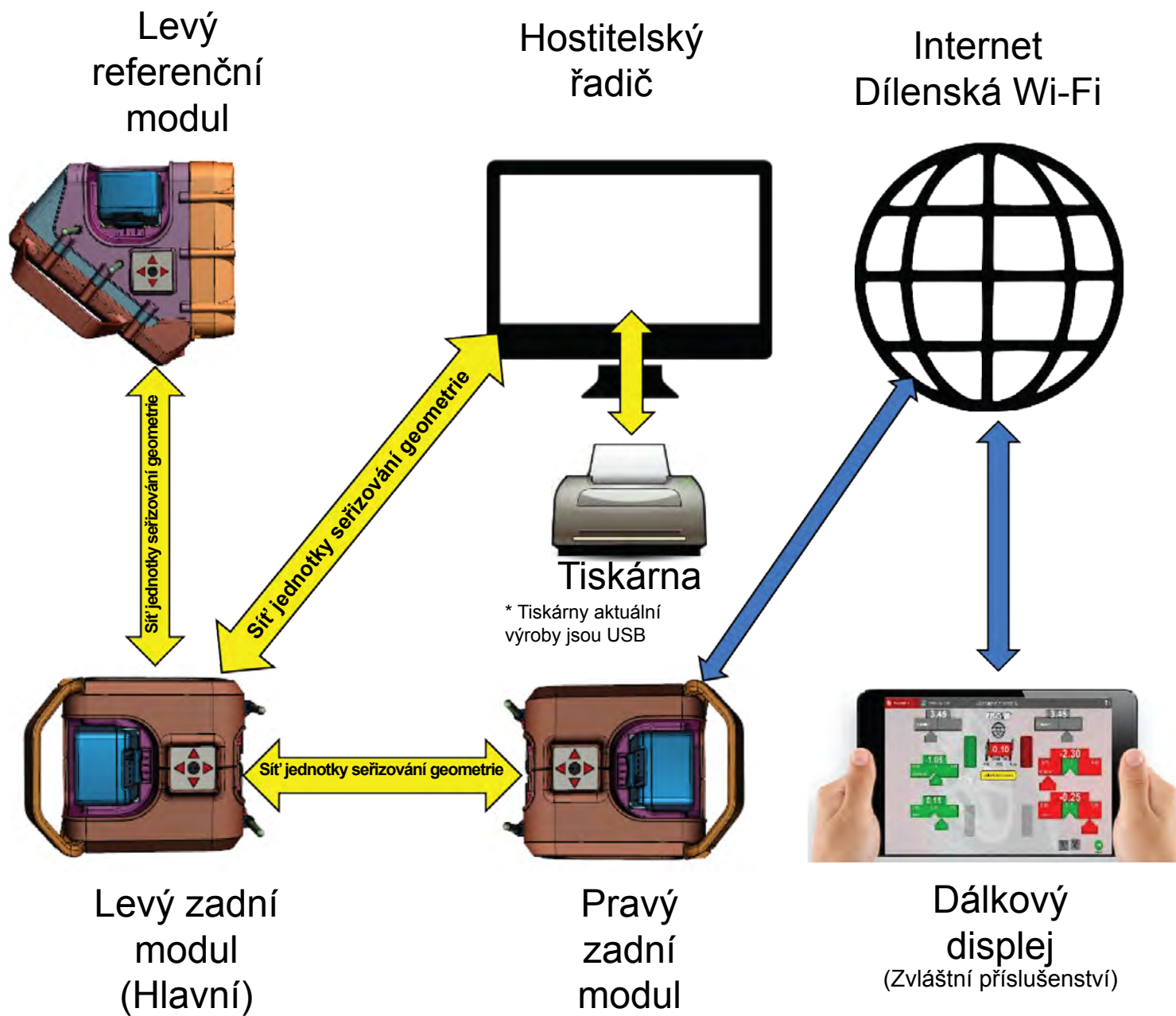
HOSTITELSKÝ ŘADIČ

Hlavním úkolem hostitelského řadiče je zobrazování informací o seřizování dodaných z levého modulu. Kopie grafického uživatelského rozhraní se nachází na hostitelském řadiči a používá se pouze k zálohování. Zobrazuje pouze tuto informaci pro vstupy z VIN, tiskárny a přístroje Romess. Tato informace je odeslána do levého modulu. Tato jednotka seřizování geometrie je server založen na webové síti a k VEŠKERÉMU zpracování obrázků a grafického uživatelského rozhraní dochází na úrovni levého modulu a slouží hostitelskému řadiči.



VIN
(Zvláštní příslušenství)





Prázdna strana

KALIBRACE

Kalibrační postupy lze najít v menu „SERVIS“ softwaru jednotky seřizování geometrie. Nikdy nedoporučujeme kalibrovat systém, dokud nebude identifikován nějaký problém. Doporučujeme používat správné techniky řešení problémů. Zkontrolujte správné provozní podmínky všech upínáků kol a terčů. Uvolněné a nesprávně namontované terče a upínáky kol způsobí chyby.

Navádění zpět provádějte s vozidlem bez opotřebovaných nebo uvolněných závěsů. Ujistěte se o správném usazení závěsu. Přistupte k zadním měřicím přístrojům. Naveďte vozidlo vzad a vpřed několikrát a pozorujte měřicí přístroje pro změny záklonu a sbíhavosti. Změny v záklonu nebo sbíhavosti vyšší než 0,05 stupňů uvádějí možný problém v identifikaci terče (TID). Zopakujte tento test a pozorujte přední měřicí přístroje.

Systém dodaný ze závodu do dílny je zcela kalibrován. V závodě kalibrován systém byl vystaven procesům, které lze provádět pouze v závodě a specifikační tolerance jsou o hodně těsnější. Vždy ověřte možnou potřebu kalibrace systému ještě před provedením jakéhokoliv z těchto postupů. I když si zákazník myslí, že systém je nesprávný, neznamená to, že potřebuje kalibraci. Tuto nesprávnost systému může způsobit chyba obsluhy, nečistoty nebo špatný stav otočných desek a zadních posuvných desek.

Kalibrační postup uvádíme zde:

- RULP - Relative Upper to Lower Positioning (Místo přechodu mezi vrchními a spodními kamerami)
 - * Postup se provádí v případě výměny, modifikace nebo pádu zadního modulu.
- RCTP - Relative Camera to Target Positioning
 - * Postup se provádí v případě modifikace nebo pádu levého referenčního modulu.
- TST/CST - Camera Spindle Translation – Target Spindle Translation
 - * Tento postup smí provádět pouze zákazník, který zastává názor, že jeden nebo více jeho terčů/upínáků kol bylo kompromitováno v důsledku pádu. Tento postup se používá pro výpočet přesného středu terče namontovaného na upínáku kola.
 - * Tak jako s ID terčem jednotek seřizování geometrie CST/TST lze tento postup provést v případě výměny, pádu nebo modifikace modulu, terče nebo upínáku kola.
 - * Postup smí provádět zákazník na vozidle s dobrým stavem závěsu (žádné opotřebované nebo uvolněné části).
 - * U tohoto postupu se nevyžaduje kalibrace všech čtyř pozic.
 - * Kalibrovat lze jednu, dvě, tři nebo všechny čtyři pozice.
 - * Servisní technik musí vždy provést kalibraci jedné tyče.
- RTTP - Relative Target to Target Positioning
 - * Postup se provádí v případě výměny, modifikace nebo pádu pravého referenčního modulu.
- JEDNA TYČ
 - * Tento postup používá pověřený servisní technik a vyžaduje si zvláštní vybavení. Použitá tyč a podstavce jsou přesné nástroje, proto je nezbytné je pečlivě manipulovat a skladovat. Tento postup je stejný jako TST postup, nicméně využívá doplňující informace (offsety) systému, když se používá.
- ZÁLOHOVÁNÍ

Tento postup zálohuje aktuální kalibrační činitele systému. Postup obnovy se používá pro obnovení kalibračních činitelů systému. Doporučujeme zálohovat všechny kalibrační činitele na USB jednotku dřív, než provedete jakékoli servisní funkce. Rovněž doporučujeme zálohovat systém v případě výměny nebo kalibrace kamery. Zálohování proveďte i po provedení kontroly seřízení.

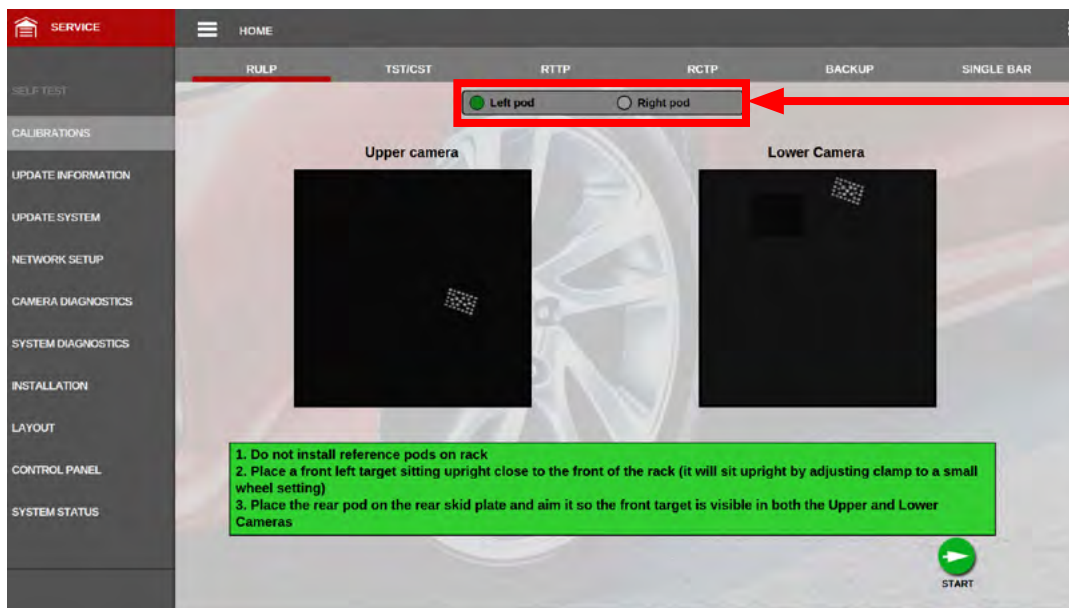
Prázdna strana

RULP

Tento postup si vyžaduje terč o velikosti 6x8. Terč ze systému je v pořádku. Používaný terč musí splňovat nejvyšší normy. Terč, který je prasknutý, rozmazaný nebo zkreslený může ovlivnit přesnost tohoto kalibračního postupu.

POZNÁMKA: BĚHEM TOHOTO POSTUPU NESMÍ SYSTÉM VIDĚT ŽÁDNÝ JINÝ TERČ.

1. Na obrazovce DOMŮ klikněte na <SERVIS> <KALIBRACE> a v podmenu si zvolte RULP.
2. Zvolte si model, který se má kalibrovat - LEVÝ nebo PRAVÝ.
3. Zapojte levý zadní modul do zdroje napájení.

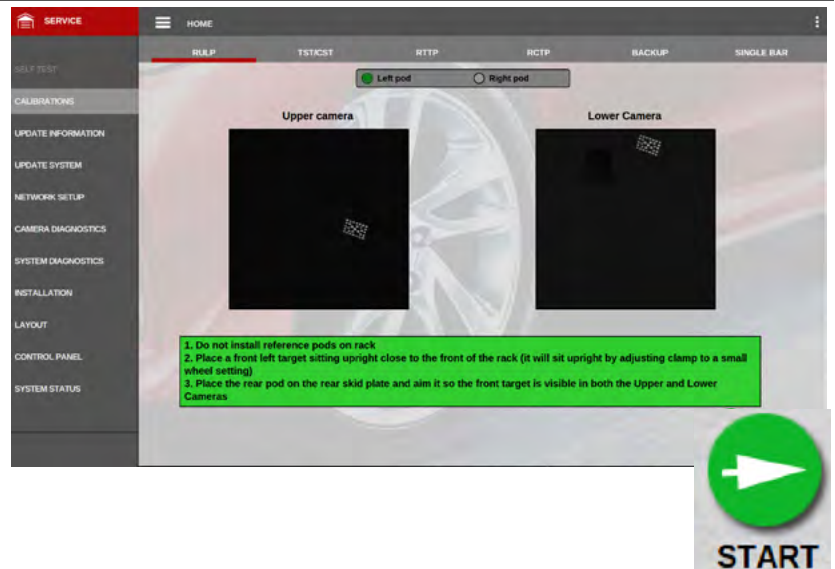


4. Zapojte modul, který se má kalibrovat, do zdroje napájení. Připomínáme, že levý modul musí být zapojen bez ohledu na to, jestli se má kalibrovat.
5. Ujistěte se, že modul, který se má kalibrovat, komunikuje s hostitelským řadičem.
6. Umístěte modul, který se má kalibrovat, na pojezdovou dráhu zdviže přibližně na střed zadních posuvných desek.
7. Umístěte příslušný terč na pojezdovou dráhu těsně za otočnou desku.
8. Ujistěte se, že terč je vidět v horní i dolní kameře.

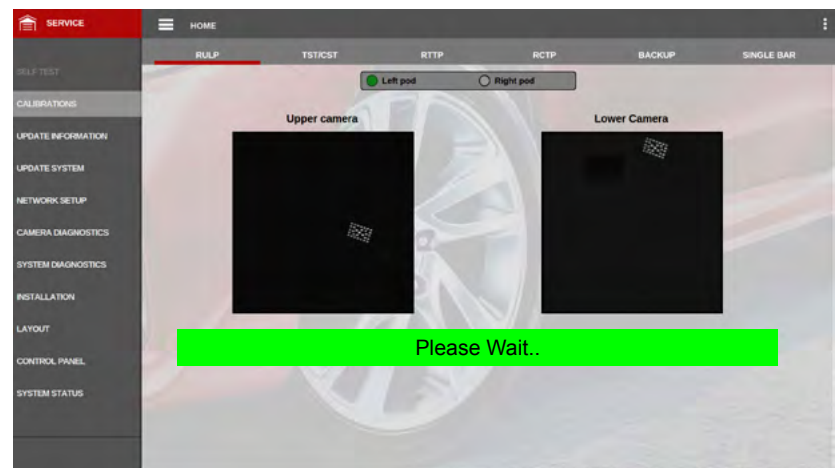


Kalibrace

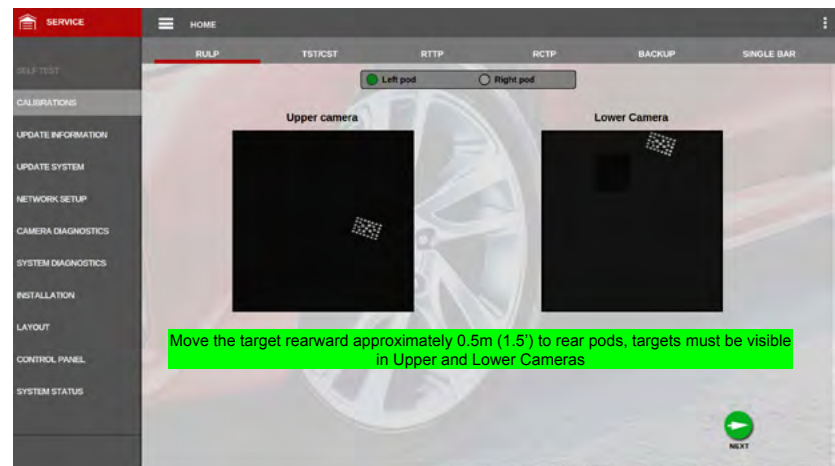
9. Zvolte si tlačítko START pro spuštění kalibračního postupu.



10. Čekajte prosím

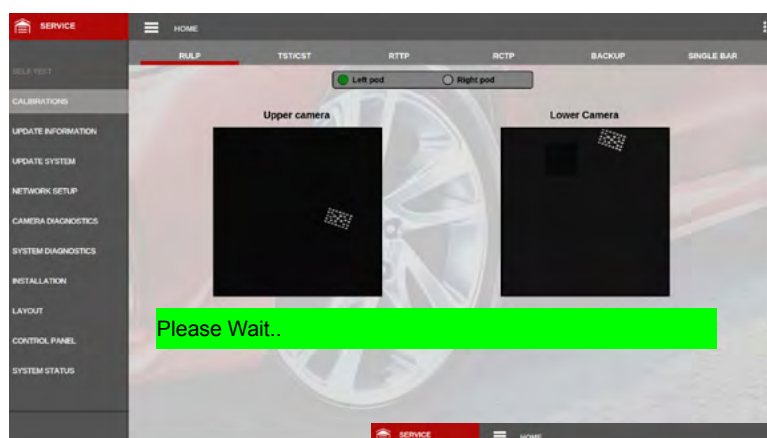


11. Systém upozorní uživatele na přesun terče vzad o cca 0,5 (1,5') metru.

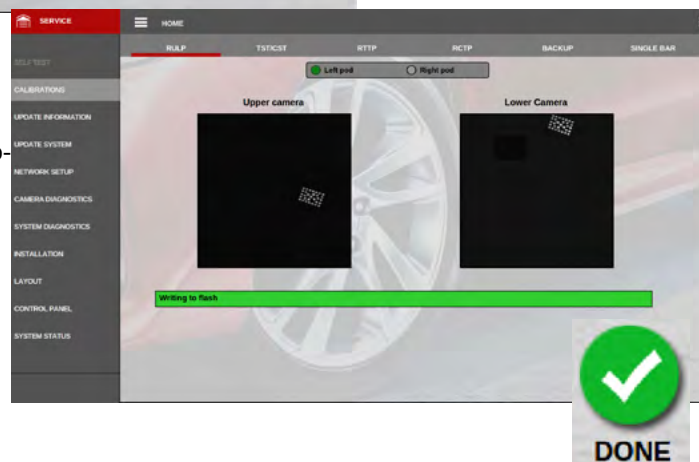


12. Po přesunutí terče vzad stiskněte tlačítko „DALŠÍ“

13. Zvolte si Další.



14. Po ukončení si zvolte „HOTOVO“. V případě potřeby zopakujte postup na opačném modulu.



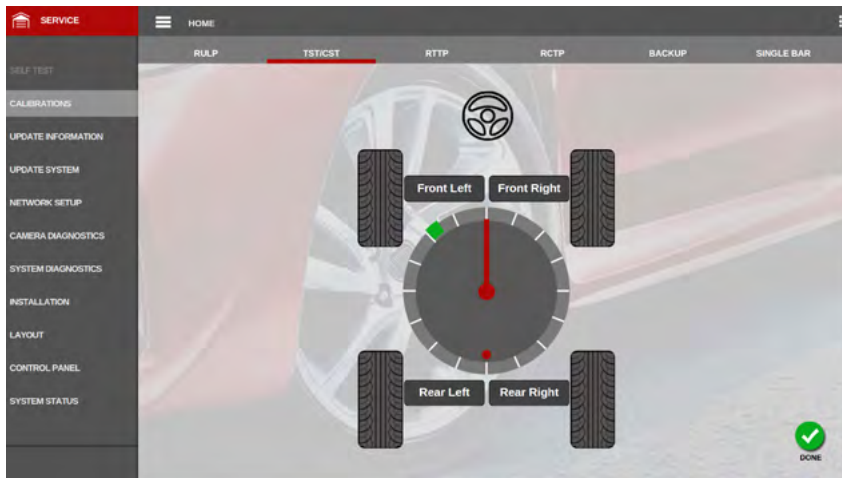
TST/CST

Tento postup je navržen pro zákazníka k provedení TST na některém terči/sestavě upínáků anebo na některém CST na kameře/upínáku. Doporučujeme zákazníkovi používat vozidlo s částmi, které dobře zná. Vozidlo s opotřebenými nebo uvolněnými částmi způsobí chybu vyplývající z nepřesného načtení seřizování.

1. Umístěte vozidlo na seřizovací stojan a namontujte terče/moduly/referenční moduly. Pomocí zvedáků nadzvedněte vozidlo mimo zdviže. Snižte vozidlo dolů na bloky zvedáku. Nesprávný zvedák může způsobit chyby v tomto postupu vyplývající z nepřesných úhlů seřízení.
2. Na obrazovce DOMŮ klikněte na <SERVIS> <KALIBRACE> a v podmenu si zvolte TST/CST. Připomínáme, že zvolit si je třeba správný upínák kola, který se kalibroval a je označen „Zelenou“ barvou/kolonkou. Tento postup provádí TST 1 kola postupně. Postup TST lze použít na 1 nebo několika terčích nebo modulech kola. Není nutné jej provést na všech 4 kolech.



3. Zvolte si terč/upínák kola, který se má kalibrovat



4. Otočte sestavu kola, přičemž pokaždé zarovnáte ručičku s místem zastavení

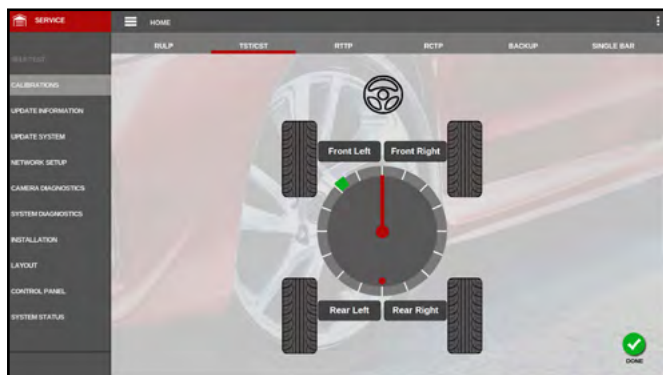


5. Po ukončení postup zopakujte v případě potřeby na opačném terči. Provedení postupu na každém kole bude potvrzeno odškrtnutím.

POZNÁMKA: JESTLIŽE UŽIVATEL OPUSÍ TENTO POSTUP, PŘI OPĚTOVNÉM VSTUPU DO NĚJ NEMUSÍ KOMPLETIZOVAT



**TERČE/MODULY, KTERÉ JIŽ BYLY KOMPLETIZOVANÉ PŘED OPUŠTĚNÍM. SOFTWARE SE NICMÉNĚ SPUS-
TÍ OD ZAČÁTKU.**

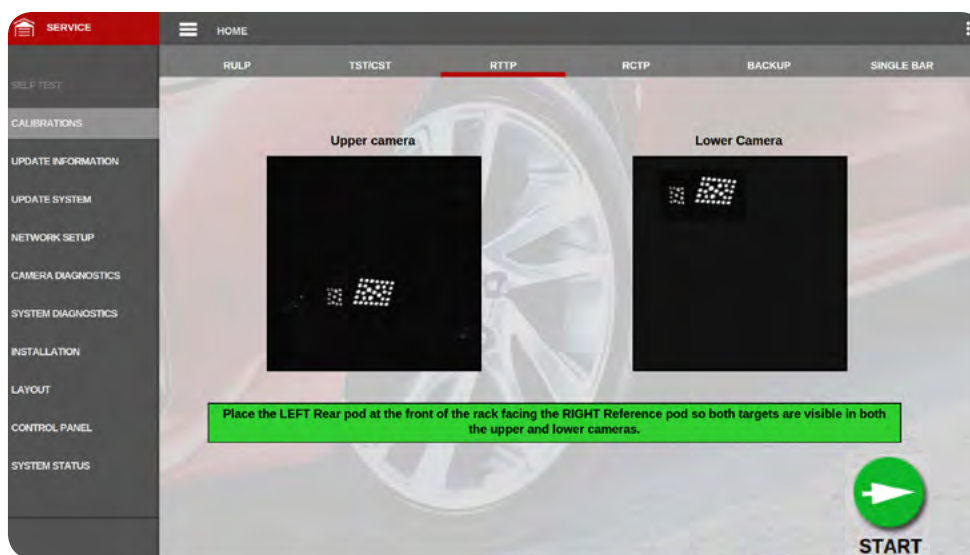


RTTP

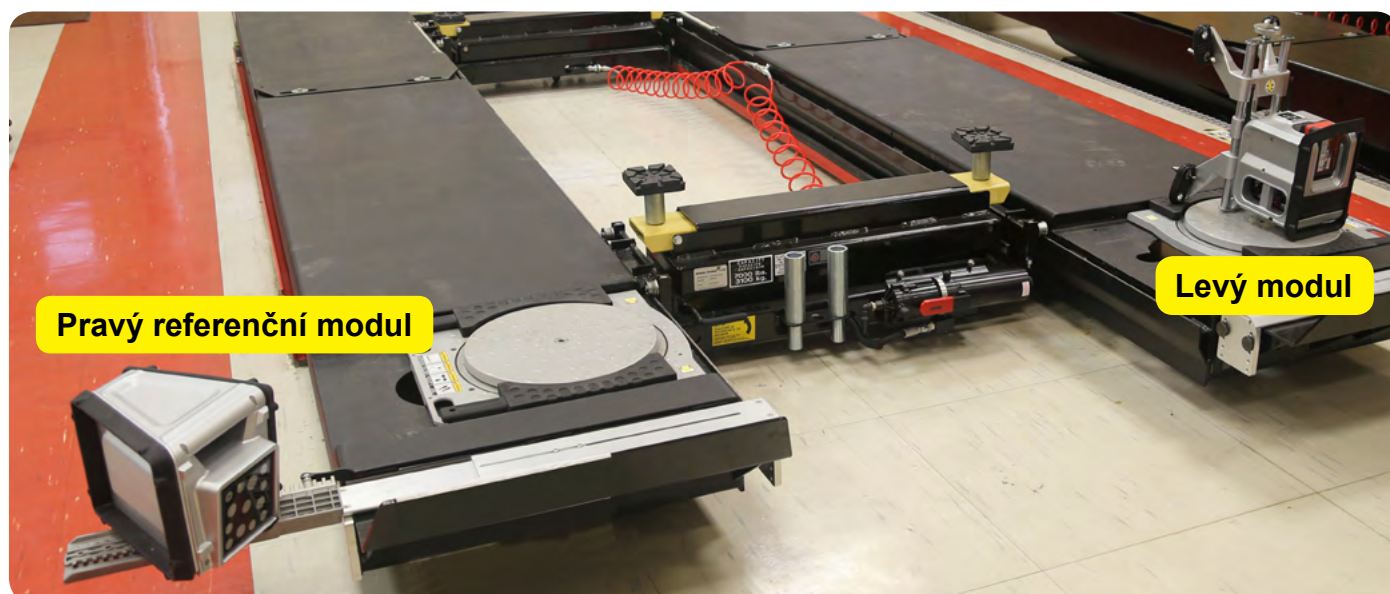
Tento postup si vyžaduje pravý referenční modul a levý modul. Terče modulu musí splňovat nejvyšší normy. Terč, který je prasknutý, rozmazaný nebo zkreslený může ovlivnit přesnost tohoto kalibračního postupu. Tento postup kalibruje navzájem terče na referenčním modulu. Postup se provádí v případě výměny, modifikace nebo pádu pravého referenčního modulu.

POZNÁMKA: BĚHEM TOHOTO POSTUPU NESMÍ SYSTÉM VIDĚT ŽÁDNÝ JINÝ TERČ.

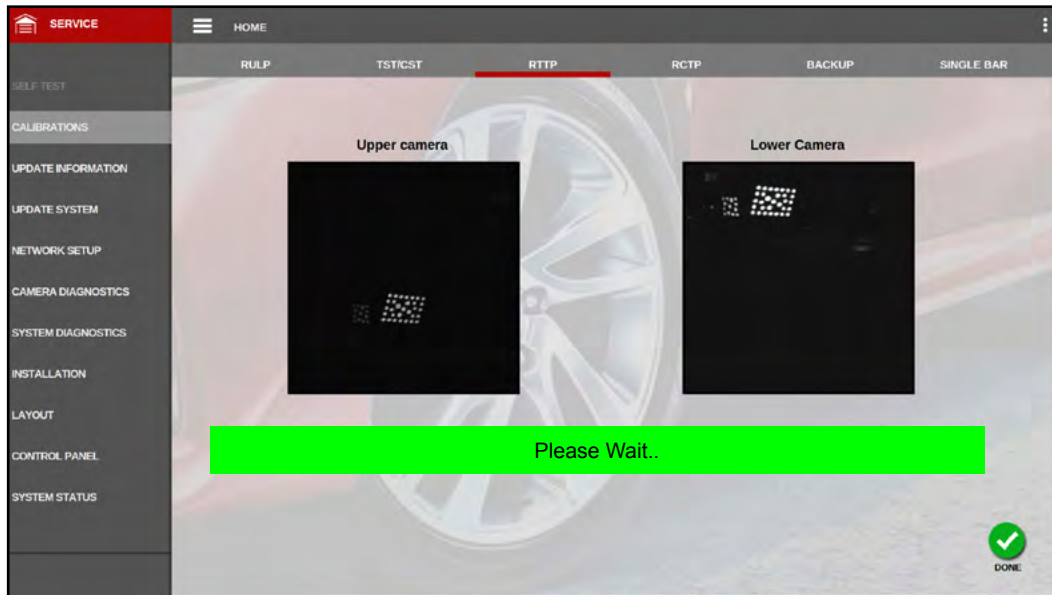
1. Na obrazovce DOMŮ klikněte na <SERVIS> <KALIBRACE> a v podmenu si zvolte RTTP.



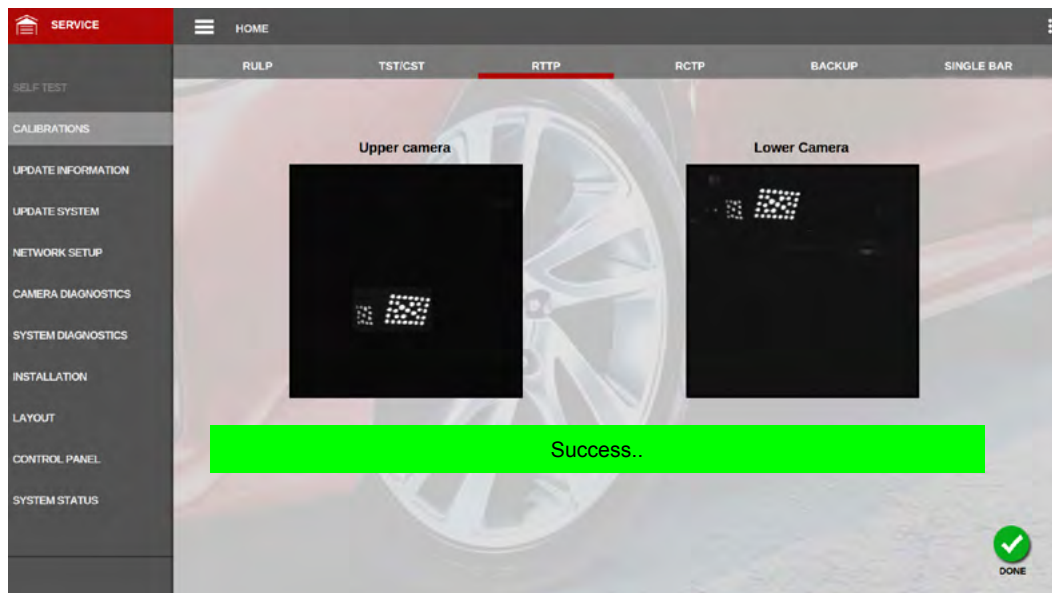
2. Zapojte všechny moduly do zdroje napájení.
3. Namontujte pravý referenční modul k pravé pojezdové dráze.
4. Umístěte levý zadní modul na přední část levé pojezdové dráhy.
5. Ujistěte se o zapojení levého zadního modulu do zdroje napájení a o komunikaci s hostitelským řadičem.
6. Ujistěte se, že oba terče pravého referenčního modulu jsou viditelné na vrchních a spodních kamerách levého zadního modulu a klikněte na tlačítko <START> .



7. Systém uvede zprávu „Čekejte prosím“.



8. Po ukončení musí systém uvést „Hotovo“



RCTP

Tento postup si vyžaduje pravý referenční modul, levý referenční modul a levý zadní modul. Terče modulu musí splňovat nejvyšší normy. Terč, který je prasknutý, rozmazaný nebo zkreslený může ovlivnit přesnost tohoto kalibračního postupu. Tento postup kalibruje navzájem terče na referenčním modulu. Postup se provádí v případě výměny, modifikace nebo pádu pravého referenčního modulu. Během tohoto postupu se **nepoužívá** pravý zadní modul.

POZNÁMKA: **KAŽDÝ OBRÁZEK UVÁDÍ ALTERNATIVNÍ ZPŮSOBY PRO UKONČENÍ TOHOTO POSTUPU. PŘIPOMÍNÁME, ŽE NENÍ NUTNÉ, ABY REFERENČNÍ MODULY BYLI PŘIPOJENÉ KE SVÝM DRŽÁKŮM. KAŽDÁ KAMERA MUSÍ VIDĚT TERČE, KTERÉ JSOU K NÍ NASMĚROVANÉ.**



Levý modul

Levý referenční modul

Pravý referenční modul

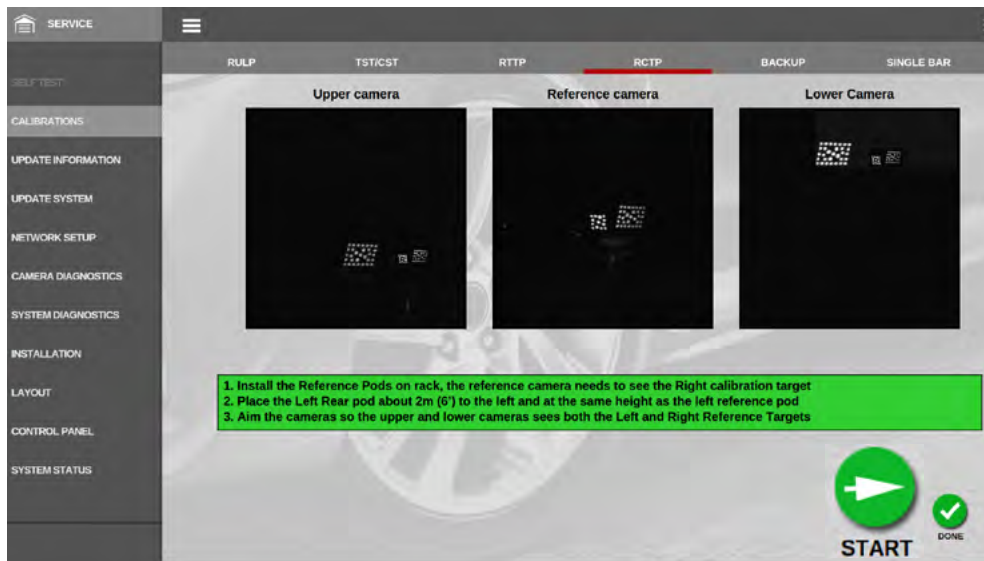


Levý modul

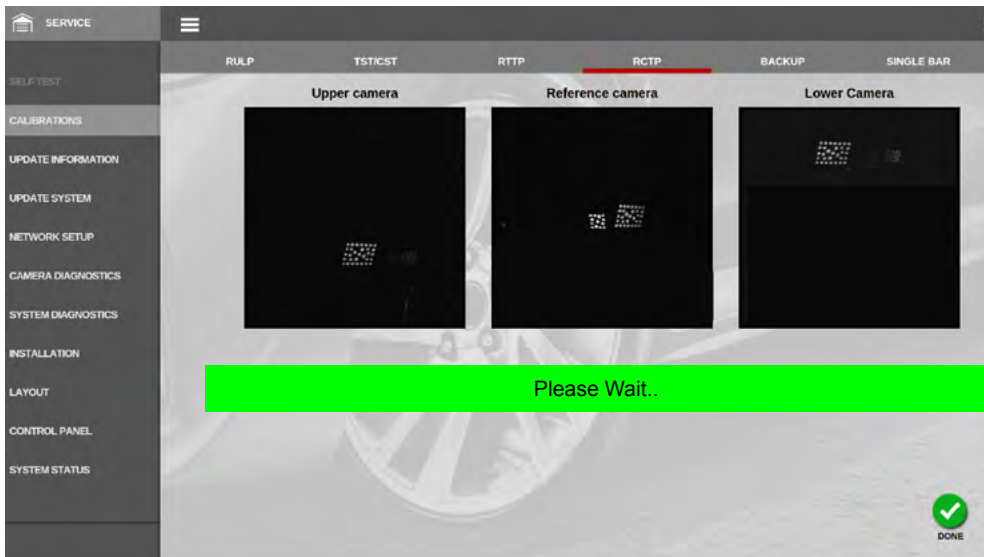
Levý referenční modul

Pravý referenční modul

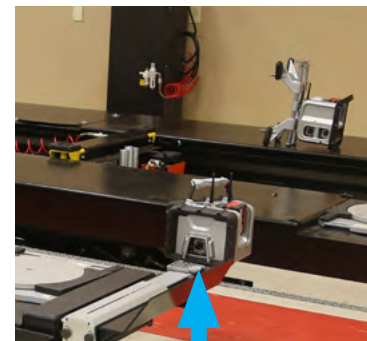
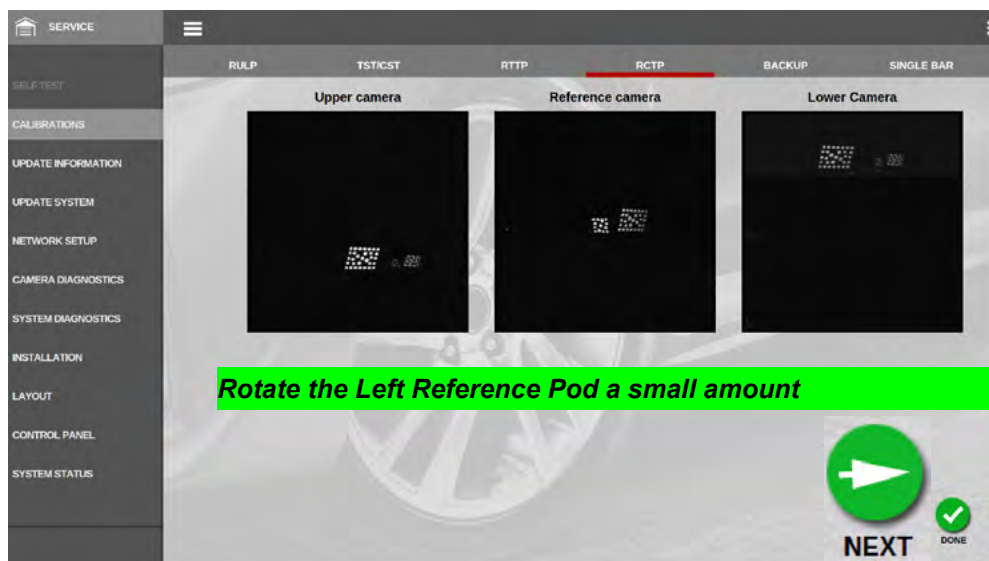
1. Na obrazovce DOMŮ klikněte na <SERVIS> <KALIBRACE> a v podmenu si zvolte RCTP.
2. Zapojte levý zadní modul do zdroje napájení.
3. Namontujte pravý referenční modul k pravé pojezdové dráze a ujistěte se, jestli jsou levé referenční terče ve výhledu kamery.
4. Umístěte levý zadní modul na přední část levé pojezdové dráhy a ujistěte se, jestli jsou referenční terče ve výhledu kamery.
5. Ujistěte se o zapojení levého zadního modulu do zdroje napájení a o komunikaci s hostitelským řadičem.
6. Ujistěte se, že oba terče pravého referenčního modulu jsou viditelné na vrchních a spodních kamerách levého zadního modulu a klikněte na tlačítko <START> .



7. Systém uvede zprávu „Čekejte prosím“.

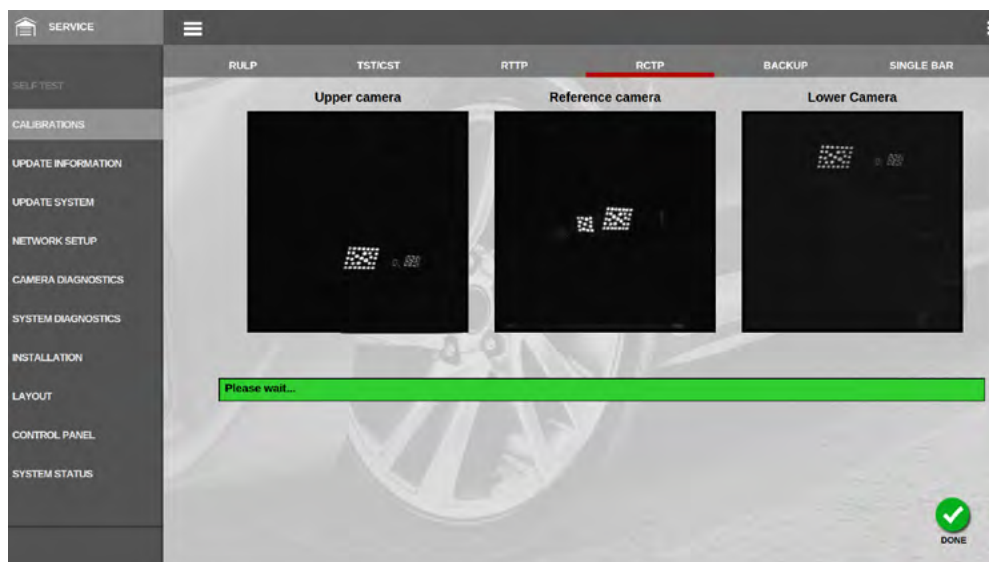


8. Systém požádá uživatele „**Mírně pootočit levý referenční modul**“. Poté si zvolte tlačítko <DALŠÍ>

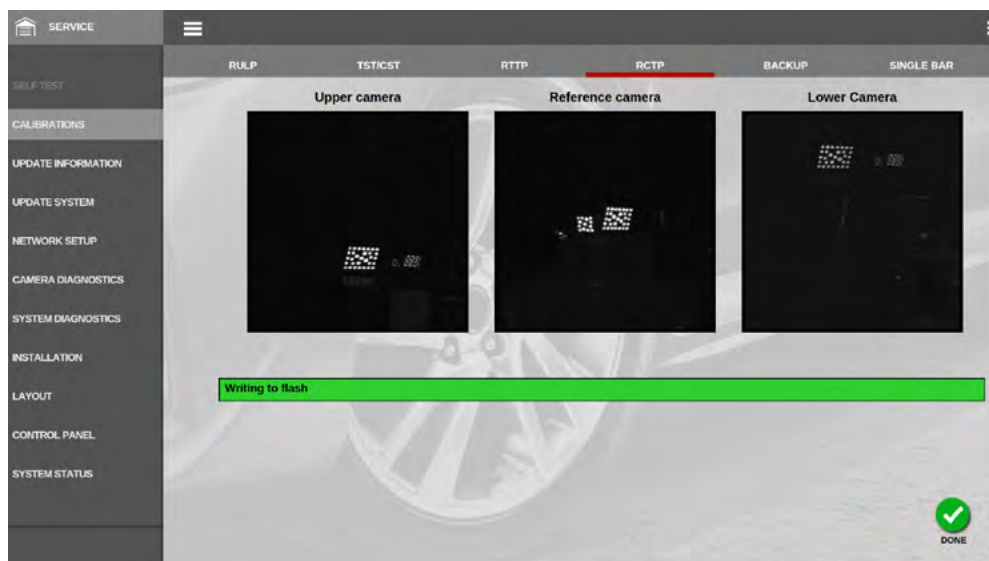


Levý referenční modul

9. Čekajte prosím.



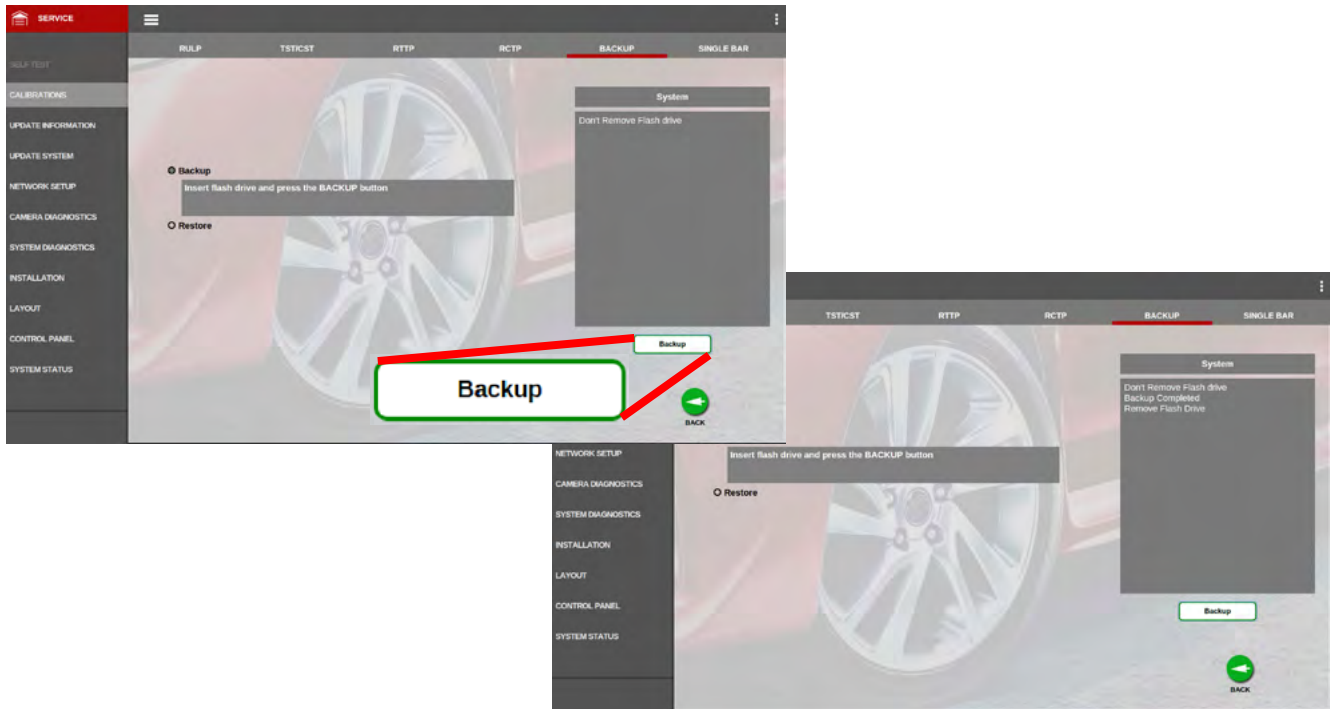
10. Po ukončení musí systém uvádět zprávu „**Zapsat na USB jednotku**“, za kterou následuje zpráva „**Hotovo**“. Pro opuštění si zvolte „Hotovo“.



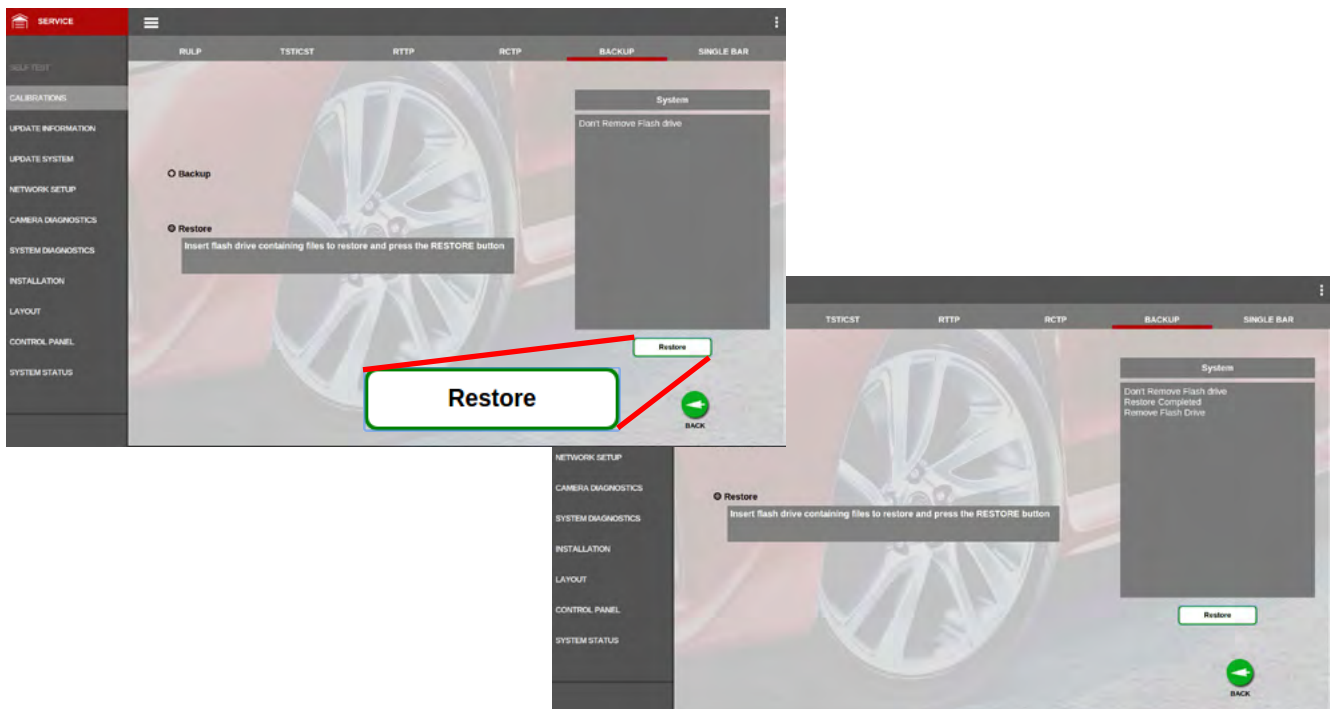
ZÁLOHOVÁNÍ/OBNOVA

Funkce Zálohování/Obnova se používá pro zálohování a obnovu veškerých kalibračních činitelů na jednotce. Doporučujeme zálohovat veškeré kalibrační činitele dřív, než použijete jakoukoliv z kalibračních funkcí.

1. Na obrazovce DOMŮ klikněte na <SERVIS> <KALIBRACE> a v podmenu si zvolte ZÁLOHOVÁNÍ. Na zadní straně systému vložte USB jednotku do prázdného USB portu. Po zobrazení klikněte na tlačítko „**Zálohovat**“. Po úspěšném zálohování se objeví zpráva. Po požádání vyjměte USB jednotku.



2. Při obnově kalibračních činitelů do systému vložte USB jednotku obsahující soubory do prázdného USB portu. Po zobrazení klikněte na tlačítko <Obnovit>. Po požádání vyjměte USB jednotku.

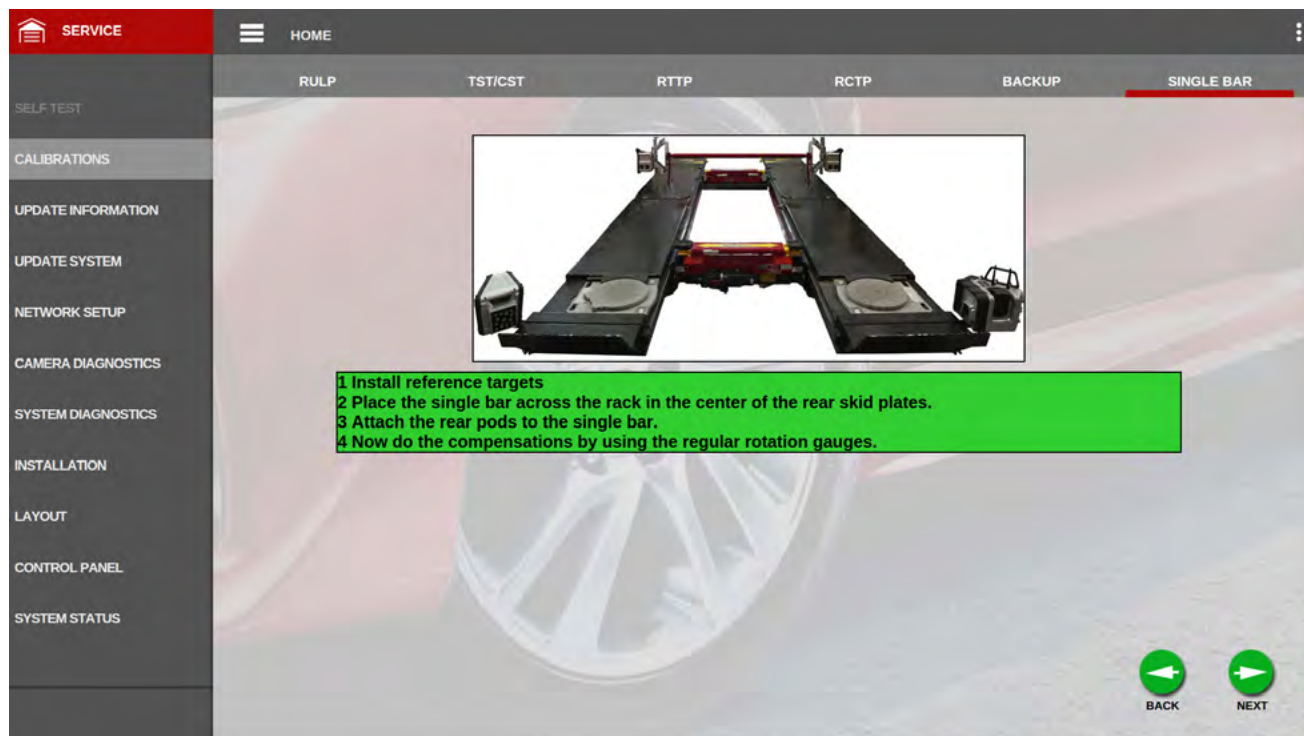


KALIBRACE JEDNÉ TYČE

Tento postup si vyžaduje zvláštní vybavení. Použitá tyč a podstavce jsou přesné nástroje, proto je nezbytné je pečlivě manipulovat a skladovat. Umístěte kalibrační tyč a podstavce do zadní části seřizovacího stojanu.

Na obrazovce DOMŮ klikněte na <SERVIS> <KALIBRACE> a v podmenu si zvolte JEDNA TYČ. Po požádání otočte kalibrační tyč v uvedeném směru a zastavte. Když bude systém hotový, sám se posune vpřed.

POZNÁMKA: **NAMONTUJTE MODULY A UPÍNÁKY KOLA K TYČI A SESTAVĚ DŘÍV NEŽ STISKNETE TLAČÍTKO DALŠÍ. TYČ A PODSTAVCE MUSÍ BÝT BĚHEM POSTUPU STABILNÍ.**



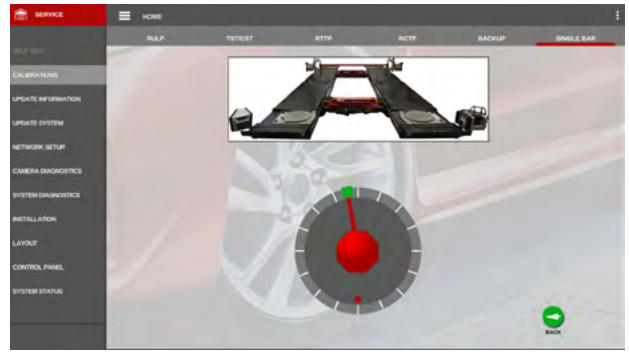
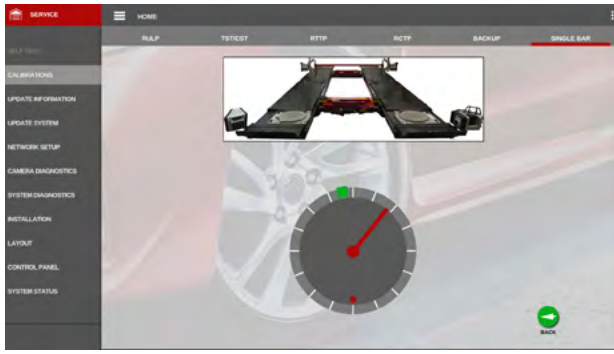
1.



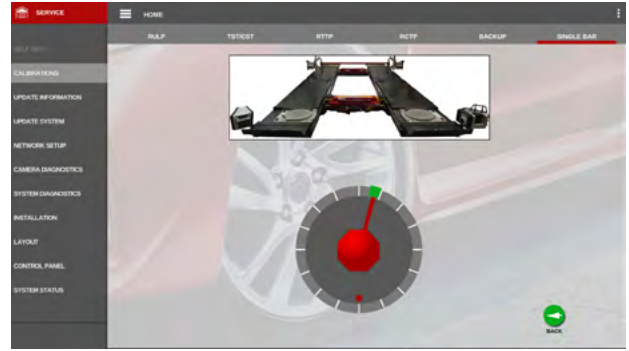
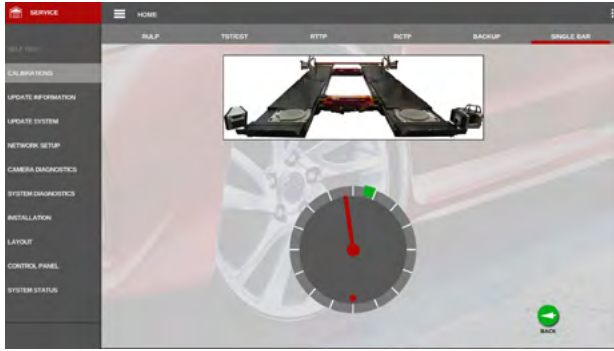
2.



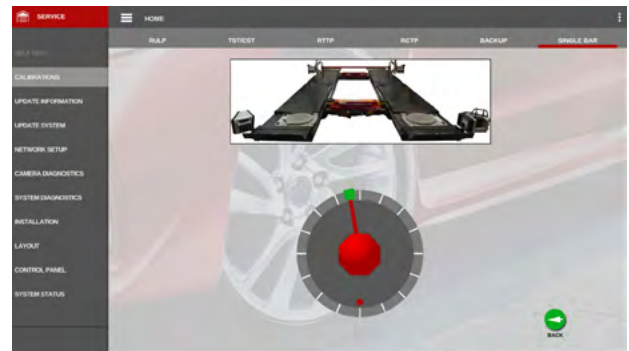
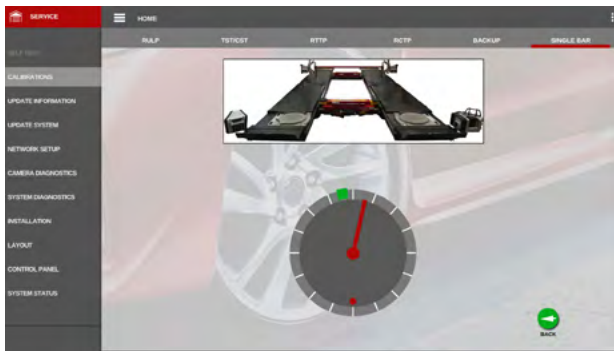
3.



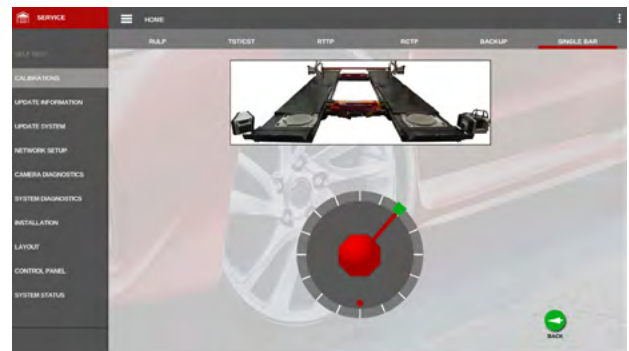
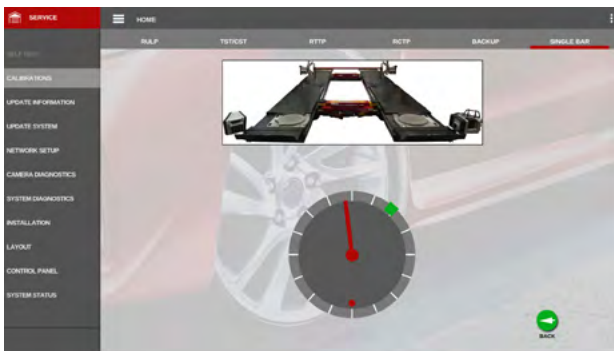
4.



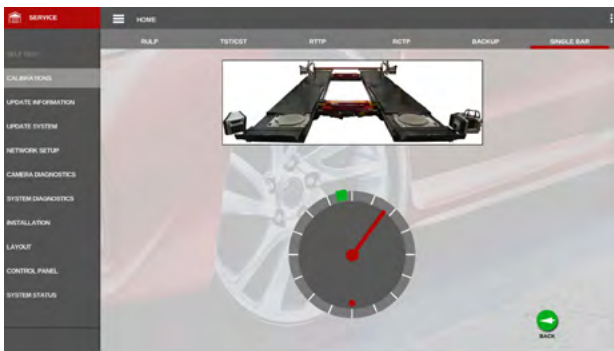
5.



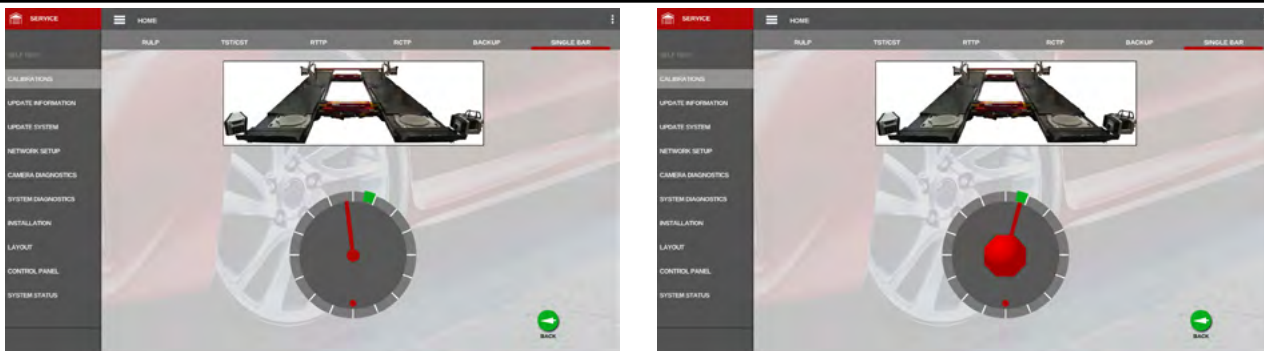
6.



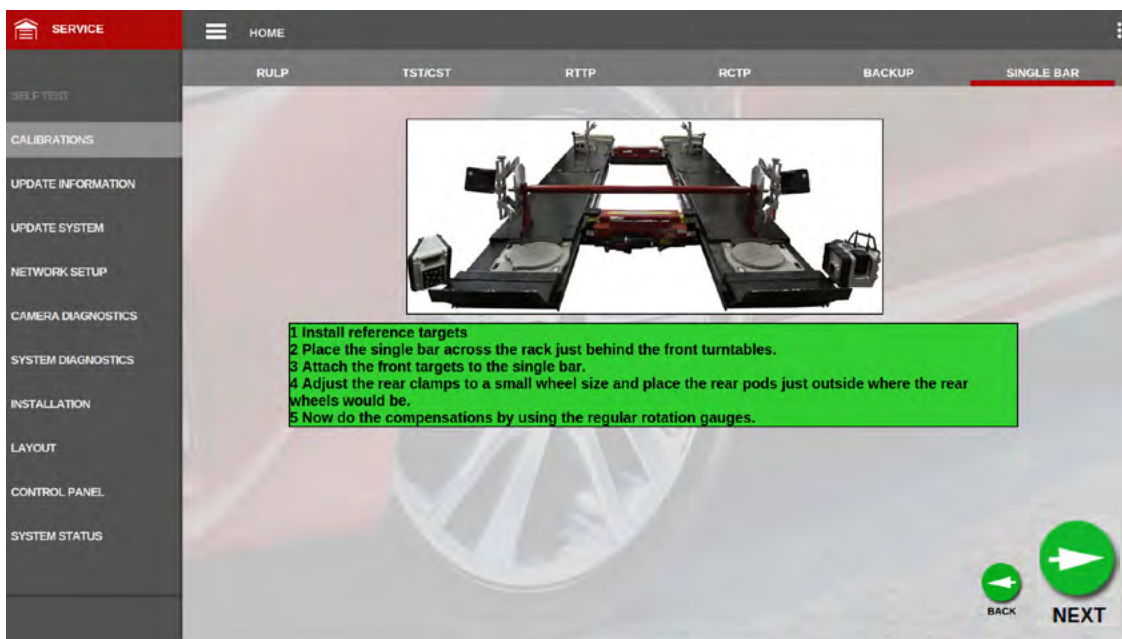
7.



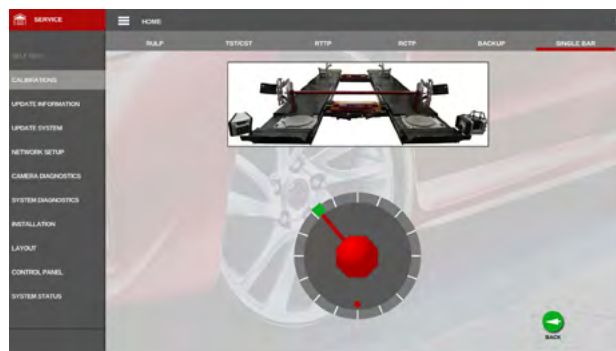
8.



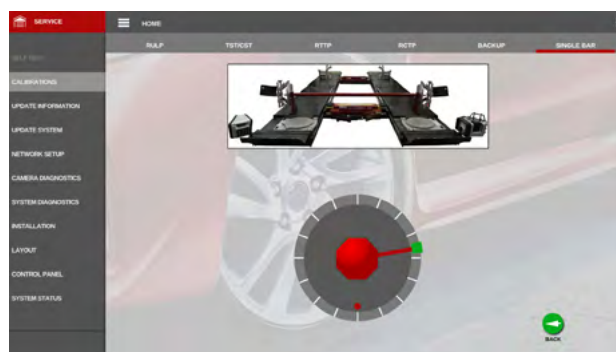
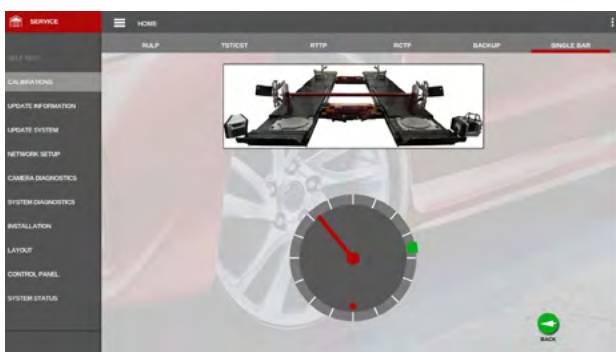
Po ukončení postupu v přední části systém požádá uživatele o posunutí tyče a sestavy na přední část stojanu.
Když bude systém hotový, klikněte na tlačítko **<Další>**.



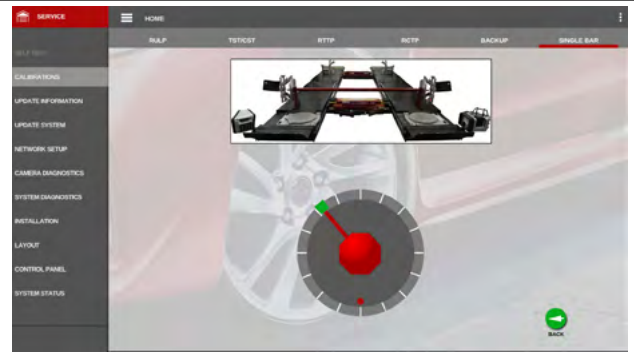
9.



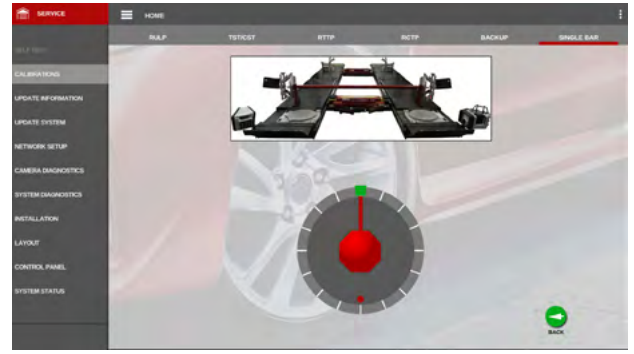
10.



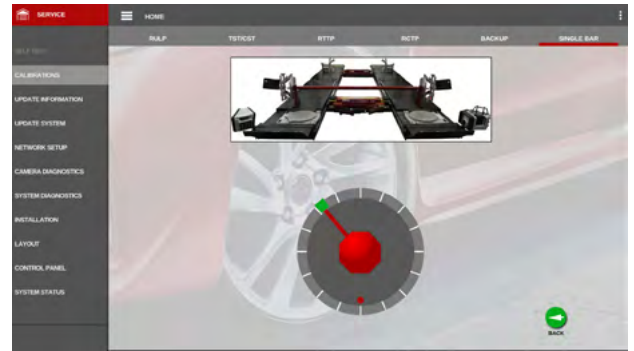
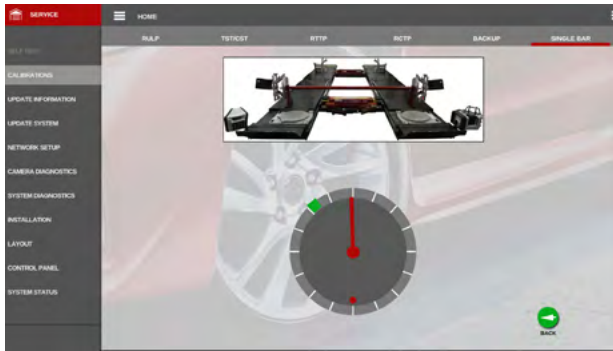
11.



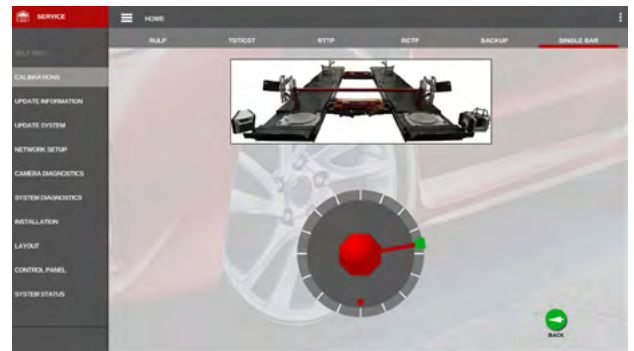
12.



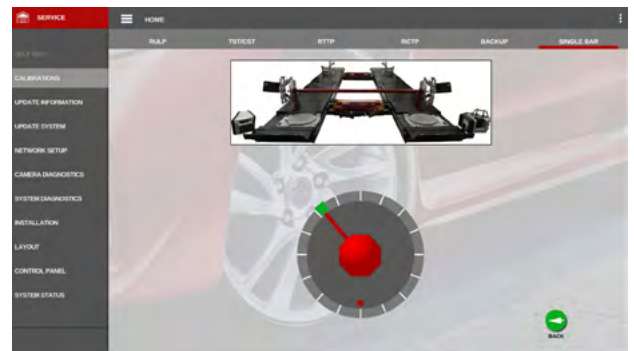
13.



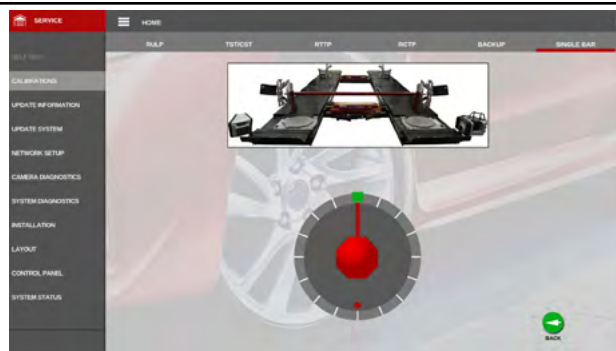
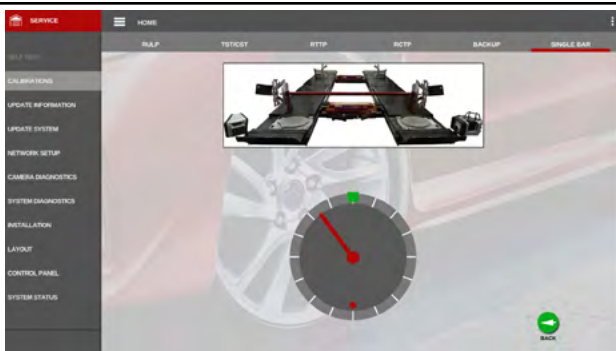
14.



15.



16.



Po ukončení kalibrace jedné tyče se zobrazí Zpráva o diagnostice. Čísla v červeném rámečku jsou hodnoty vygenerované z kalibrace. Hodnoty Min a Max jsou uvedeny pod tabulkou. Jsou-li hodnoty mimo tolerancí, doporučujeme provést nový postup kalibrace jedné tyče. Ověřte kvalitu stojanu. Zeptejte se zákazníka na otáčení kol. Dochází-li k chybám během otáčení kol, může se jednat o problém se stojanem. Ověřte terče a upínáky. Ověřte kvalitu používané tyče a podstavců. Lopatky musí být těsné a sestava se během postupu NESMÍ pohybovat. Vyčistěte stojan od veškerých nečistot.

Success

ISO Diagnostic Report

True Fixture Values (ISO Certified):

LFT	RFT	LRT	RRT	LFC	RFC	LRC	RRC
0	0	0	0	0	0	0	0

Measured Values:

LFT	RFT	LRT	RRT	LFC	RFC	LRC	RRC
0.0321932	0.0321932	0.0253513	0.0253513	-0.0339889	0.192602	-0.105175	0.334379

(True Fixture Values)-(Measured Values):

LFT	RFT	LRT	RRT	LFC	RFC	LRC	RRC
-0.0321932	-0.0321932	-0.0253513	-0.0253513	0.0339889	-0.192602	0.105175	-0.334379

TID offset Data for each wheel:

Wheel No.	X	Y	Z
Wheel -- 0	-2.39689	-11.1765	-5.88534
Wheel -- 1	2.25868	-11.1724	-5.89231
Wheel -- 2	4.62958	12.4585	-3.02421
Wheel -- 3	-4.89901	12.4752	-2.80207

BACK DONE

LPS	Levá přední sbíhavost	+/- 0,25	LPZ	Levý přední záklon	+/- ,50
PPS	Pravá přední sbíhavost	+/- 0,25	PPZ	Pravý přední záklon	+/- ,50
LZS	Levá zadní sbíhavost	+/- 0,25	LZZ	Levý zadní záklon	+/- ,50
PZS	Pravá zadní sbíhavost	+/- 0,25	PZZ	Pravý zadní záklon	+/- ,50

Jsou-li kalibrační tolerance mimo hodnoty min/max, může to být způsobeno poruchou upínáku kola, uvolněným modulem nebo terčem, zlým stavem terče, poruchou kalibrační tyče, kalibrací prováděnou na nestabilním stojanu. Veškeré kontaktní místa kalibračního stojanu musí být pevná. Kalibrace je úspěšná pouze v případě, že se používá vybavení v dobrém stavu.

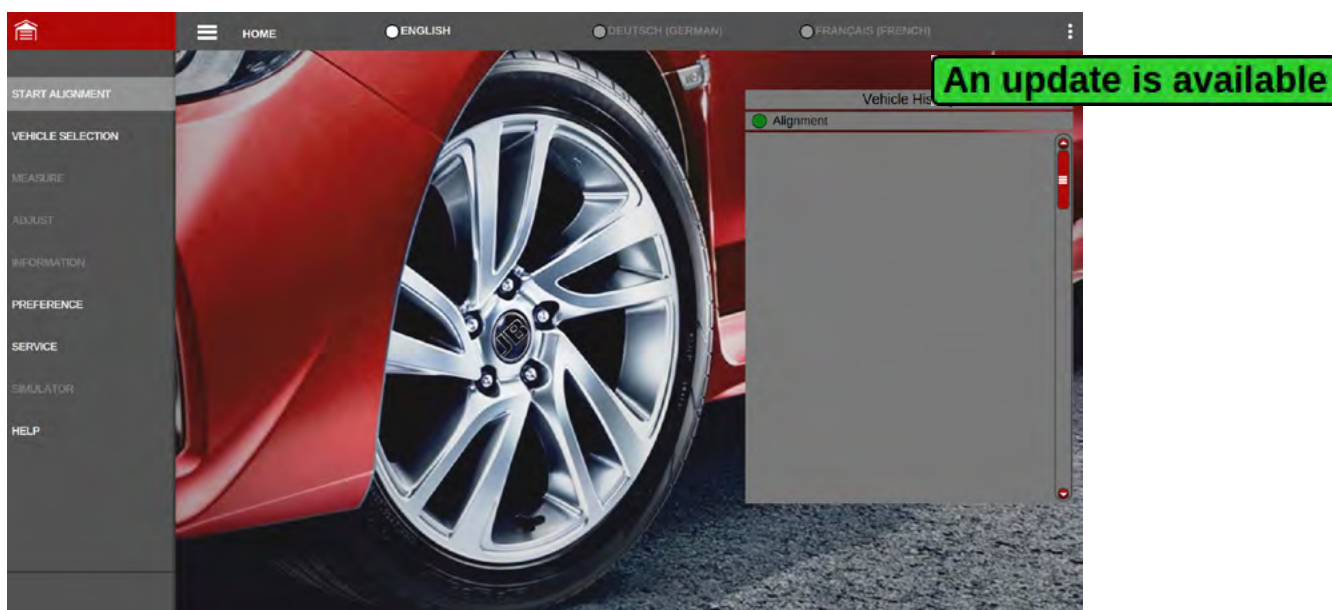
AKTUALIZACE SYSTÉMU

Při seřizování je systém připojen k internetu přes síť zákazníka. Systém bude v pozadí nepřetržitě kontrolovat aktualizace. Tato kontrola se provádí automaticky a přehledně během výkonu systému. Jestliže systém najde nějakou dostupnou aktualizaci, automaticky ji stáhne a upozorní na to uživatele. Dostupná aktualizace zůstane v systému do okamžiku rozhodnutí o jejím použití ze strany uživatele. Uživatelé se rovněž mohou přesunout na stránku <Servis> a kliknout na „Zkontrolovat nyní“, pro manuální kontrolu on-line aktualizace. Zeměkoule a šipka dolů pod zeměkouli bude blikat, což uvádí, že jednotka seřizování geometrie kontroluje dostupnost aktualizací. Najde-li dostupnou aktualizaci, v levé horní části obrazovky se znázorní ukazatel průběhu s informací o aktualizaci.

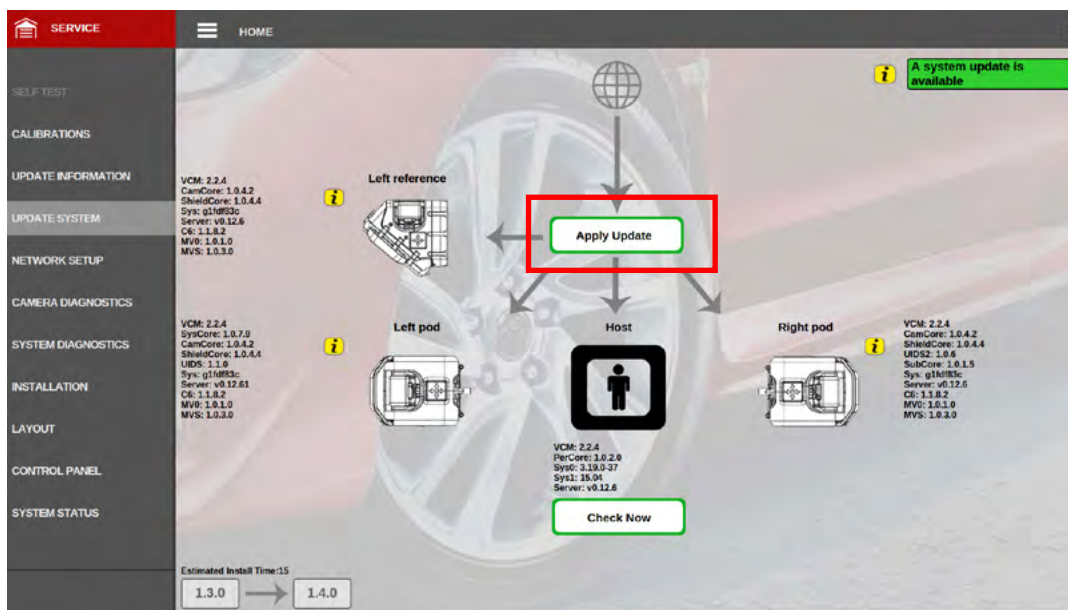
Není-li systém připojen k internetu, jednotku bude třeba aktualizovat manuálně přes USB jednotku, kterou lze objednat při vydání aktualizace

AUTOMATICKÁ AKTUALIZACE

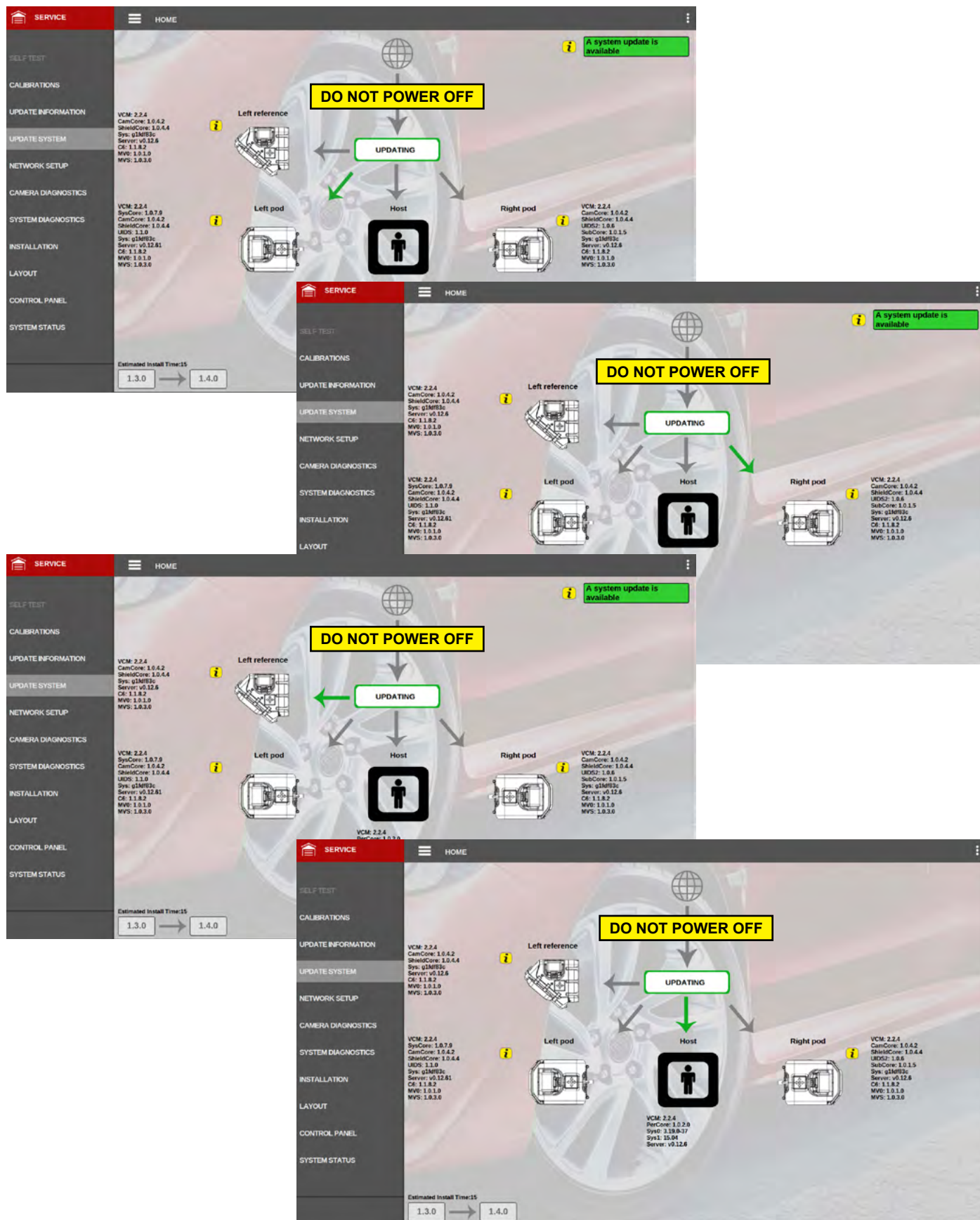
1. Na výchozí obrazovce je uživatel upozorněn na stažení aktualizace z internetu a její možnost instalace. Kliknutím na tlačítko <SERVIS> se uživatel dostane implicitně na stránku „AKTUALIZACE SYSTÉMU“.



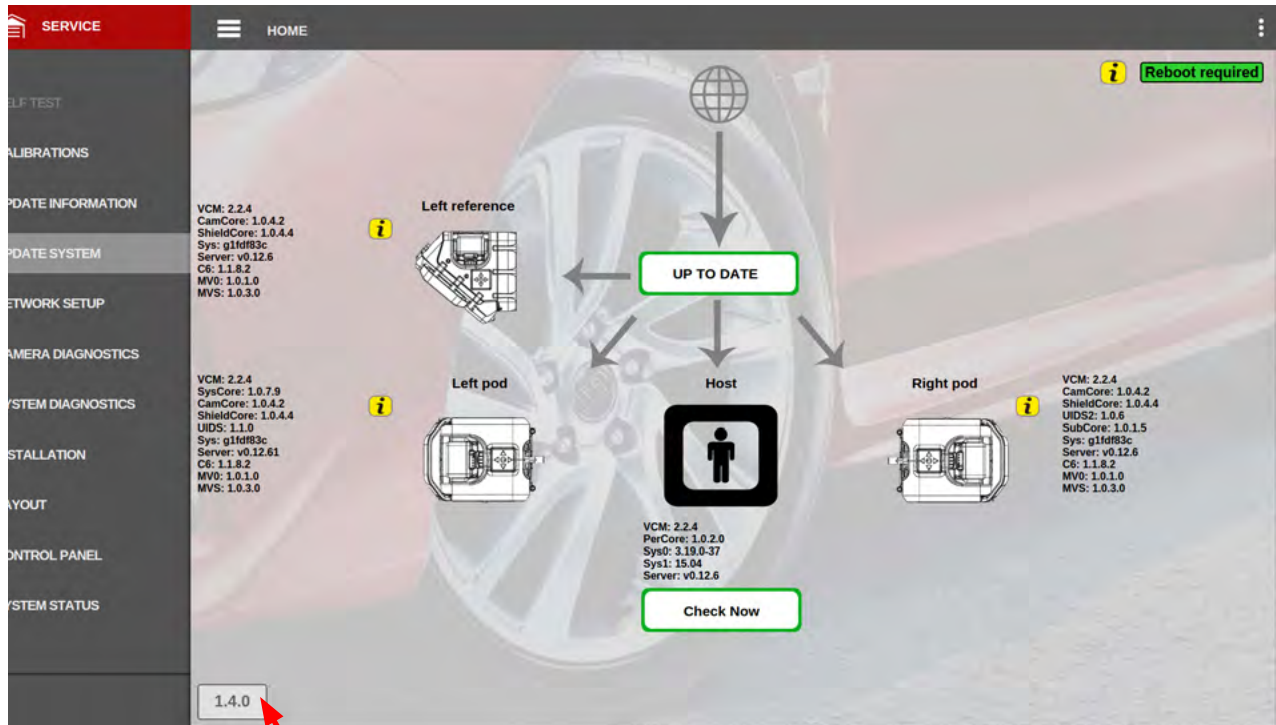
2. Kliknutím na „POUŽÍT AKTUALIZACI“ systém spustí aktualizace tam, kde je to nutné, modul, hostitelský řadič. Připomínáme, že jednotka seřizování geometrie nesmí být během aktualizace odpojena.



3. Během aktualizacího postupu se šedá barva šipky změní na zelenou, což uvádí momentální aktualizaci komponentu. Po aktualizaci každého komponentu se postup vrátí zpět na každý komponent (modul, hostelský řadič) a provede zálohování.



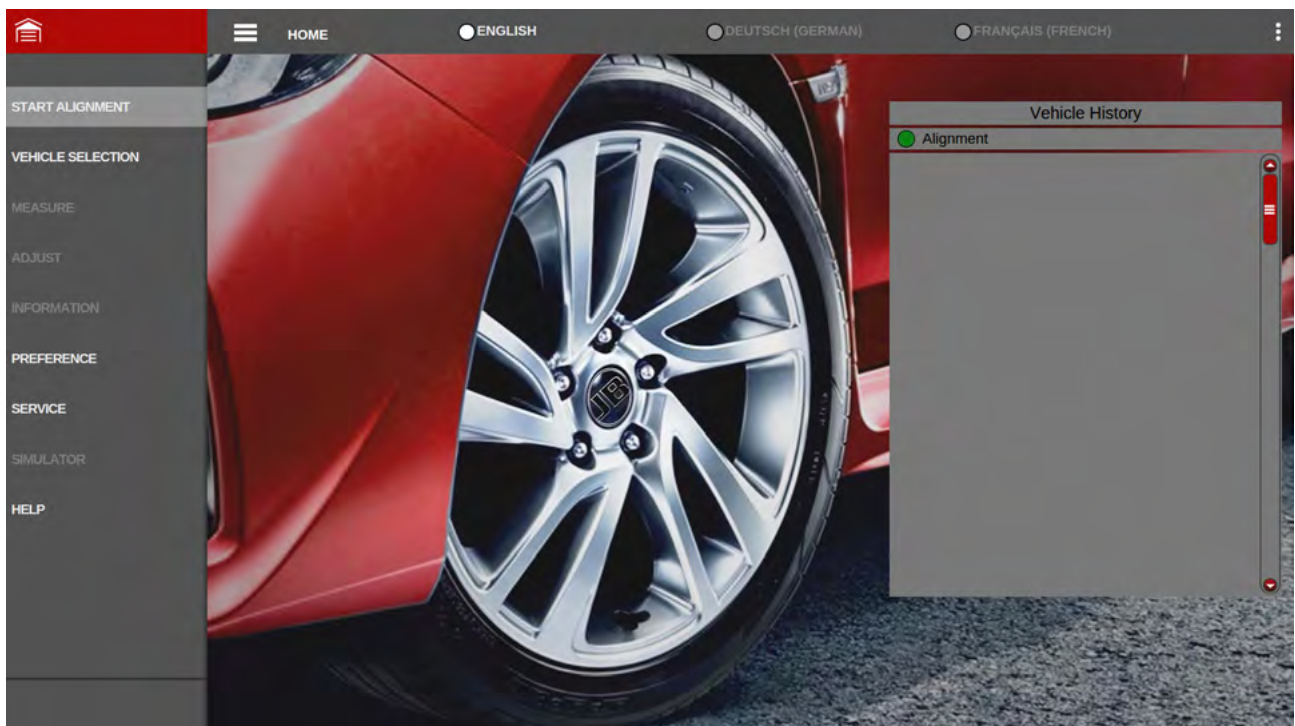
- Po provedení veškerých aktualizací a zálohování bude uživatel požádán na obrazovce o restartování. Po restartování se v levém dolním rohu znázorní čísla nejnovější verze.



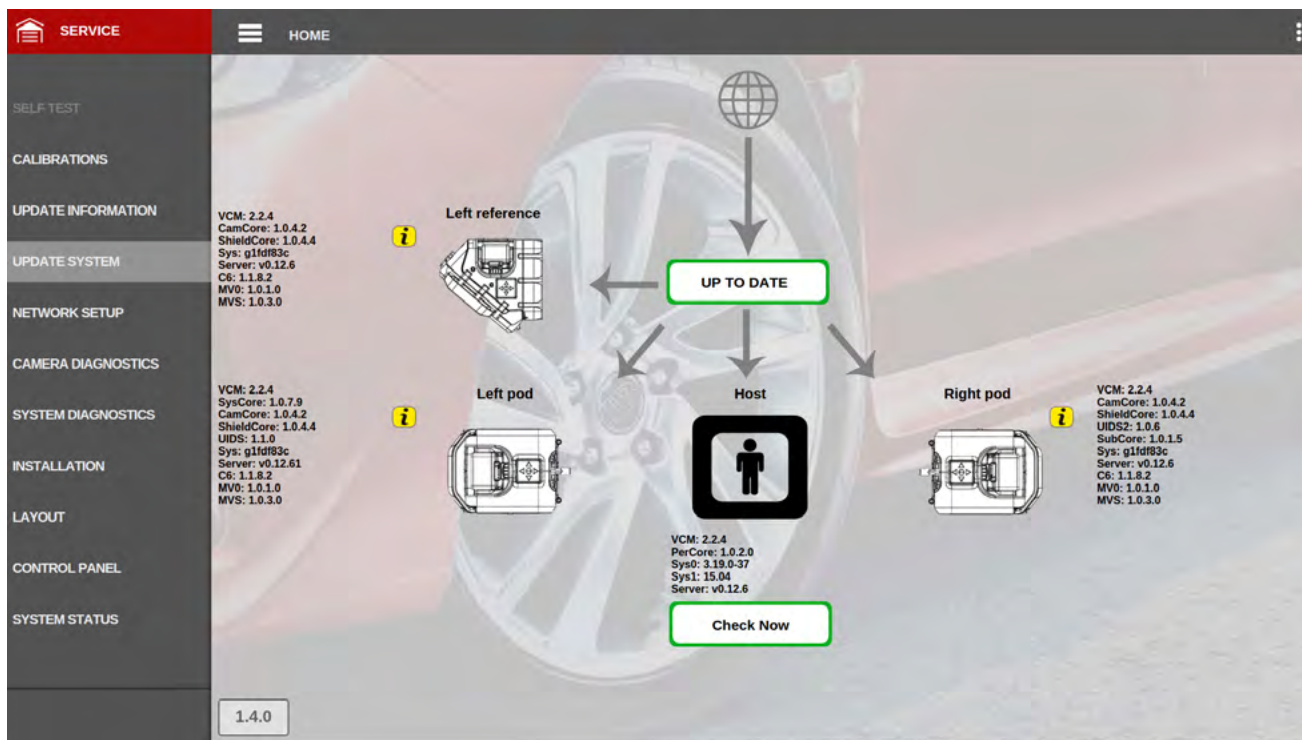
MANUÁLNÍ AKTUALIZACE

Není-li systém připojen k internetu, lze ho aktualizovat manuálně.

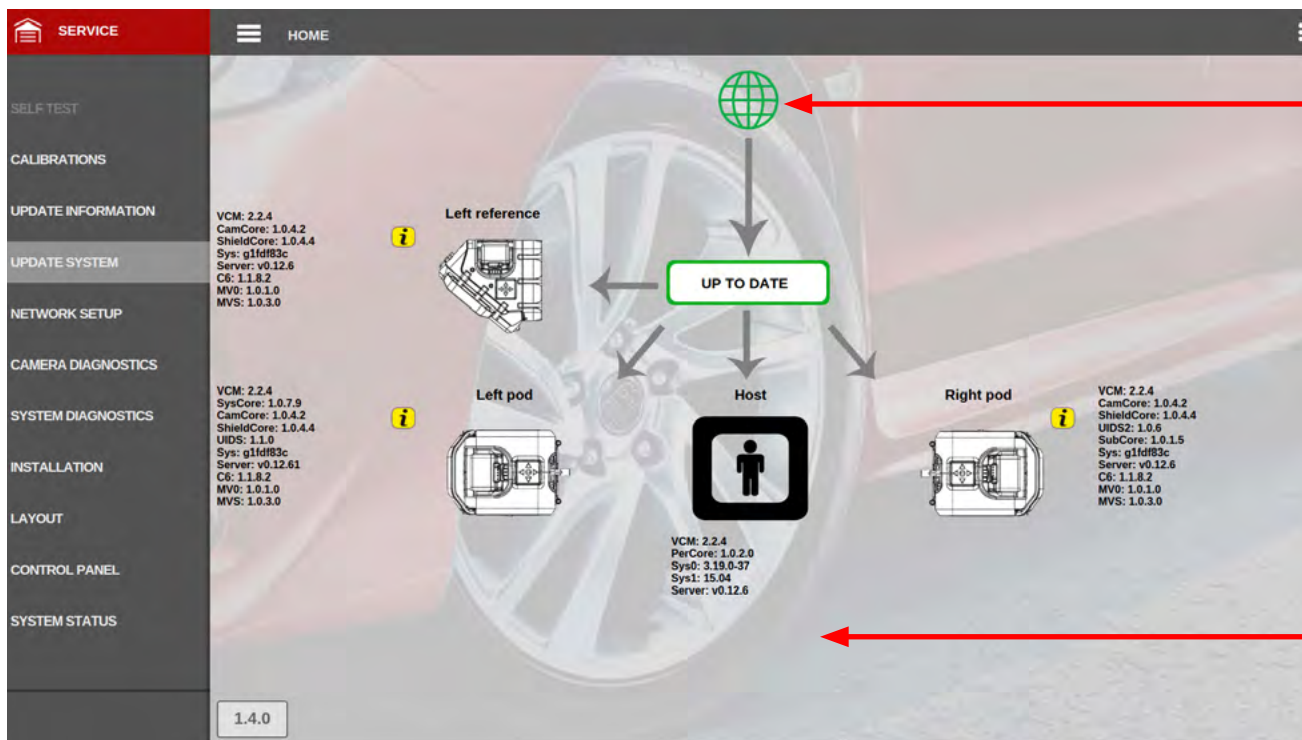
- Kliknutím na domovské obrazovce na tlačítko <SERVIS> se uživatel dostane implicitně na stránku „AKTUALIZACE SYSTÉMU“.



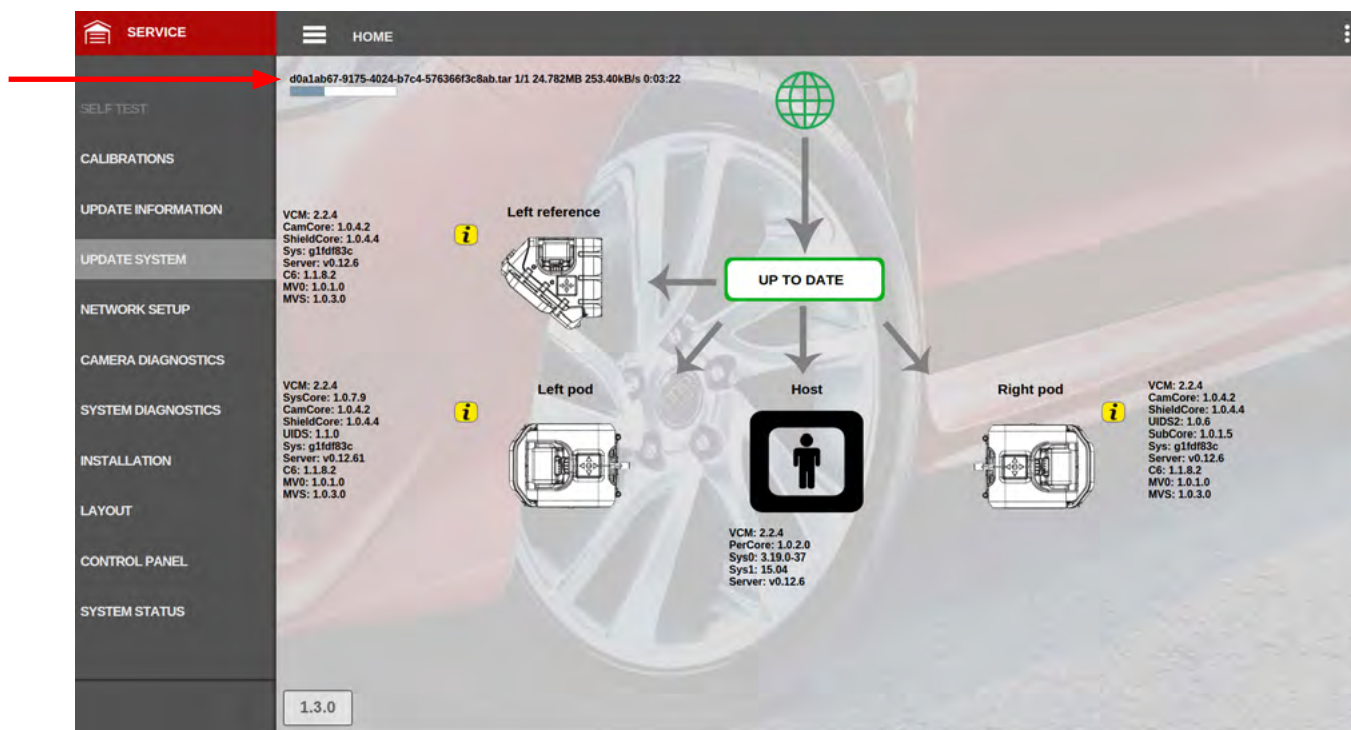
- Na stránce pro aktualizaci systému vložte USB jednotku obsahující aktualizaci do volného USB portu. Nemá-li systém žádný volný USB port, odpojte zařízení a použijte samostatný port.



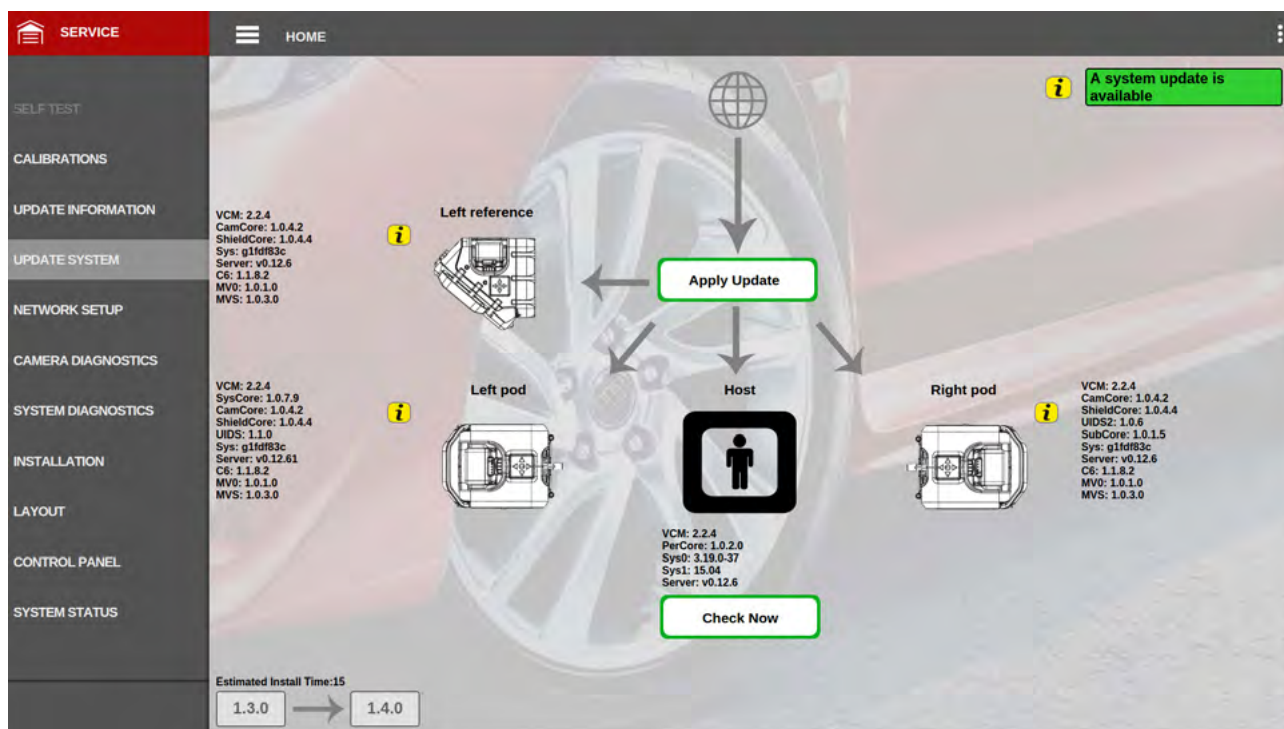
- Systém musí rozpoznat USB jednotku automaticky a začne aktualizaci stahovat. Je to potvrzeno blikáním zeměkoule v horní části stránky a zmizením tlačítka „ZKONTROLOVAT NYNÍ“.



4. Po stažení systém extrahuje soubory, které se mají zapsat do zařízení. V horní části se musí zobrazit ukazatel průběhu.



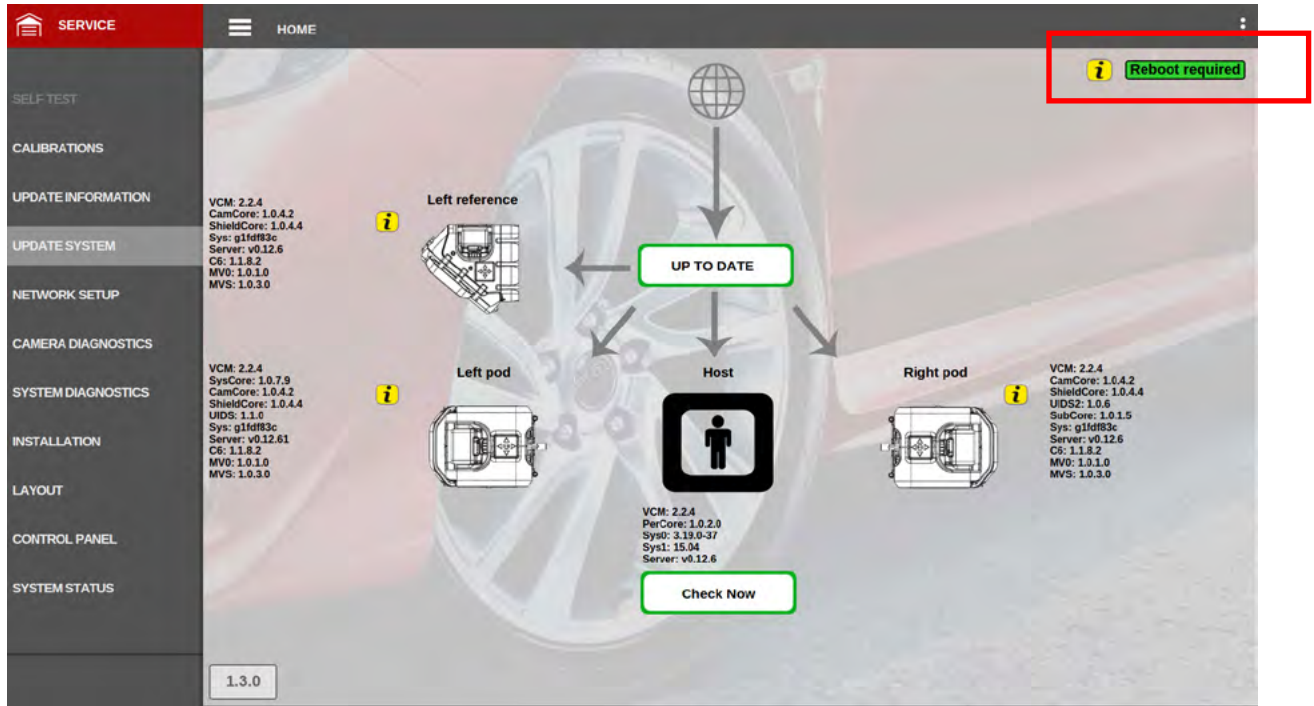
5. Po ukončení stahování klikněte na tlačítko „POUŽÍT AKTUALIZACI“ pro instalaci aktualizací do systému.



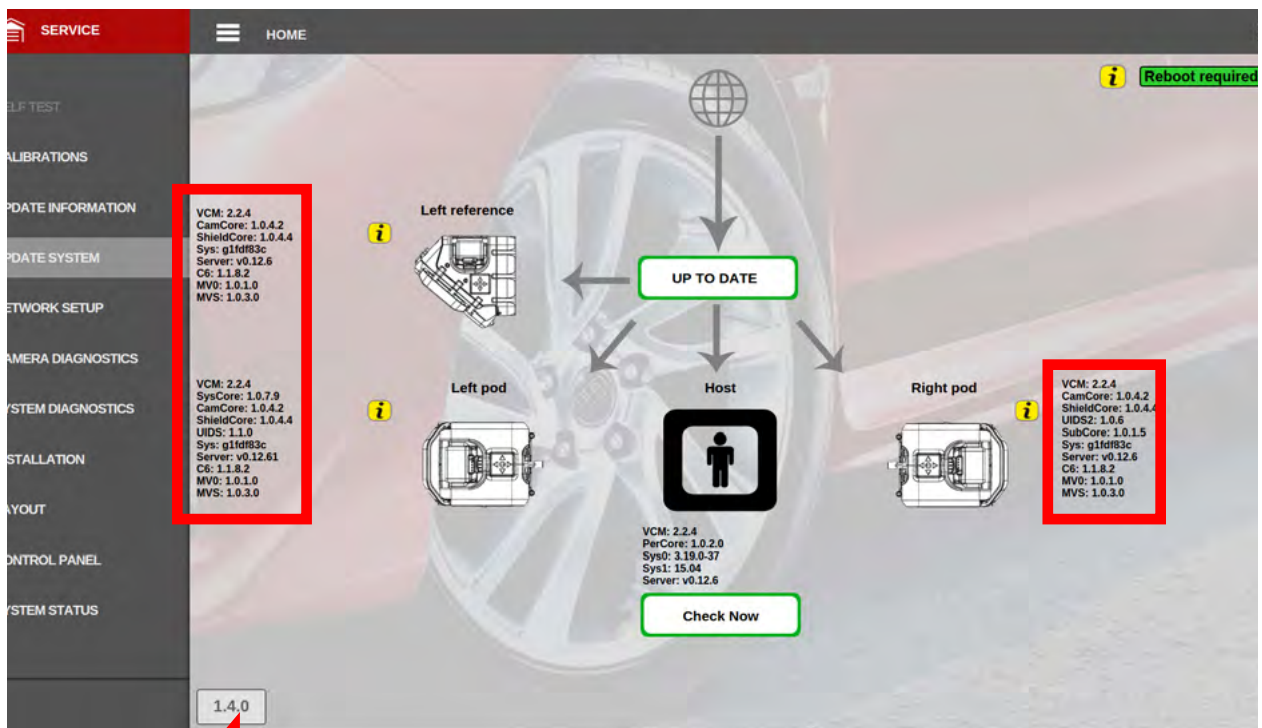
6. Během aktualizací se šedá barva šipky změní na zelenou, což uvádí momentální aktualizaci komponentu. Po aktualizaci každého komponentu se postup vrátí zpět na každý komponent (modul, hostelský řadič) a provede zálohování.

The screenshots illustrate the update process in a service interface. The interface features a sidebar with menu items: SERVICE, HOME, SELF TEST, CALIBRATIONS, UPDATE INFORMATION, UPDATE SYSTEM, NETWORK SETUP, CAMERA DIAGNOSTICS, SYSTEM DIAGNOSTICS, INSTALLATION, LAYOUT, CONTROL PANEL, and SYSTEM STATUS. The main area displays a diagram of the system components: Left reference, Left pod, Host, and Right pod. A central 'UPDATING' box with a green arrow indicates the current component being updated. A yellow 'DO NOT POWER OFF' warning is prominently displayed. A green notification at the top right states 'A system update is available'. The estimated install time is 15 minutes, with a progress bar showing the update from version 1.3.0 to 1.4.0. The system status section shows the current version (1.3.0) and the target version (1.4.0).

7. Po provedení veškerých aktualizací a zálohování bude uživatel požádán o restartování.



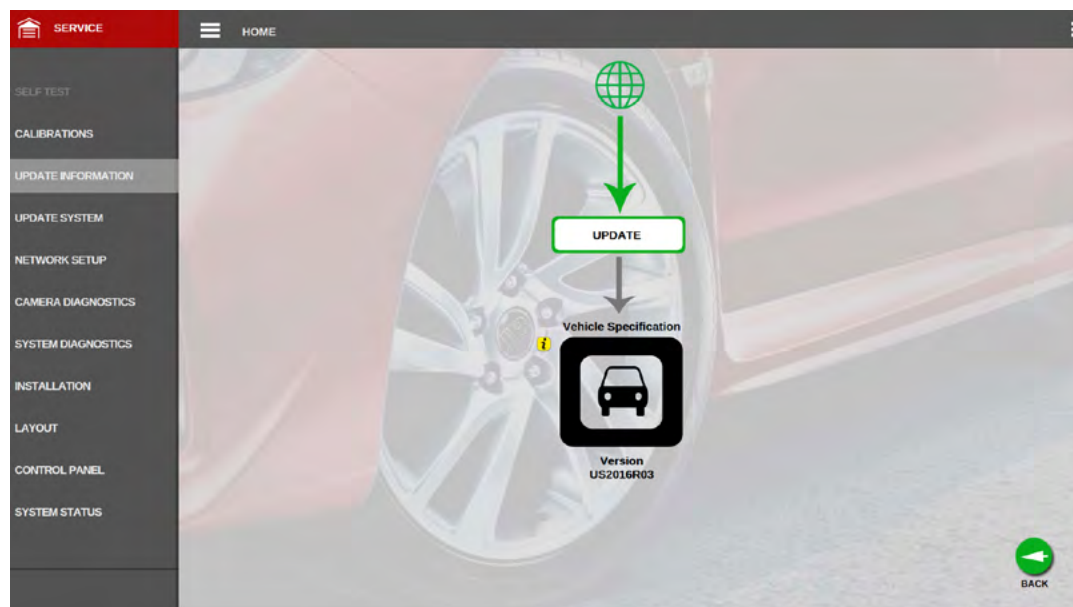
8. Po restartování jednotky seřizování geometrie se aktualizují veškeré nové informace systému. Softwarovou verzí lze potvrdit v levém dolním rohu.



Softwarová verze

AKTUALIZACE INFORMACÍ

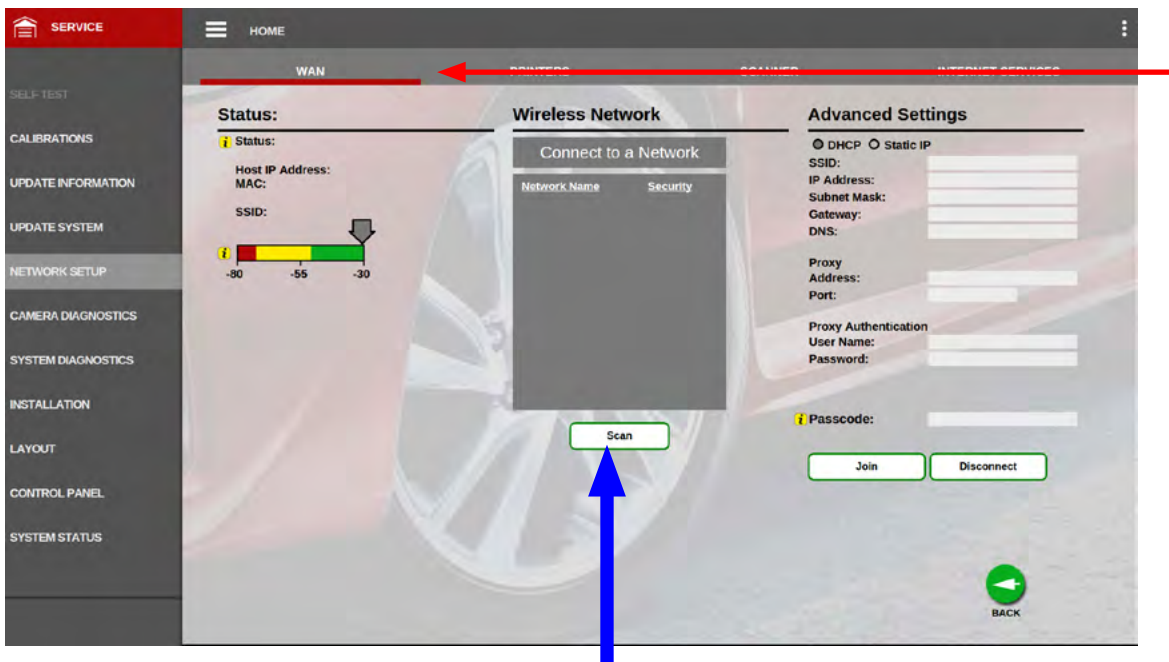
- Tato stránka se používá pro aktualizaci specifikací vozidla.
1. Klikněte na <Servis> , <Aktualizace informací> a vložte USB jednotku obsahující aktualizaci. Klikněte na tlačítko <AKTUALIZOVAT> .
Systém automaticky nainstaluje specifikace vozidla. Připomínáme, že aktualizace specifikací je dostupná i po zakoupení on-line.



NASTAVENÍ SÍTĚ

WAN (WIDE AREA NETWORK - ROZSÁHLÁ SÍŤ)

1. Vnější připojení se pro správný provoz jednotky seřizování geometrie nevyžaduje. Nicméně pro plné využití mnoha funkcí a výhod tohoto systému doporučujeme připojení zajistit. Signál WiFi MUSÍ být v dosahu, aby bylo možné se připojit. Pro připojení použijte měřicí přístroj síly signálu.
2. Na výchozí obrazovce klikněte na <SERVIS> <NASTAVENÍ SÍTĚ> a zvolte si volbu WAN. Klikněte na tlačítko <SKENOVAT> pro spuštění vyhledávání internetového připojení.

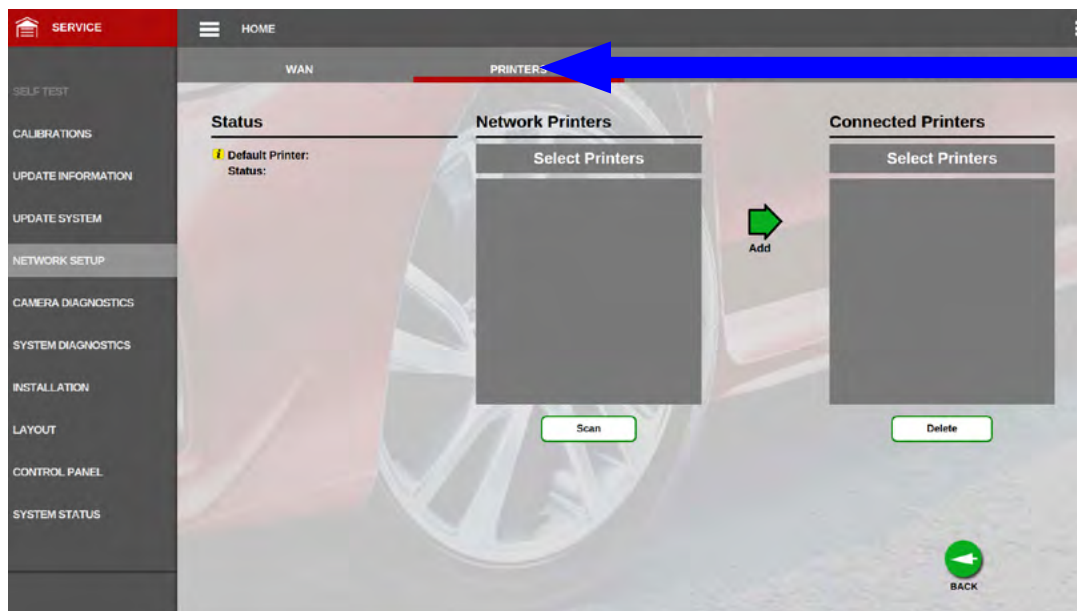


3. Jednotka seřizování geometrie znázorní veškerá možná připojení v části „Bezdrátová síť“. Systém je momentálně schopný se připojit k „Otevřené“ síti, zabezpečení „WEP“ a „WPA2“. Pro připojení do příslušné bezpečné sítě musí uživatel znát **heslo**. Zvolte si síť, na kterou se chcete připojit a klikněte na tlačítko „Připojit“. Mějte trpělivost, protože připojení může v závislosti od síly signálu trvat několik sekund. Všechna hesla rozeznávají malá a velká písmena. Dojde-li k zamítnutí vstupu do bezpečného systému, ověřte prosím heslo a ujistěte se o vypnutí tlačítka „Caps Lock“. Po připojení se bezdrátová SSID a měřicí přístroj síly signálu aktivují. Doporučujeme, aby se síla přijímaného signálu jednotky seřizování geometrie nacházela v zeleném poli. Slabá síla signálu zpomalí schopnosti jednotky přepájet se k vnějšímu světu. Měřicí přístroj síly signálu se musí shodovat s měřicím přístrojem síly signálu na domovské obrazovce.



NASTAVENÍ TISKÁRNÝ

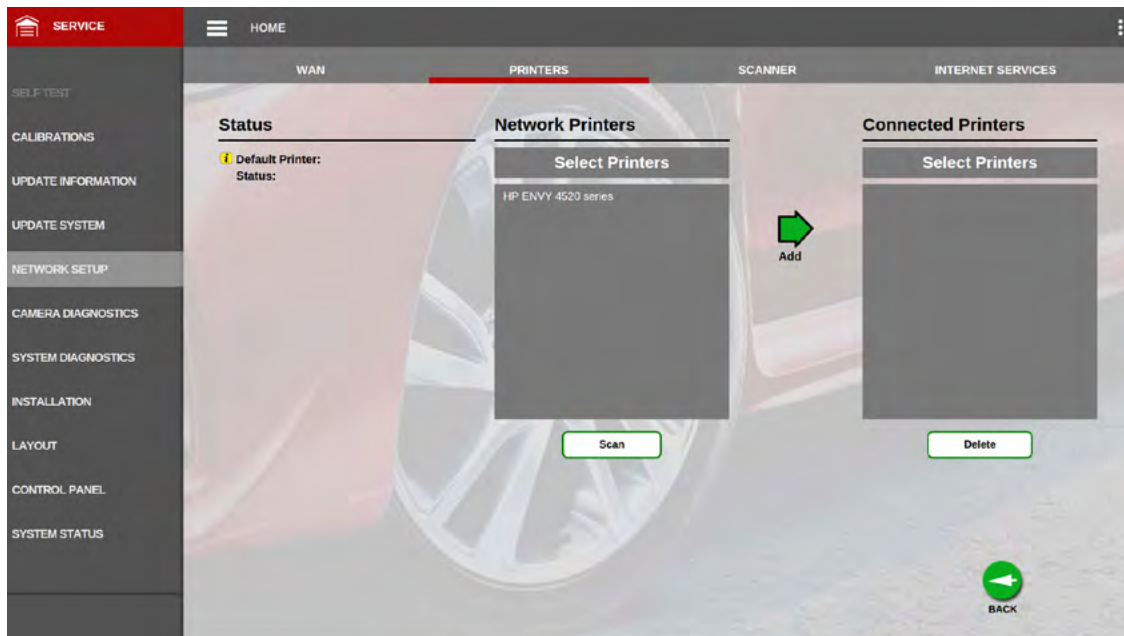
1. Připojte tiskárnu k USB portu
2. Vložte inkoustové patrony do tiskárny a ukončete nastavení patrony.
3. Na domovské obrazovce klikněte na <SERVIS> <NASTAVENÍ SÍTĚ> a zvolte si volbu TISKÁRNA.



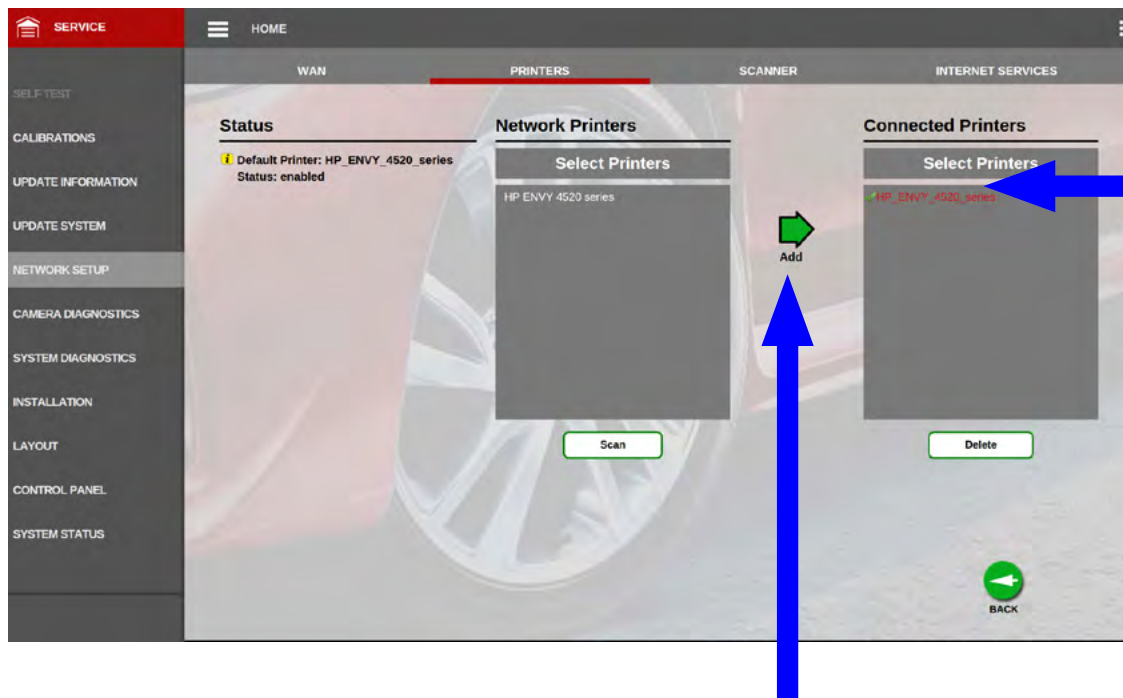
4. Klikněte na tlačítko Skenovat v části Tiskárny sítě.



- Po ukončení skenování se uvedou veškeré dostupné tiskárny.



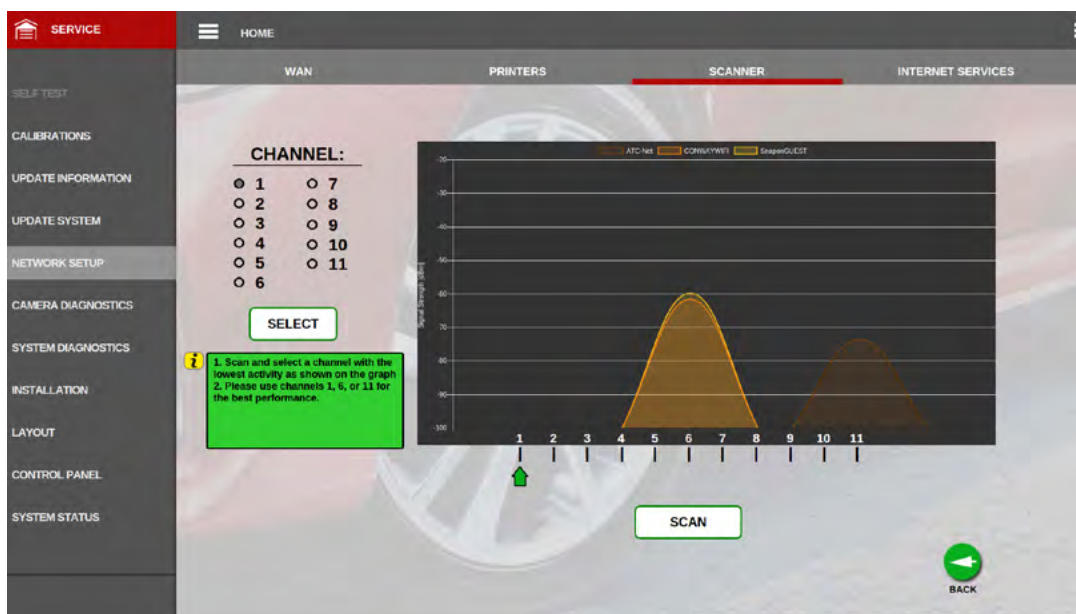
- Klikněte na tiskárnu/-y, které chcete přidat do jednotky seřizování geometrie a klikněte na tlačítko **<Přidat>**. Všechny zvolené tiskárny se uvedou v části Připojené tiskárny. Klikněte na tiskárnu právě přidanou do části „Připojené tiskárny“ a ujistěte se, že odškrtnutí uvádí volbu správné tiskárny. Restartujte systém a proveďte test Tiskárny.



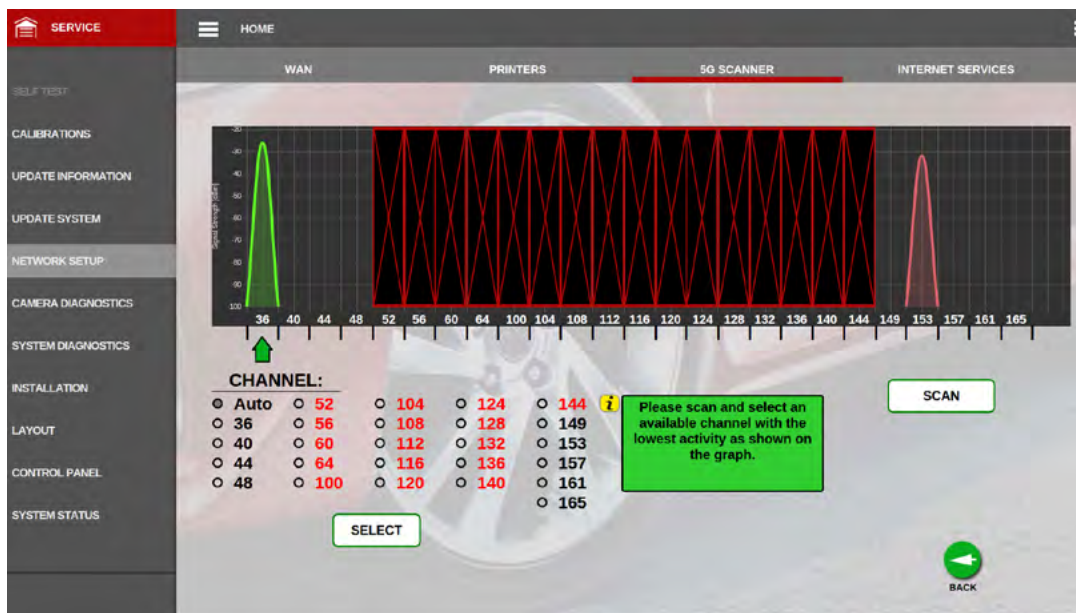
SKENER

Veškeré WiFi signály pracují na komunikačních kanálech. Nachází se tu 11 kanálů v mezích signálu 2.4ghz. Ve značně přeplněném bezdrátovém prostoru si kanál, který jednotka seřizování geometrie používá, může vyžadovat změnu. Těžce využívaný kanál zpomaluje systém. Doporučujeme ho přepnout na méně využitý kanál.

1. Zvolte si <SKENER> v podmenu „NASTAVENÍ SÍTĚ“.
2. Klikněte na tlačítko <SKENOVAT> , aby se jednotka seřizování geometrie aktualizovala se všemi sítěmi prostoru.
3. Zobrazte graf a najděte kanál s nejnižším využitím. Pro nejlepší výkon doporučujeme používat kanál 1, 6 nebo 11. Na obrázku níže se doporučuje Kanál 1. Po zvolení kanálu klikněte na tlačítko <ZVOLIT> pro zablokování tohoto kanálu. Není nic neobvyklé pravidelně měnit toto nastavení. Existuje mnoho činitelů, které hrají roli.

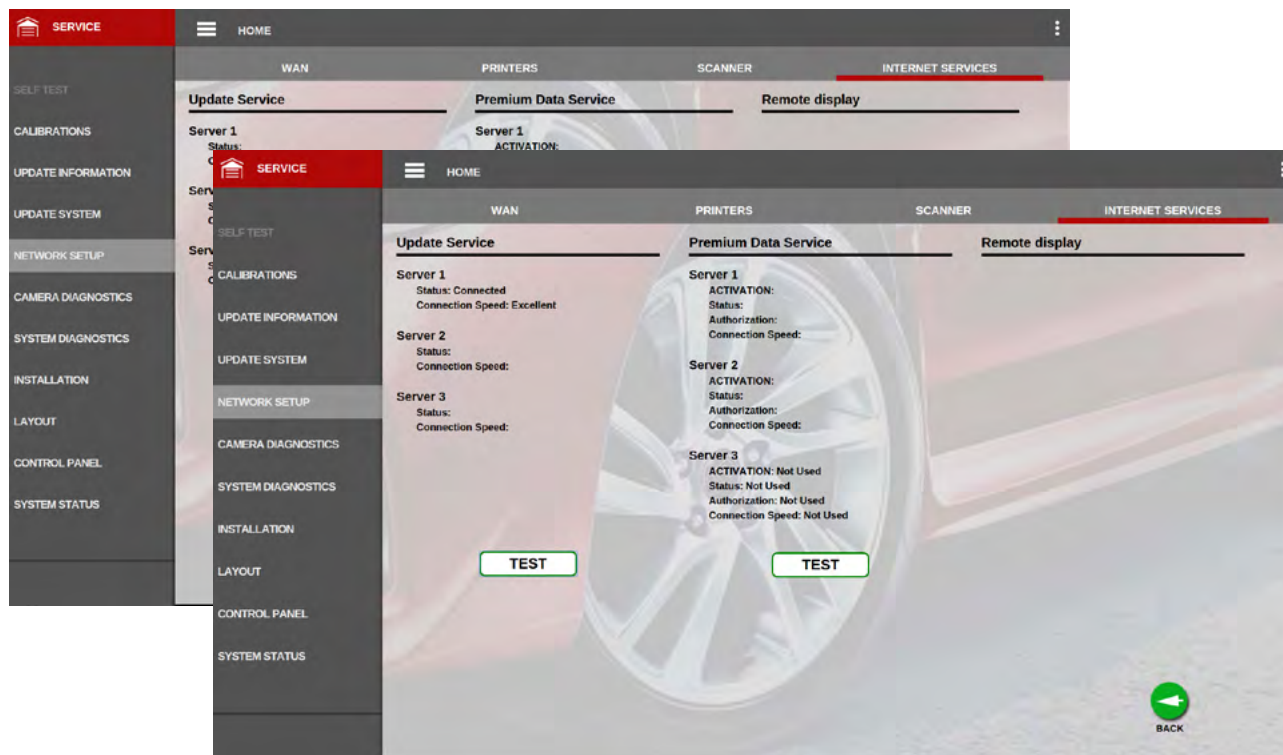


4. V závislosti od volby země (kraje) během instalace budou stanoveny aktivní kanály se systémem používajícím 5ghz signál. Automatický systém zvolí po spuštění nevhodnější kanál. 5ghz wifi kanály se nepřekrývají. Červeně označené kanály jsou zakázány, a to podle země, ve které je jednotka seřizování geometrie aktivovaná.



INTERNETOVÉ SLUŽBY

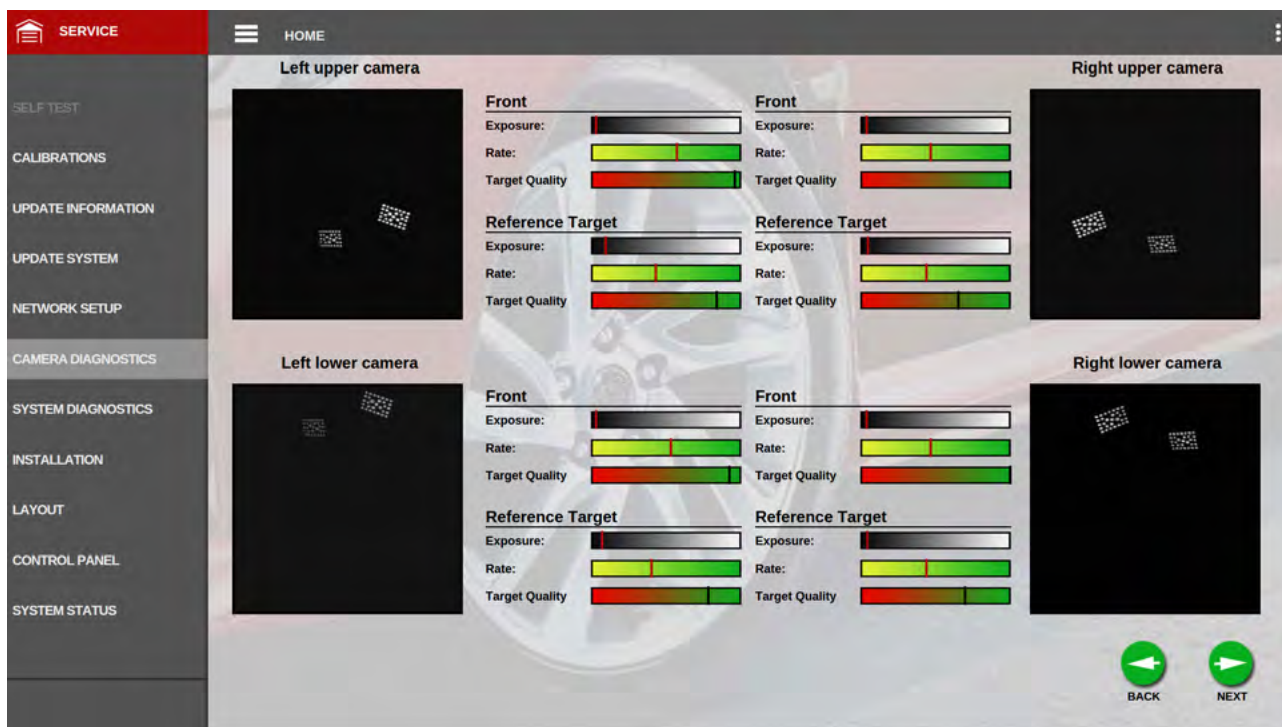
Tato obrazovka uvádí rychlý přehled veškerých poskytnutých a aktivovaných služeb. Kliknutím na tlačítko <TEST> pod každou službou aktualizuje její stav.



DIAGNOSTIKA KAMERY

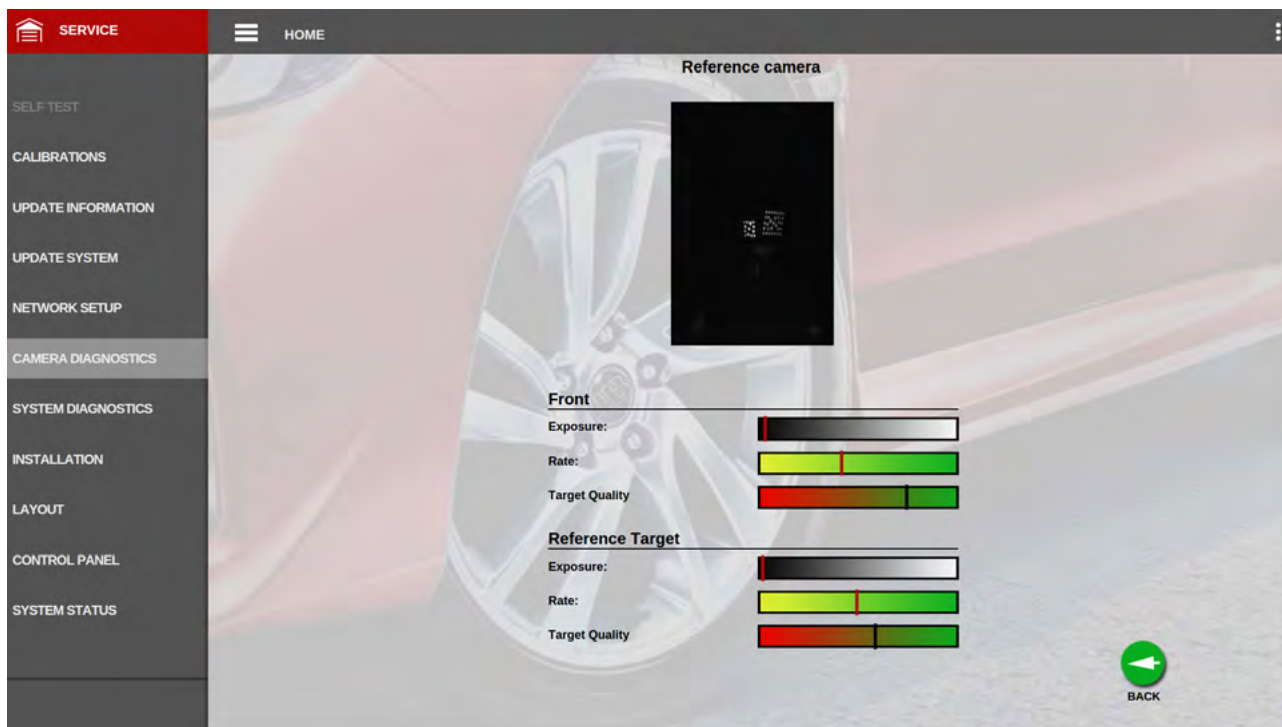
Diagnostika kamery se používá pro řešení problémů s kvalitou „Terče“ a „Kamery“. Prostředí bude měnit jak Expozici, tak Intenzitu. Nicméně každá z nich musí být stálá a všechny musí být relativně stejné. Je-li „Kvalita terče“ mimo zelené barvy, vyčistěte terč/-e měkkým hadrem a kvalitním čističem skla. Na čištění terčů nikdy nepoužívejte papírové ubrousky. Většina papírových ubrousků je napuštěna chemikáliemi, které mohou zanechávat na terči částice anebo poškodit sklo terče. Ujistěte se o správné vzdálenosti kamer od terčů. Ujistěte se o správném a těsném upevnění terčů k upínákům kola. Ujistěte se o těsném upevnění modulů na upínáky kol.

LEVÝ A PRAVÝ MODUL



Klikněte na <DALŠÍ> pro zobrazení referenčního modulu

REFERENČNÍ MODUL



DIAGNOSTIKA SYSTÉMU

NAPĚTÍ

The screenshot displays a diagnostic menu with a sidebar on the left containing options like SERVICE, HOME, SELF TEST, CALIBRATIONS, UPDATE INFORMATION, UPDATE SYSTEM, NETWORK SETUP, CAMERA DIAGNOSTICS, SYSTEM DIAGNOSTICS, INSTALLATION, LAYOUT, CONTROL PANEL, and SYSTEM STATUS. The main area is titled 'VOLTAGES' and is divided into three columns: LB (left), RB (middle), and RFB (right). Each column has two sub-columns of voltage points (V1-V16) and a battery status indicator at the bottom. All voltage points are marked with green circles, indicating they are OK. The battery status for LB and RB is 100%, and for RFB it is 99%. A 'BACK' button is located at the bottom right of the main area.

LB1, RB1, RFB1 = Procesory

Zelená = OK

Červená = NE OK

LB2(horní), LB3(dolní), RB2(horní), RB3(dolní), RFB2 = Kamery

Zelená = OK

Červená = NE OK

- V1 =
- V2 =
- V3 =
- V4 =
- V5 =
- V6 =
- V7 =
- V8 =
- V9 =
- V10 =
- V11 =
- V12 =
- V13 =
- V14 =
- V15 =
- V16 =

- V1 =
- V2 =
- V3 =
- In =
- V4 =
- V5 =
- V6 =
- V7 =

OVĚŘOVÁNÍ DAT

Nepoužívá se. Viz Diagnostiku kamer a Diagnostiku systému pro řešení problémů týkajících se kamer a terčů.

Vrchní kamera

Upper camera Lower Camera

LF	RF
RMS	0.0558
Target Blobs(Blobs)	31(31)
Distance	129.66"
Target Angle	40
Intensity	169
Number of Planes	4507
Number of Images	5386

LR	RR
RMS	0.0588
Target Blobs(Blobs)	31(31)
Distance	145.87"
Target Angle	43
Intensity	175
Number of Planes	4811
Number of Images	5386

CAL	
RMS	0.0899
Target Blobs(Blobs)	37(13)
Distance	102.57"
Target Angle	42
Intensity	187
Number of Planes	1617
Number of Images	1777

BACK

Spodní kamera

Upper camera Lower Camera

LF	RF
RMS	0.0578
Target Blobs(Blobs)	31(31)
Distance	129.53"
Target Angle	42
Intensity	166
Number of Planes	2995
Number of Images	3869

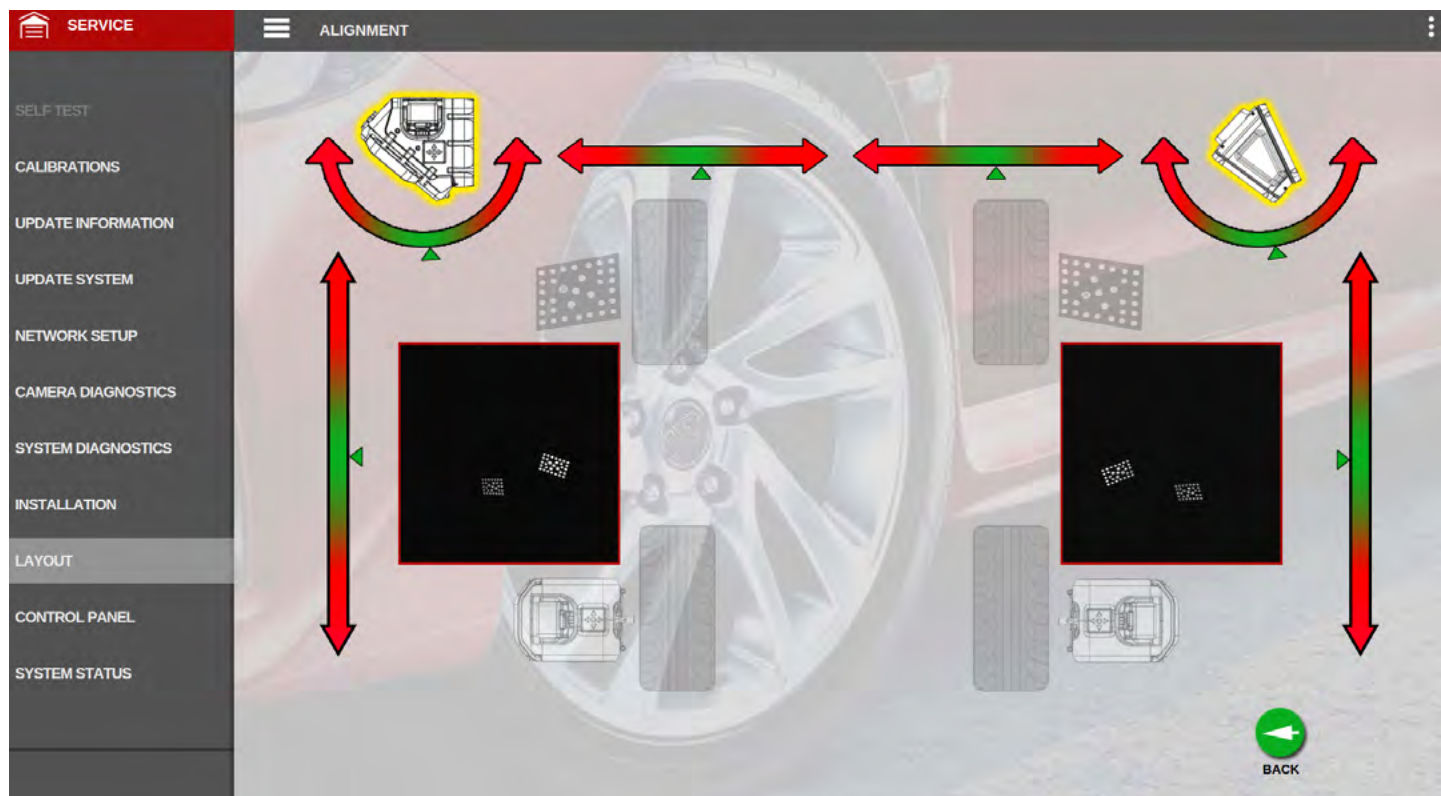
LR	RR
RMS	0.0684
Target Blobs(Blobs)	31(31)
Distance	146.06"
Target Angle	45
Intensity	171
Number of Planes	2789
Number of Images	3868

CAL	
RMS	0.0899
Target Blobs(Blobs)	22(13)
Distance	102.58"
Target Angle	42
Intensity	187
Number of Planes	1633
Number of Images	1804

BACK

ROZLOŽENÍ

- Snímek modulů a terčů systému. Tato stránka se používá k rychlému přehledu systému. Pro dodatečné řešení problémů se velice doporučuje použití Diagnostiky kamery.



- Věci, které mohou způsobovat **červenou**.
 - * Znečištěné terče
 - * Poškrábané terče
 - * Moduly neslučitelné se systémem.
 - * Blokované terče
 - * Znečištěné čočky kamery
 - * Znečištěné LED diody kamery

OVLÁDACÍ PANEĽ

VE VÝSTAVBĚ

The screenshot shows a web-based service technician interface. On the left is a dark sidebar menu with the following items: SERVICE (highlighted in red), SELF TEST, CALIBRATIONS, UPDATE INFORMATION, UPDATE SYSTEM, NETWORK SETUP, CAMERA DIAGNOSTICS, SYSTEM DIAGNOSTICS, INSTALLATION, LAYOUT, CONTROL PANEL, and SYSTEM STATUS. The main content area has a dark header with 'HOME' and a hamburger menu icon. Below the header, the status is shown as 'Update Status: Up to Date', 'System Host: SnaponGUEST', and 'Activation Status: True'. The background is a faded image of a car wheel. A login form is centered, titled 'Service Technician', with fields for 'User' and 'Password', and a green 'Login' button.

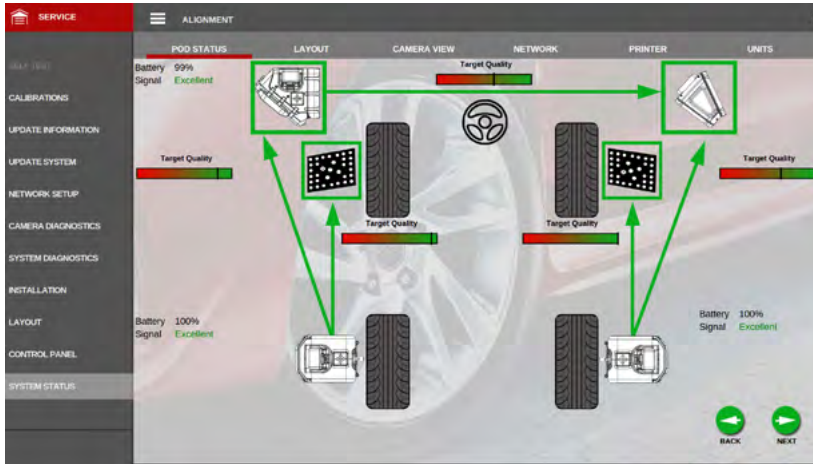
Tuto část momentálně používají pouze inženýři. Vyžaduje-li se přístup, musí k němu dojít pod vedením inženýra.

STAV SYSTÉMU

Stav systému představuje pro obsluhu/servisního technika cestu, jak se rychle dostat k přehledu důležitých komponentů systému. Umožňuje obsluze provádět rychlé změny bez ztráty aktuálních informací o seřizování.

STAV MODULU

- Použitím možnosti Stav modulu může obsluha rychle vidět životnost „Akumulátoru“ každého modulu a sílu signálu každého modulu (WiFi). Kvalita terče.



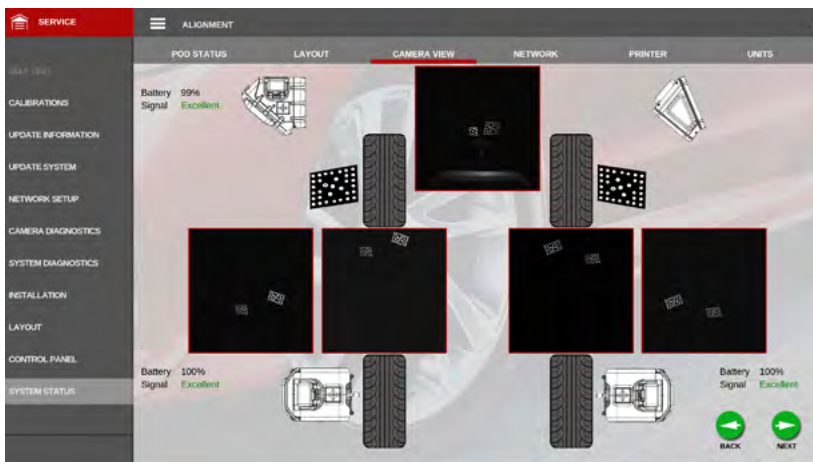
ROZLOŽENÍ

- Snímek modulů a terčů systému.



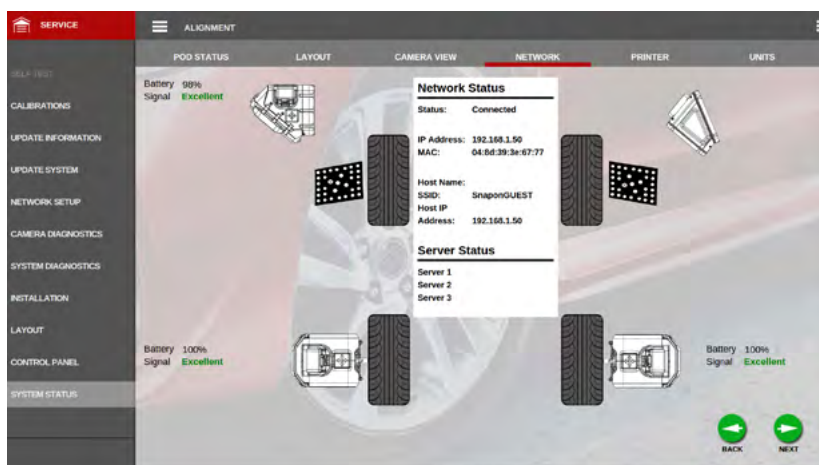
ZOBRAZENÍ KAMER

- Zobrazení všech kamer.



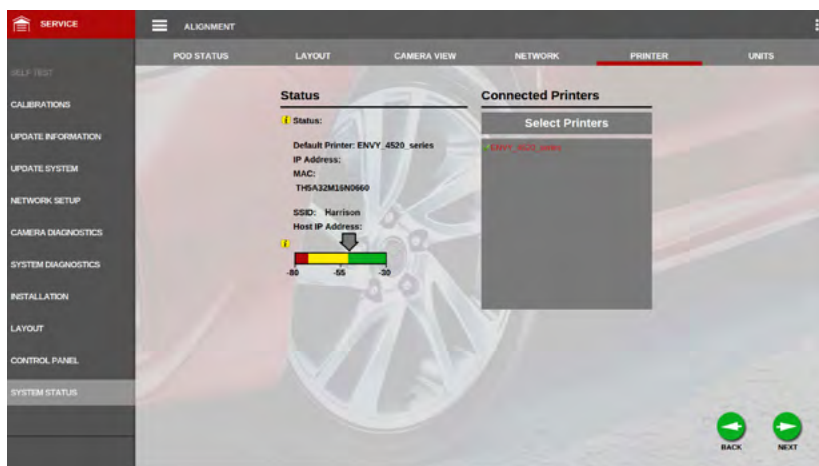
SÍŤ

- Stav sítě, stav serveru, se silou signálu WiFi na každém modulu, % akumulátoru.



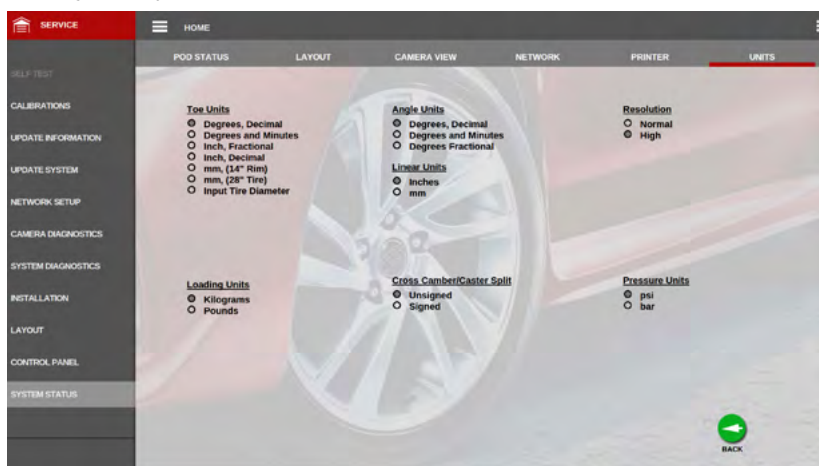
TISKÁRNA

- Aktuální stav tiskárny.



JEDNOTKY

- Měrné jednotky pro data seřizování.



VÝMĚNA KOMPONENTŮ

Umístění	Vyměněný komponent	Postup
Levý modul	Procesorová deska	<p>Když dojde k výměně levého procesoru, hostitelský řadič musí být znovu zapojen do sítě AlignerWifi1200_xxxx ze stránky zavádění. Všechny výměny procesoru musí projít procesem zálohování u každého modulu.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Párování modulů • Nastavení sítě • Kalibrace (RULP / Jedna tyč) • Zadání výrobního čísla (Všechno velikým písmem) • Aktivace
	Vrchní kamera	<ul style="list-style-type: none"> • Nastavení sítě • Kalibrace RULP • Kalibrace jedné tyče • Zadání výrobního čísla (Všechno velikým písmem) • Aktivace
	Spodní kamera	<ul style="list-style-type: none"> • Nastavení sítě • Kalibrace RULP • Kalibrace jedné tyče • Zadání výrobního čísla (Všechno velikým písmem) • Aktivace
	WiFi deska	Nevyžadují se žádné zvláštní kroky
Pravý modul	Deska	<ul style="list-style-type: none"> • Párování modulů • Nastavení sítě • Kalibrace (RULP / Jedna tyč) • Zadání výrobního čísla (Všechno velikým písmem) • Aktivace
	Vrchní kamera	<ul style="list-style-type: none"> • Nastavení sítě • Kalibrace RULP • Kalibrace jedné tyče • Zadání výrobního čísla (Všechno velikým písmem) • Aktivace
	Spodní kamera	<ul style="list-style-type: none"> • Nastavení sítě • Kalibrace RULP • Kalibrace jedné tyče • Zadání výrobního čísla (Všechno velikým písmem) • Aktivace
	WiFi deska	Nevyžadují se žádné zvláštní kroky

Výměna komponentů

Umístění	Vyměněný komponent	Postup
Hostitelský řadič		<ul style="list-style-type: none"> • Nastavení sítě • Nastavení tiskárny • Zadání výrobního čísla (Všechno velikým písmem)
Levý referenční modul	Deska	<ul style="list-style-type: none"> • Nastavení sítě • Kalibrace (RCTP) • Zadání výrobního čísla (Všechno velikým písmem) • Aktivace • Párování modulů (Pouze procesor)
	Kamera	<ul style="list-style-type: none"> • Nastavení sítě • Kalibrace (RCTP) • Zadání výrobního čísla (Všechno velikým písmem) • Aktivace
	WiFi deska	Nevyžadují se žádné zvláštní kroky
Pravý referenční modul	*žádná elektronika - pouze terče	Kalibrace RTTP při výměně tohoto modulu
Jakákoliv kombinace několika desek a hostitelského řadiče		Dodržujte předtím uvedený postup pro jednotlivé komponenty a postupně proveďte každý krok a ukončete ho dřív, než začnete další. Přednost dejte levému modulu - vždy začínějte na něm.

MONTÁŽ MODULU

Levé a pravé zadní moduly jsou zrcadlově stejné kromě toho, že pravý zadní PZ modul používá USB adaptér WiFi dongle pro komunikaci s dílenskou sítí.

Požadované nástroje pro údržbu modulu:

- 3mm šestihranný klíč T-Handle
- 7mm jednoduchý klíč nebo 9/32" jednoduchý klíč
- šroubovák #1, #2 Phillips
- 6mm šestihranný klíč (šroub upínáku kola)
- 13mm očkový klíč (matice upínáku kola)



1. Odpojte systém od zdroje napájení vypínačem uvnitř zásuvky tiskárny.

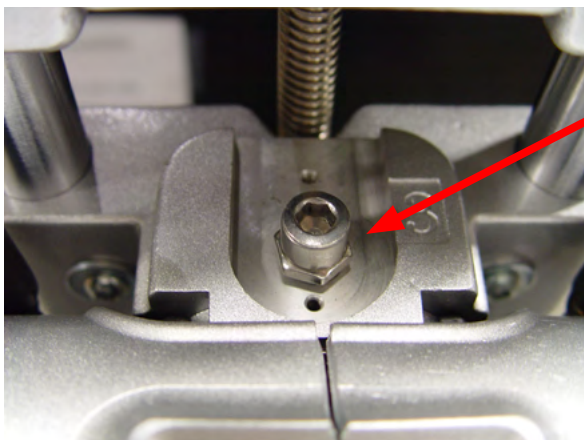


2. Vyměňte zdroj napájení z modulů odpojením akumulátoru.

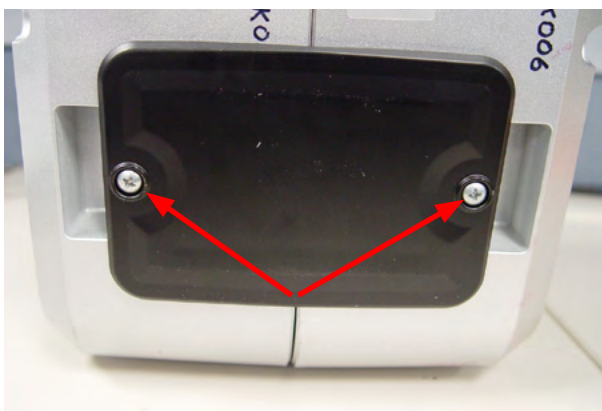


VYJMUTÍ A INSTALACE KRYTŮ MODULŮ

1. Za použití 6mm šestihranného a 13mm očkového klíče uvolněte šroub a matici upevňující modul k upínáku kola. Po uvolnění vyjměte modul z upínáku kola.



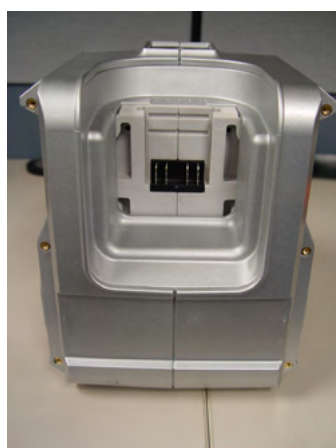
2. Vyměňte kryt ze spodní části modulu.



NÁPOVĚDA: **NEJPRVE VYJMĚTE SPODNÍ KRYT A POUŽIJTE HO JAKO ZÁCHYTKU PRO VEŠKERÉ VYJMUTÉ PŘÍSLUŠENSTVÍ.**



3. Za použití 3mm šestihranného klíče vyjměte 6 šroubů upevňujících nárazník.



Výměna komponentů

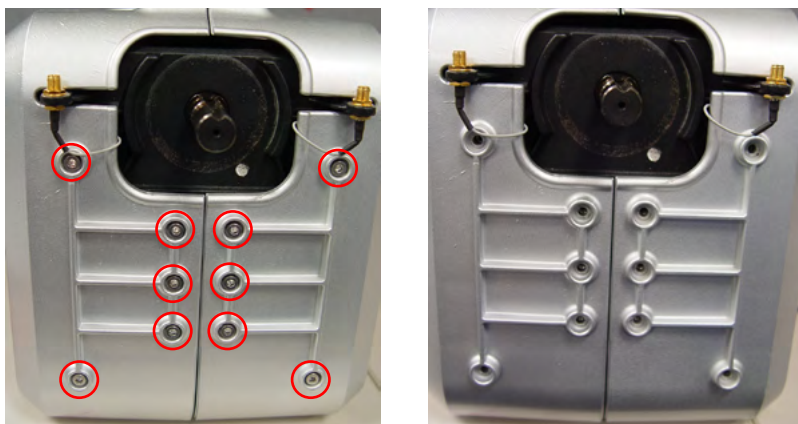
4. Za použití 9/32" nebo 7mm jednoduchého klíče a 3mm šestihranného klíče vyjměte šroub a matici ze základny vnějšího krytu.



5. Vyjměte obě antény otáčením do protisměru hodinových ručiček.

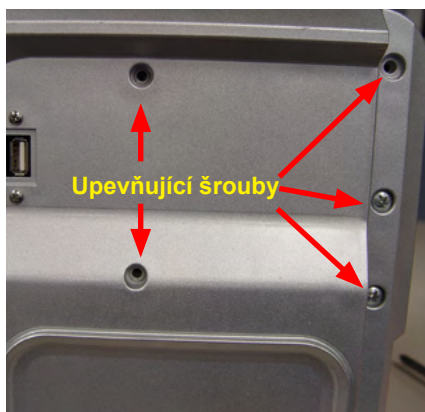
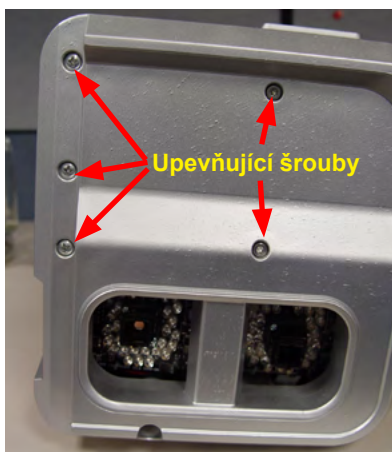


6. Na zadní straně modulu použijte 3mm šestihranný klíč na vyjmutí 10 šroubů.



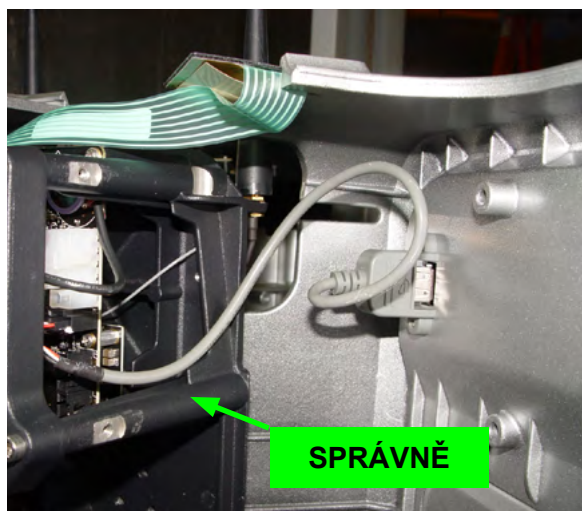
7. Vyjměte 2 šestihranné šrouby a 3 šrouby Phillips z boční strany modulu. Opatrně vyjměte kryt modulu.

POZNÁMKA: PŘI VYJMUTÍ POSTANNÍHO USB KRYTU POSTUPUJTE OPATRNĚ.

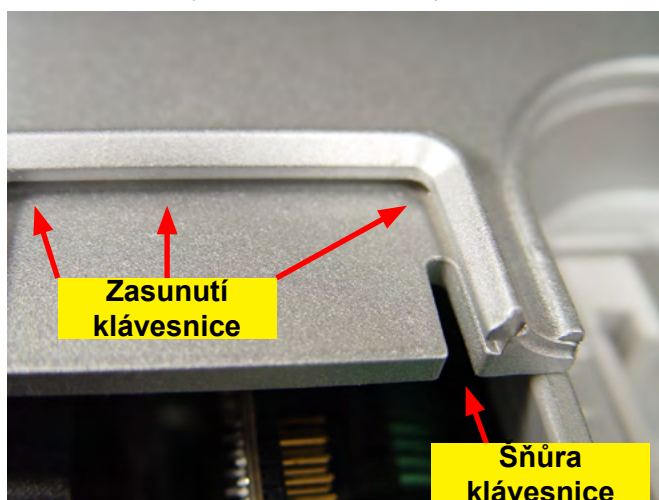


NÁPOVĚDA:
MĚNÍTE-LI POUZE KAMERU/-Y NA PRAVÉM MODULU, JE NUTNÉ VYJMOUT VNĚJŠÍ KRYT NA STRANĚ KAMERY. MĚNÍTE-LI KAMERU/-Y NA LEVÉM MODULU, JE NUTNÉ VYJMOUT OBA KRYTY. KE VŠEM KABELOVÝM PŘIPOJENÍM SE DÁ DOSTAT NA PRAVÉ STRANĚ.

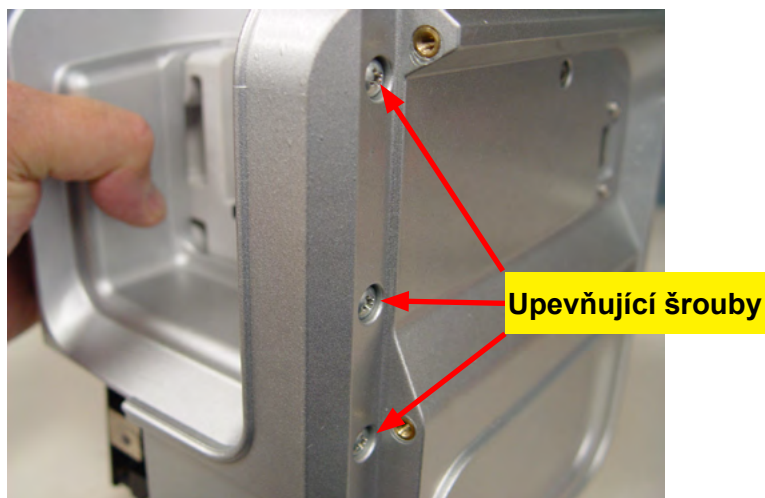
8. Při opětovné instalaci krytů se ujistěte, že USB kabel na postranním krytu je natočen tak, aby seděl uvnitř rámu modulu, když se kryt instaluje zpět. Nesprávné vedení přiškrtní kabel a instalace krytu nebude snadná.



9. Postranní USB modul může, ale nemusí mít k němu připojenou klávesnici. Při opětovné instalaci krytů se ujistěte, že klávesnice zapadla dovnitř krytu a šňůra klávesnice je vedena přes drážku.

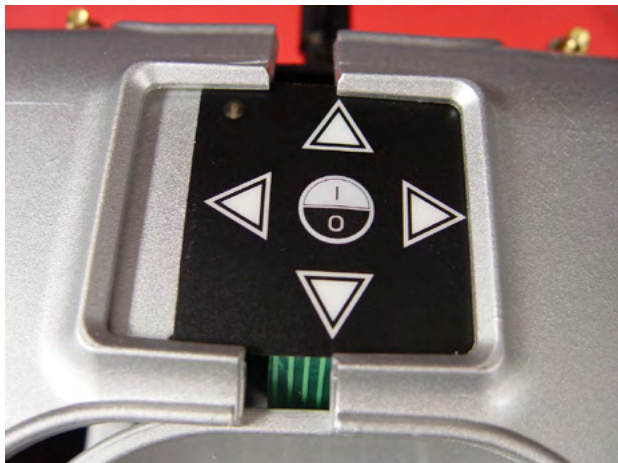


10. Připojte kryt akumulátoru k postrannímu USB krytu pomocí 3 šroubů Phillips. Nedotahujte šrouby na doraz, protože sestava si může vyžadovat při instalaci jemné ohnutí.



Výměna komponentů

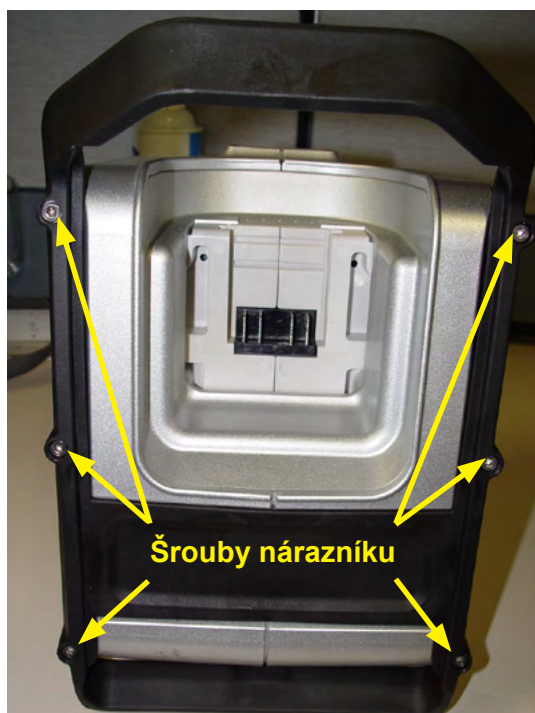
11. Opatrně posuňte opačný kryt na rám a značnou pozornost věnujte tomu, abyste nepřiškrtili klávesnici, když se oba vnější kryty setkají.



12. Zajistěte oba vnější kryty modulu pomocí předtím vyjmutých šroubů.

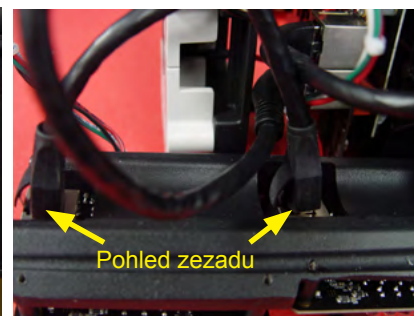
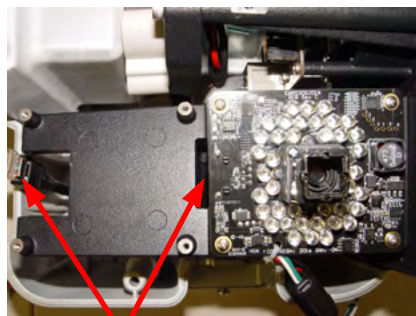
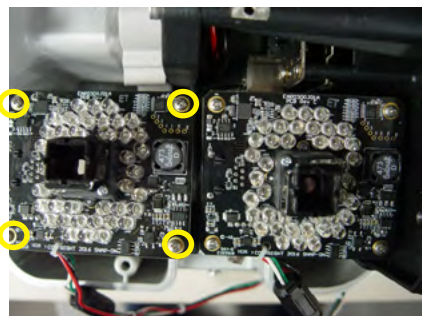
NÁPOVĚDA: DOČASNĚ NAINSTALUJTE NABITÝ AKUMULÁTOR, ABYSTE ZAJISTILI NAPÁJENÍ MODULŮ TAK, JAK SE TO VYŽADUJE.

13. Nainstalujte vnější nárazník modulu.



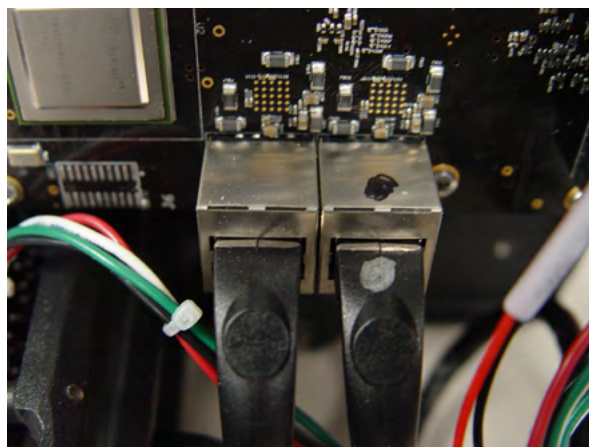
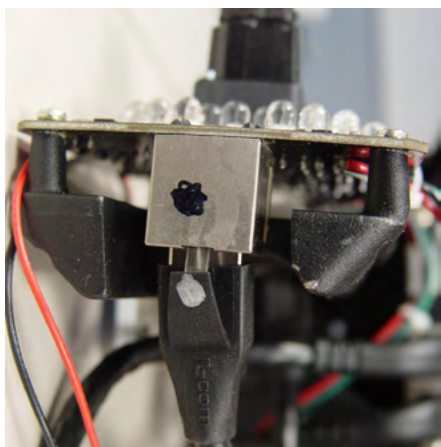
VÝMĚNA KAMERY

1. Při výměně 1 kamery použijte #1 šroubovák phillips pro vyjmutí 4 šroubů (1 v každém rohu). Opatrně vytáhněte kameru z rámu a odpojte konektor RJ45 ze zadní strany kamery.

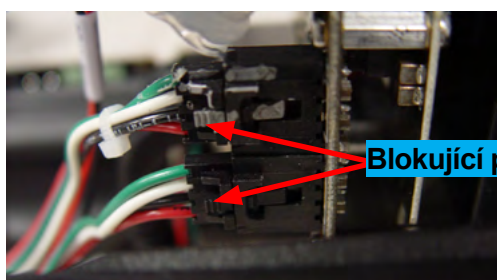


RJ45

NÁPOVĚDA: MĚNÍTE-LI OBĚ KAMERY ZA POUŽITÍ NESMAZATELNÉHO ZNAČKOVAČE, OZNAČTE OBA KONCE KABELOVÉHO SVAZKU RJ45 VNĚJŠÍ KAMERY. USNADNÍ TO INSTALACI A ZAJISTÍ SPRÁVNÉ PŘIPOJENÍ KAMER. NAPÁJENÍ KAMER LZE PŘIPOJIT DO KAŽDÉ PŘÍPOJKY.

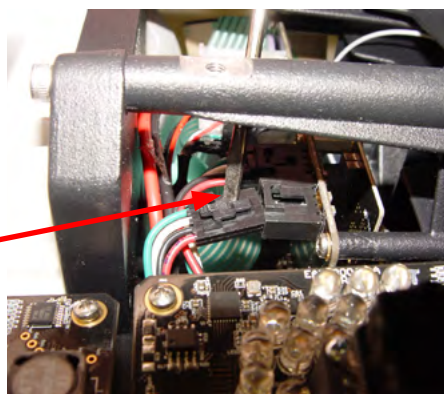


2. Vyjměte napájecí kabel kamery z PCB procesoru stisknutím blokovacího poutka a jemně vytáhněte kabel.



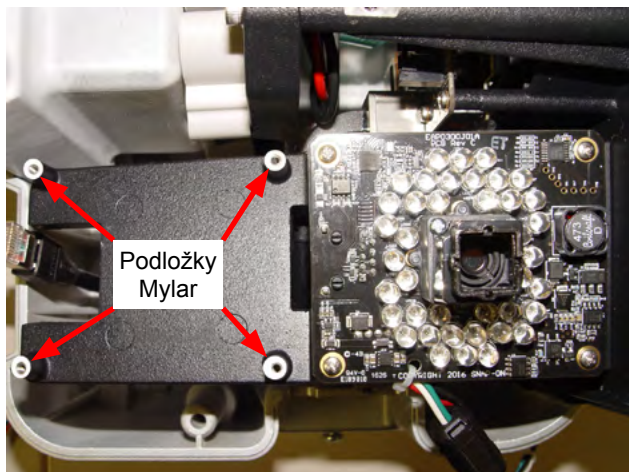
POZNÁMKA: OBĚ NAPÁJECÍ PŘÍPOJKY KAMERY NA DESCE PROCESORU JSOU STEJNÉ. KAMERY LZE PŘIPOJIT DO OBOU KONEKTORŮ.

Malý šroubovák se používá k zatlačení poutka, pro uvolnění konektoru Molex.



Výměna komponentů

3. Před upevněním kamery do rámu na rám nainstalujte podložky Mylar. Tyto podložky zamezují tvorbě koroze.



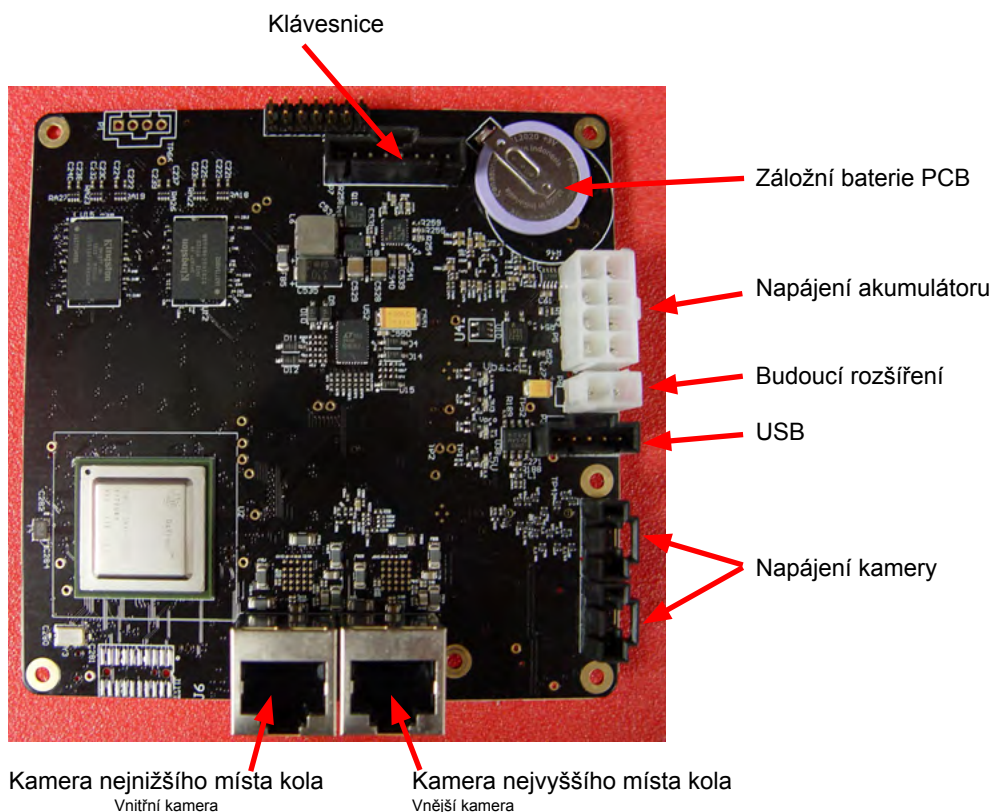
4. Po výměně kamer/-y a před montáží modulu doporučujeme namontovat modul zpět na upínák kola a provést několik přípravných kontrol. Teprve poté nainstalujte kryty. Po provedení všech přípravných kontrol namontujte modul a dodržujte každý uvedený postup.

- Nastavení sítě
- Kalibrace RULP
- Kalibrace jedné tyče
- Zadání výrobního čísla (VŠECHNO VELIKÝM PÍSMEM) Nepoužívejte kláves pro přepnutí na velká písmena.
- Aktivace

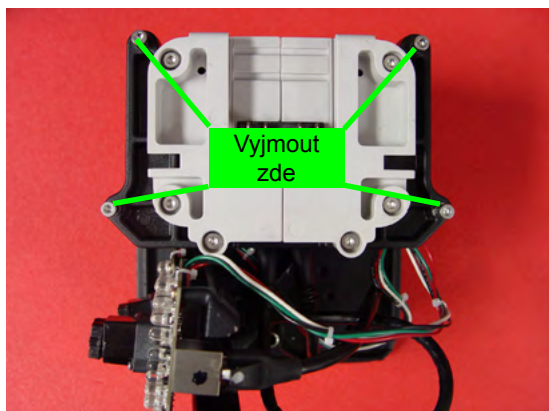
POZNÁMKA: VIZ ČÁST V NÁVODĚ ÚDRŽBY OZNAČENOU „VÝMĚNA KOMPONENTŮ SYSTÉMU“

VÝMĚNA PROCESORU

1. Dodržujte postup pro vyjmutí obou krytů modulu.



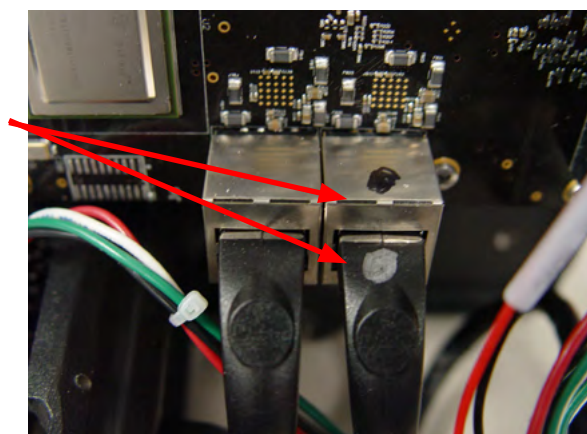
2. S rovně položeným rámem modulu vyjměte 4 šrouby Phillip upevňující napájecí sadu. Opatrně nadzvedněte napájecí sadu z rámu a odpojte napájecí konektor z PCB procesoru stisknutím blokovacího poutka na konektoru Molex.



3. Odpojte všechny kabelové svazky z PCB procesoru.

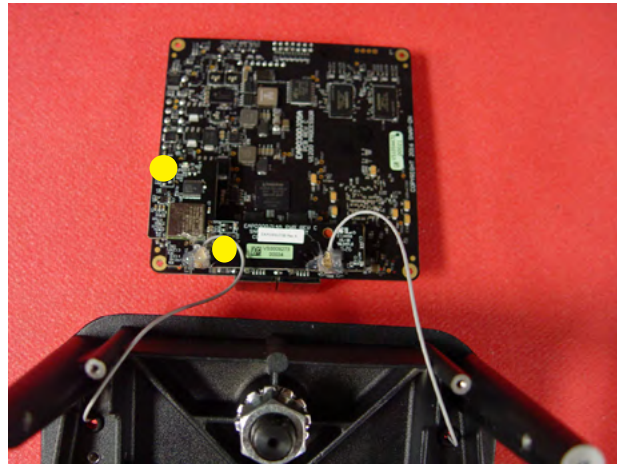


NÁPOVĚDA: OZNAČTE SI OBA KONEKTORY RJ45 POMOCÍ NESMAZATELNÉHO ZNAČKOVACÉ. USNADNÍTE SI TÍM OPĚTOVNÉ PŘÍPOJENÍ. VNĚJŠÍ KAMERU (SMĚROVÁNÍ NAHORU) JE TŘEBA PŘIPOJIT K PRAVÉMU KONEKTORU PCB PROCESORU OBOU MODULŮ TAK, JAK JE TO UVEDENO NA OBRÁZKU.

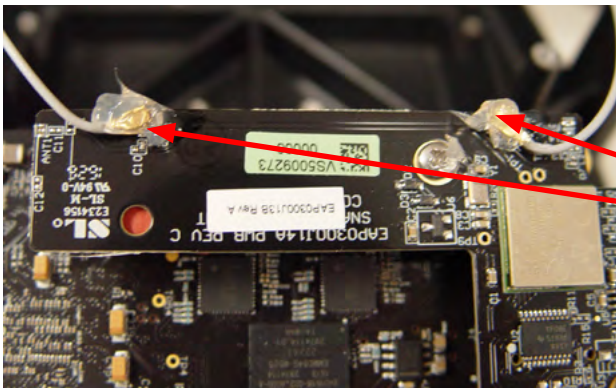


Výměna komponentů

4. Za použití #1 šroubováku Phillip vyjměte 4 šrouby (zelené) v každém rohu PCB procesoru. Vyjměte PCB a otočte směrem dolů. Ujistěte se, že nepoškodíte kabely antény připojené k WiFi anténě PCB. Vyjměte 2 šrouby (žluté) upevňující WiFi PCB k procesoru.

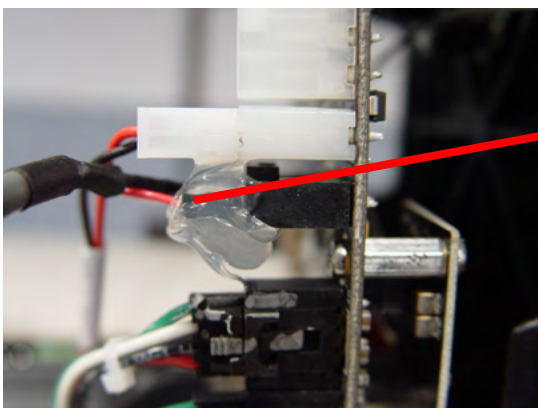


5. Vyžaduje-li se výměna WiFi PCB, upevněte oba kabely antény k WiFi PCB pomocí RTV. Neupevnění kabelů může způsobit jejich vibraci nebo uvolnění během normálního provozu. Způsobí to i selhání WiFi.



Kabely WiFi antény upevněné pomocí RTV

6. Měníte-li USB konektor ujistěte se, že konektor je zapojený do PCB procesoru s ČERVENÝM kabelem na vnější straně PCB. Použijte RTV k upevnění kabelového svazku do konektoru. Neupevnění může způsobit odpojení kabelu během normálního provozu.



Červený kabel ven a zajištěn pomocí RTV

7. Po výměně PCB procesoru a před montáží modulu doporučujeme namontovat modul zpět na upínák kola a provést několik přípravných kontrol. Teprve poté nainstalujte kryty. Po provedení všech přípravných kontrol namontujte modul a dodržujte každý uvedený postup.

- Párování modulů (Pouze procesor)
- Nastavení sítě
- Kalibrace (RULP / Jedna tyč)
- Zadání výrobního čísla (VŠECHNO VELIKÝM PÍSMEM) Nepoužívejte kláves pro přepnutí na velká písmena
- Aktivace

POZNÁMKA: VIZ ČÁST V NÁVODĚ ÚDRŽBY OZNAČENOU „VÝMĚNA KOMPONENTŮ SYSTÉMU“

MONTÁŽ REFERENČNÍHO MODULU

Požadované nástroje pro údržbu modulu:

- 3mm šestihranný klíč T-Handle
- 8mm jednoduchý klíč (kabel antény)
- 5mm jednoduchý klíč nebo zastrkovací a ráčnový klíč (PCB procesor)
- šroubovák #1, #2 Phillips
- 6mm šestihranný klíč (šroub upínáku kola)
- 13mm očkový klíč (matice upínáku kola)



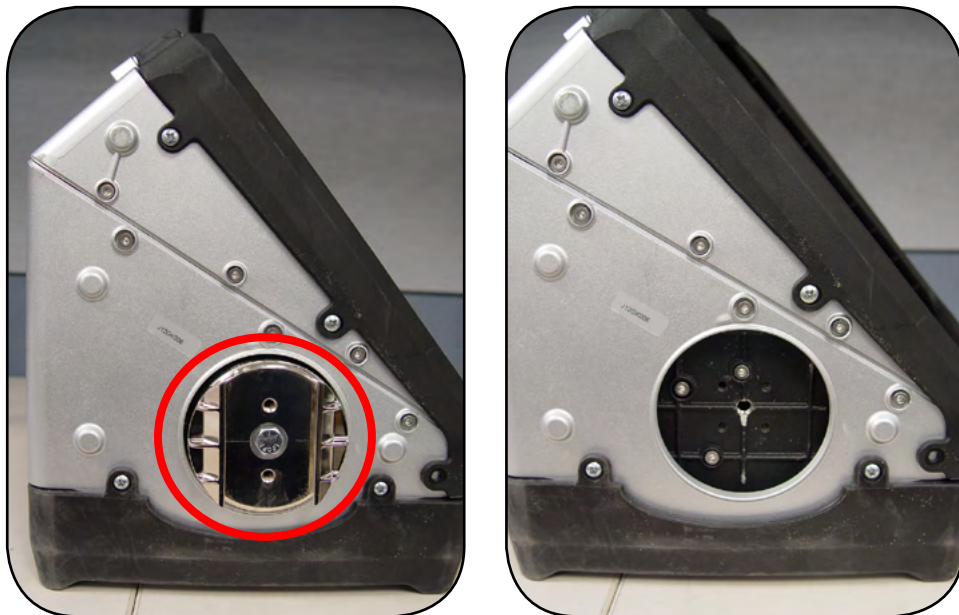
1. Odpojte systém od zdroje napájení vypínačem uvnitř zásuvky tiskárny.



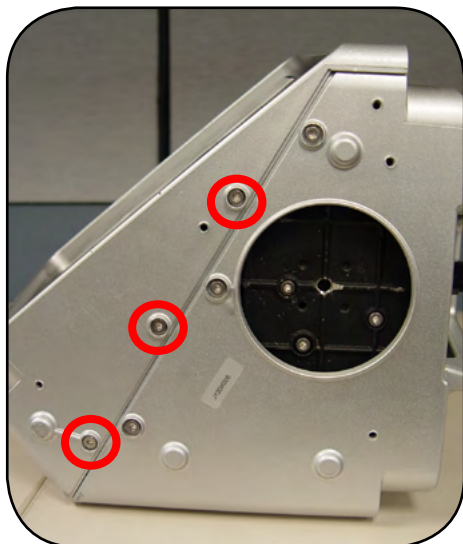
2. Vyměňte akumulátor z referenčního modulu.



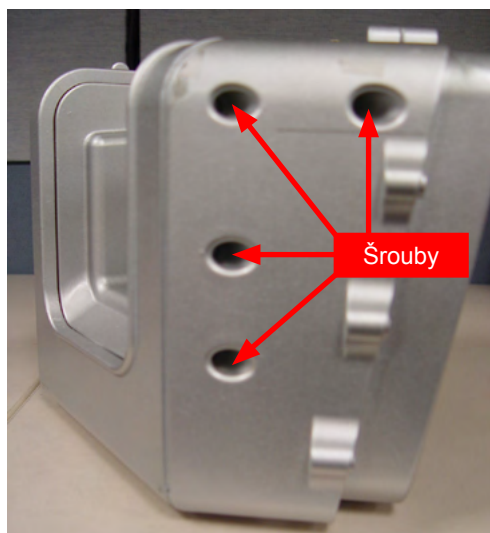
3. Vyměňte skluzný držák ze spodní části modulu a oba pryžové nárazníky



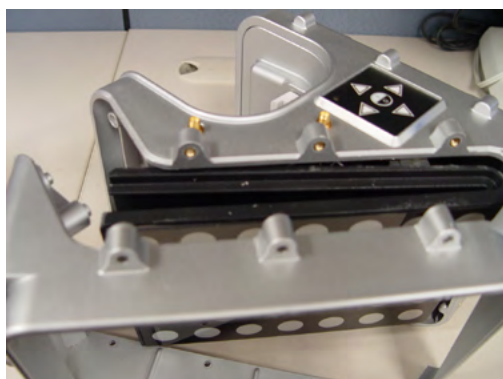
4. Vyměňte 3 šrouby ze spodní strany modulu, které upevňují postranní pouzdro terče.



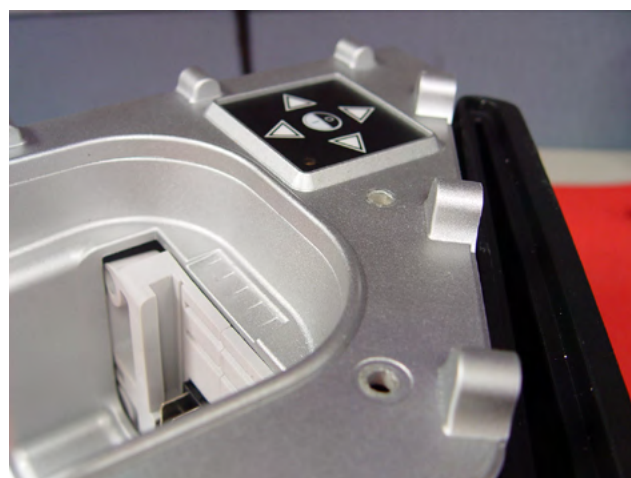
5. Vyměňte 4 šrouby Phillips z boční strany modulu.



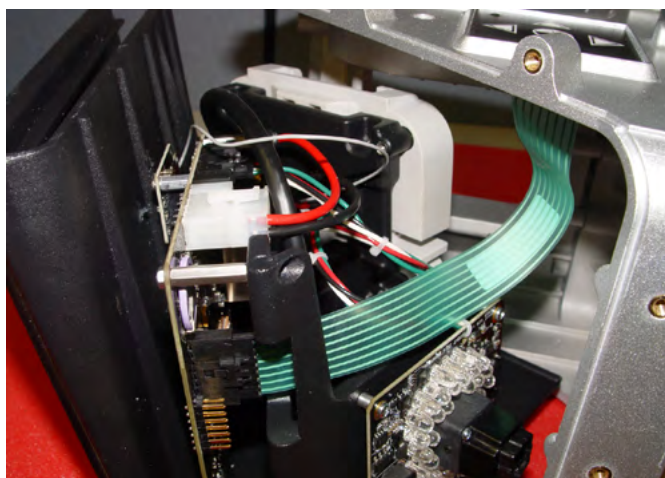
6. Oddělte pouzdra. Může se vyžadovat jemné ťuknutí do pouzder gumovým kladivem pro narušení těsnění lakovaných povrchů.



7. Pomocí 8mm jednoduchého klíče vyjměte 2 matice upevňující držáky antény k pouzdru. Jemně zatlačte držáky antény dolů do díry. Pamatujte si, že díry mají tvar „D“ a držáky se montují jen z jedné strany.

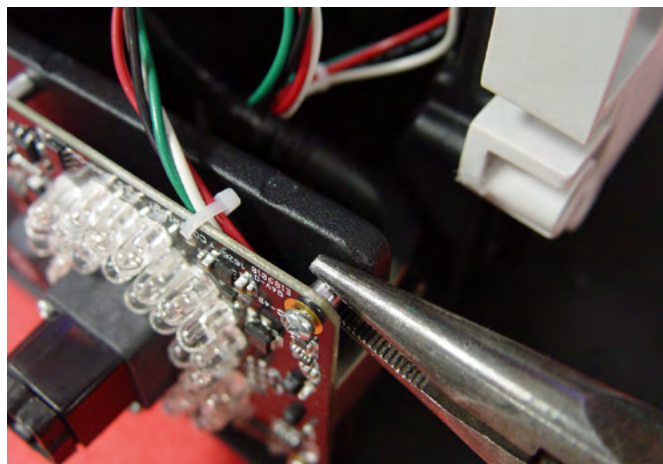
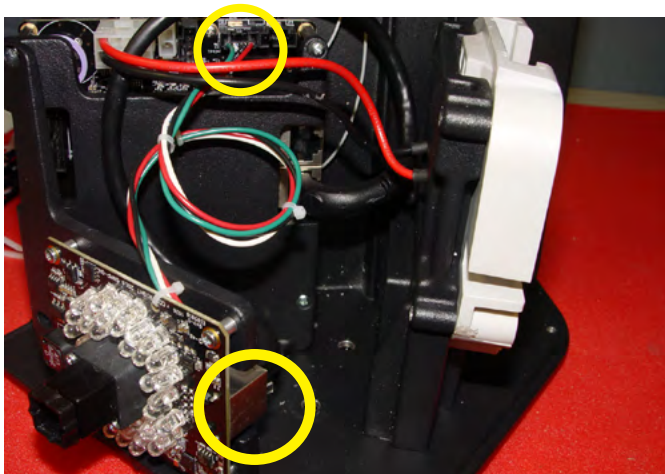


8. Jemně oddělte pouzdro z hlavního rámu kamery a dbejte o to, abyste nevytáhli šňůru z klávesnice. Zatlačte klipsnu upevňující klávesnici k PCB procesoru a zcela ji oddělte.

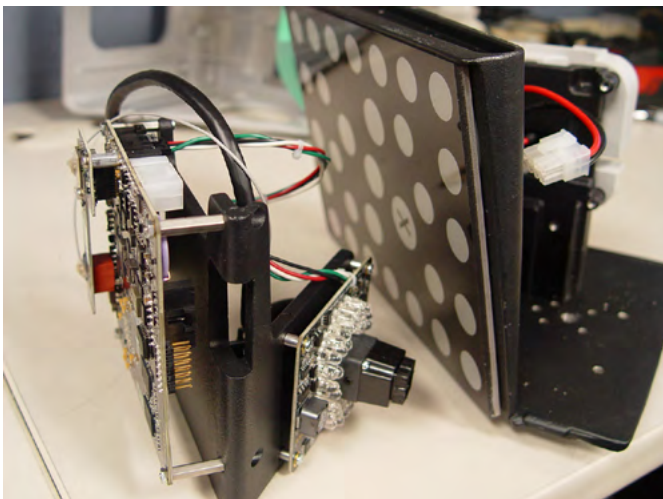
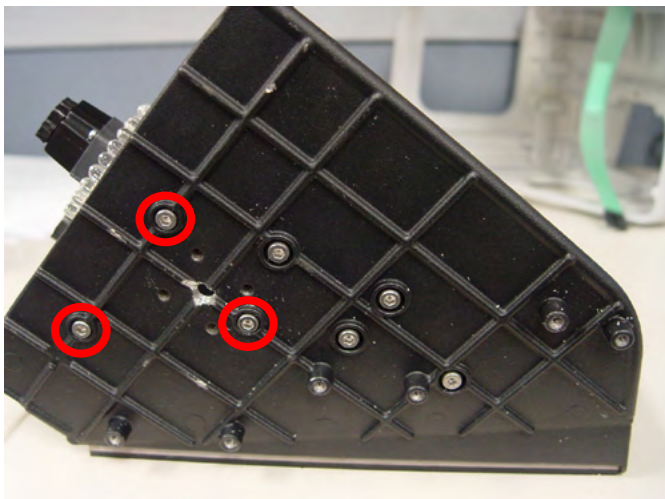


Výměna komponentů

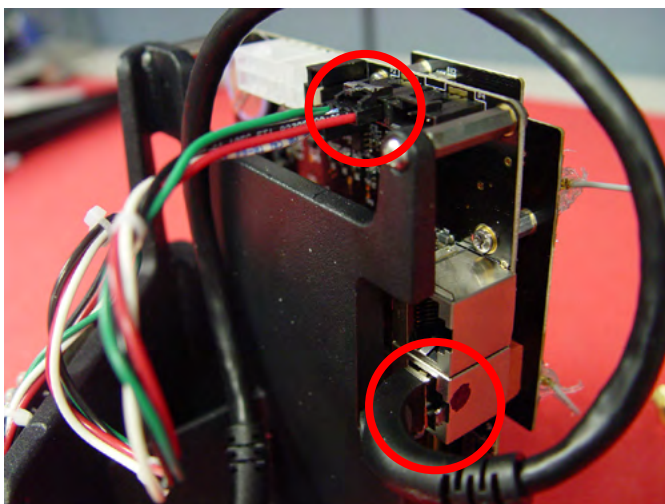
9. Měníte-li pouze kameru, odpojte napájení kamery a uvolněte konektor RJ45 od zadní strany kamery. Dávejte pozor, abyste neuvolnili rozpěrky mezi kamerou a rámem kamery. Při montáži nové kamery použijte rovné kleště k podržení rozpěrky při vkládání nového šroubu.



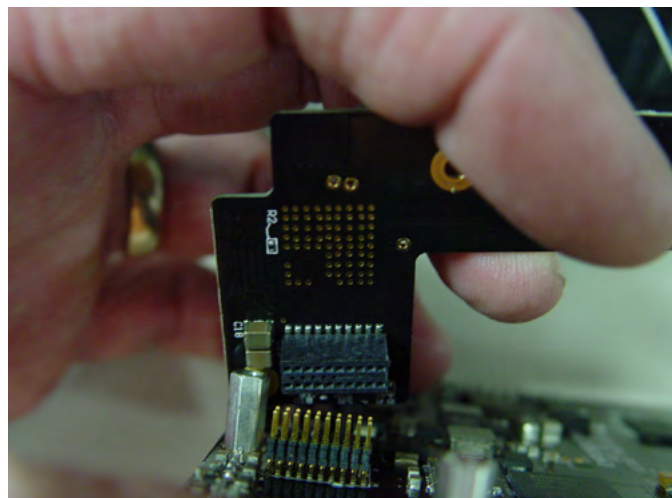
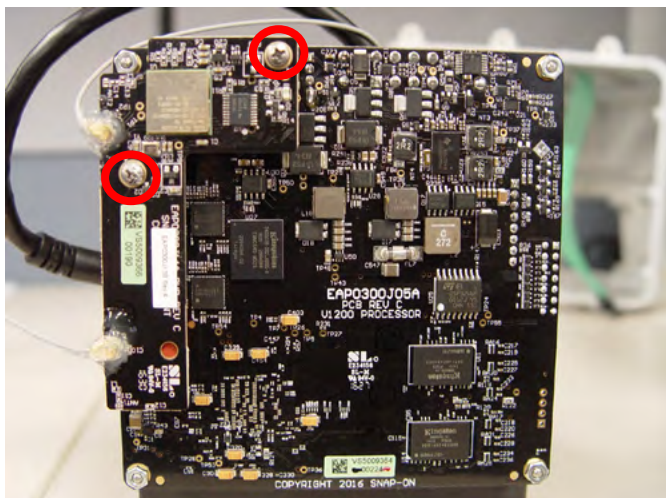
10. Měníte-li PCB procesor, odpojte napájecí kabel akumulátoru od procesoru. Ze spodní strany rámu vyjměte 4 šrouby upevňující sestavu kamery a procesoru a opatrně oddělte.



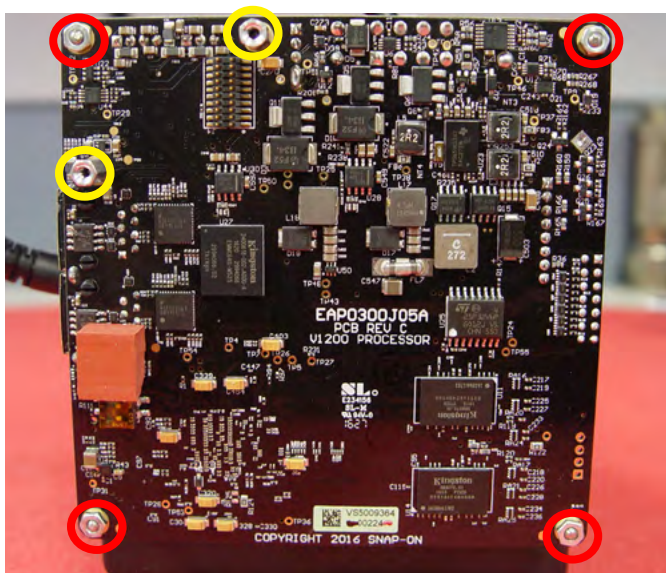
11. Odpojte všechna kabelová připojení od procesoru do kamery. Označte přípojku RJ45 na PCB procesoru pro usnadnění opětovné montáže. Nový procesor nebude mít toto označení, nicméně místo připojení bude stejné.



12. Za použití #1 šroubováku Phillip vyjměte 2 šrouby upevňující WiFi PCB od procesoru. Opatrně odpojte WiFi PCB.



13. Za použití 3/16 jednoduchého nebo zastrkovacího klíče vyjměte 2 stand-off šrouby (žluté) pro WiFi pcb. Za použití 5mm jednoduchého nebo zastrkovacího klíče vyjměte 4 malé matice (červené) upevňující procesor PCB k rámu.



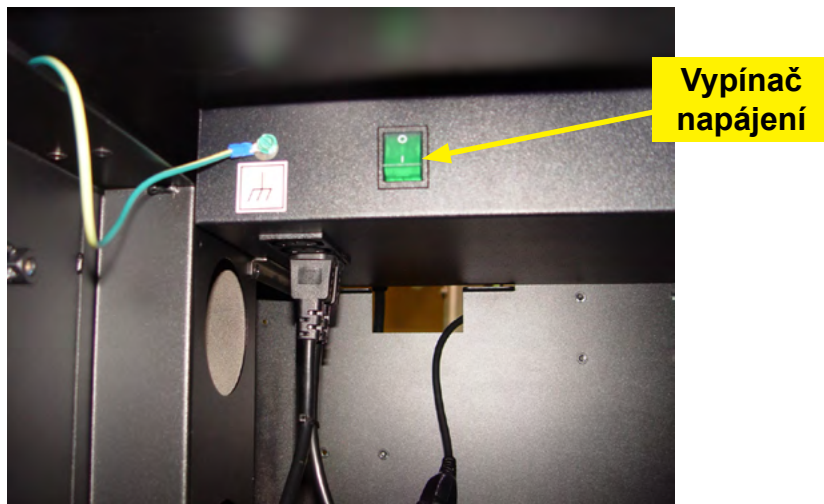
14. Při instalaci nového procesoru postupujte opačným směrem. Po montáži je nutné provést následující úkony dřív, než se vrátíte k údržbě modulu.

- Nastavení sítě
- Kalibrace (RCTP)
- Zadání výrobního čísla (VŠECHNO VELIKÝM PÍSMEM) Nepoužívejte kláves pro přepnutí na velká písmena.
- Aktivace
- Párování modulů (Pouze procesor)

POZNÁMKA: VIZ ČÁST V NÁVODĚ ÚDRŽBY OZNAČENOU „VÝMĚNA KOMPONENTŮ SYSTÉMU“

KOMPONENTY ELEKTRICKÉ KONZOLE

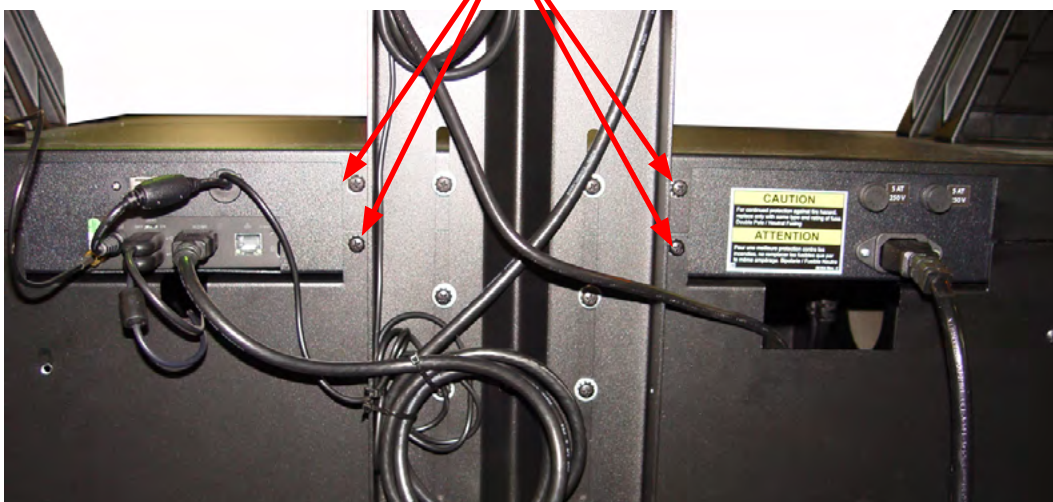
1. Správně odpojte systém vypínačem umístěným uvnitř zásuvky tiskárny a vyjměte všechny napájecí zdroje ze systému. Odpojte zemnicí kabel a vyjměte tiskárnu pro snadnější přístup.



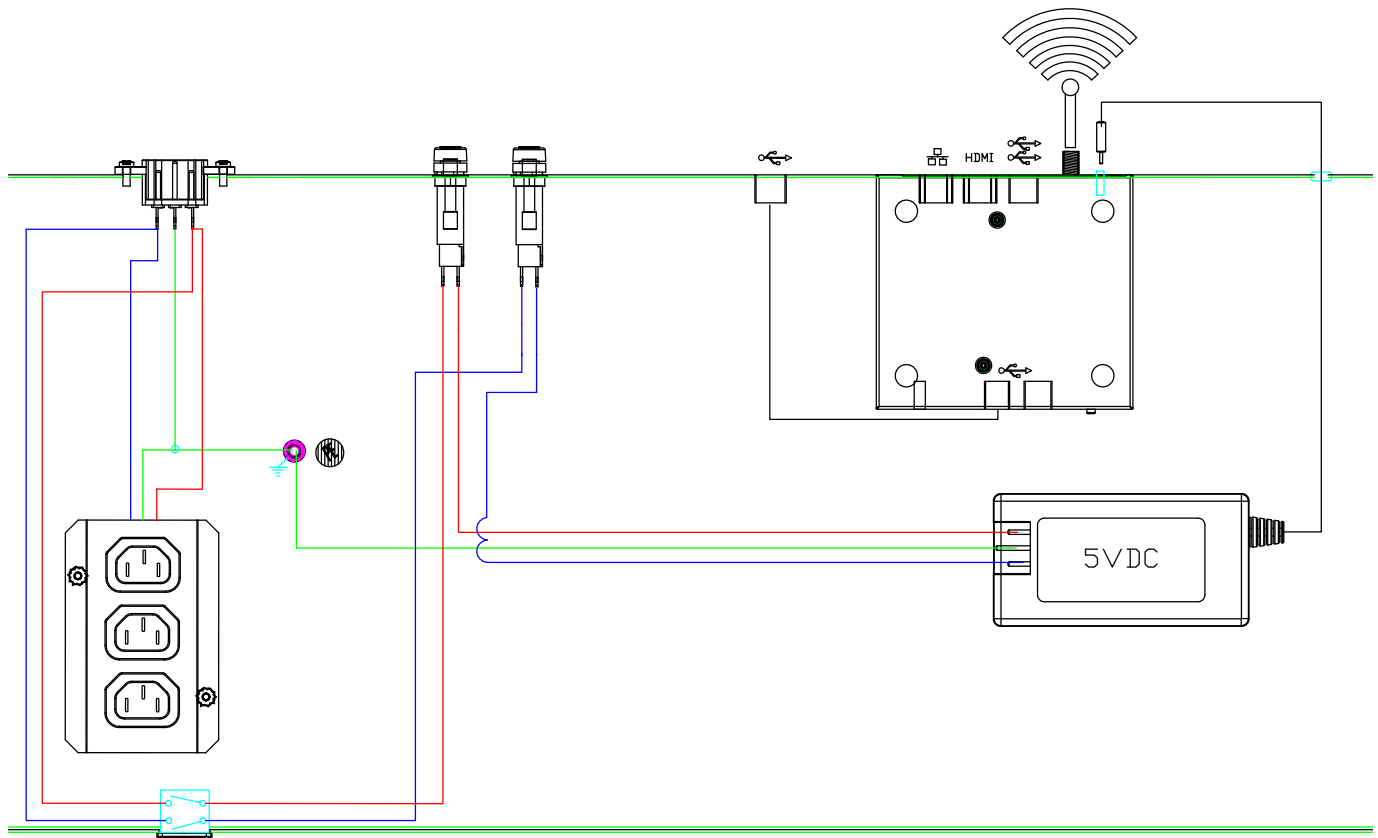
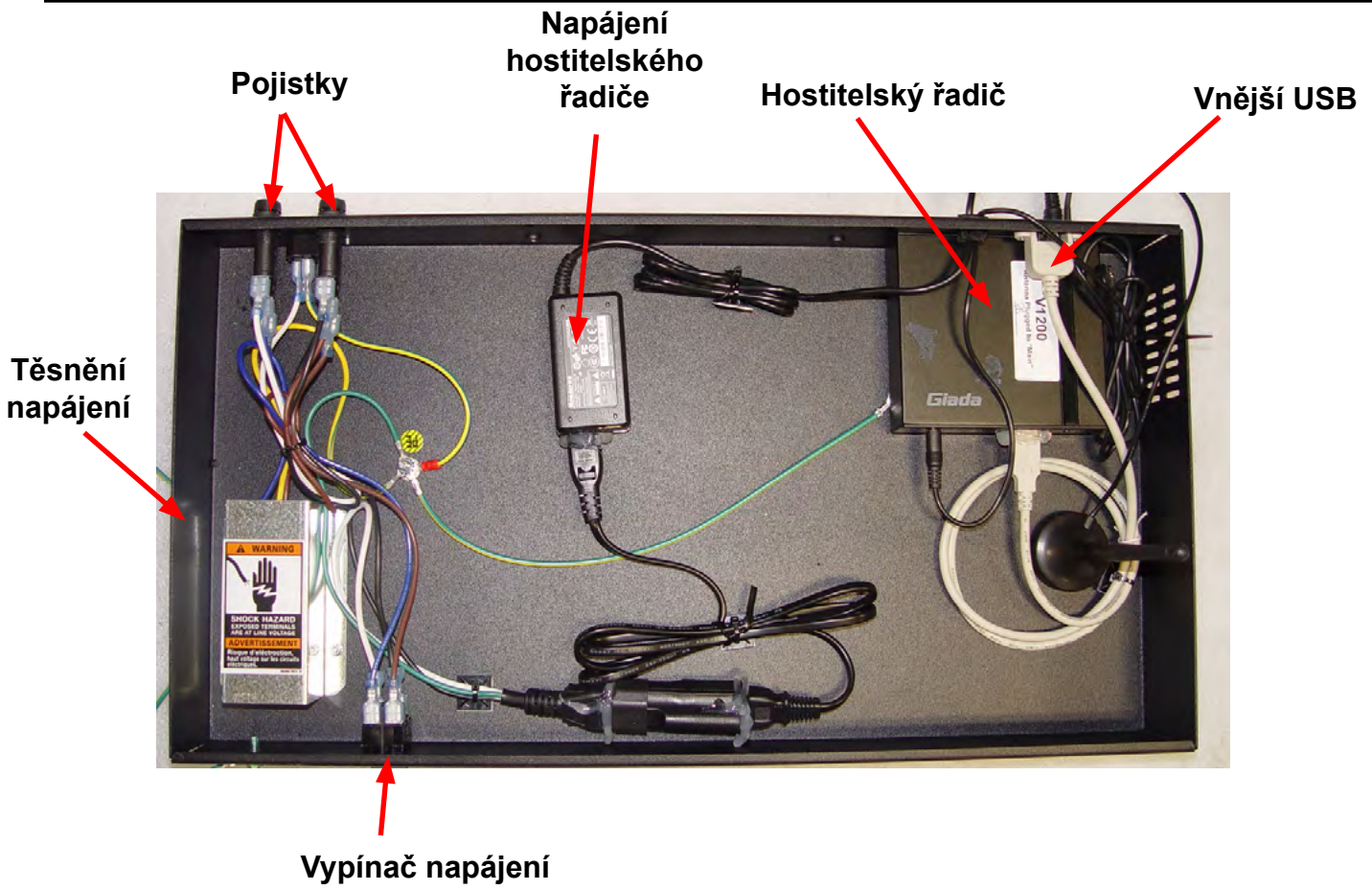
2. Ze zadní strany systému vyjměte WIFI anténu, HDMI, USB a kabel z elektrické konzoly a držák zajišťující kabel. Odpojte veškeré ostatní kabely od elektrické konzoly.



3. Ze zadní strany systému vyjměte 4 šrouby na každé straně upevňující elektrickou konzoli.



4. Zevnitř skříňky opatrně posuňte elektrickou konzoli vpřed a vyjměte ji z přední strany skříňky.

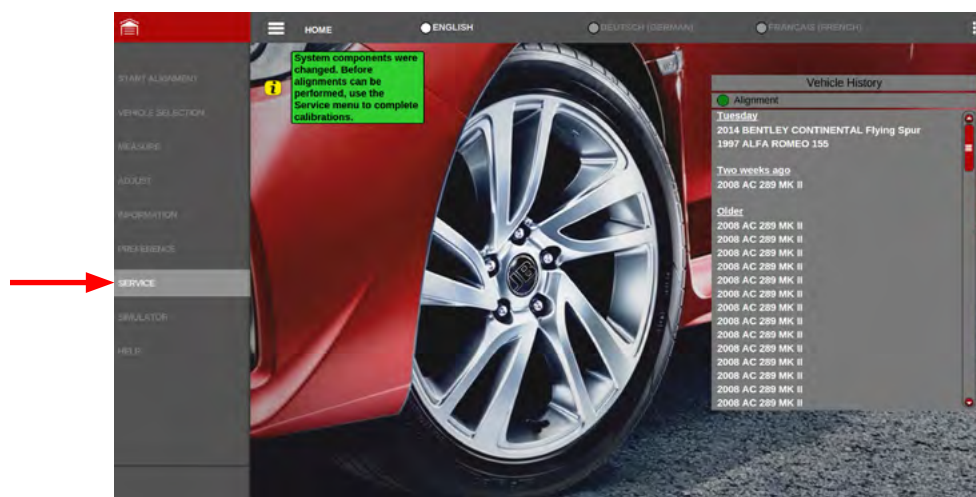


VÝMĚNA KOMPONENTŮ SYSTÉMU

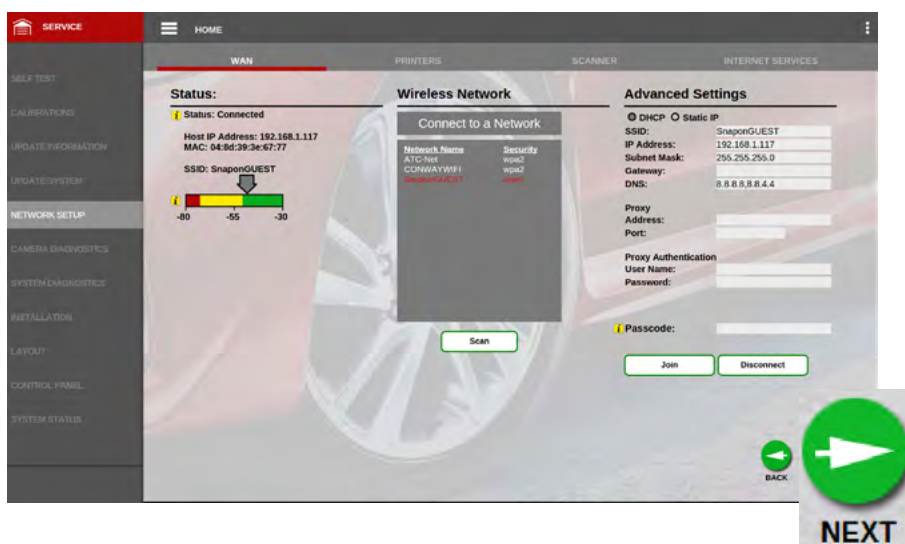
Během každé sekvence spuštění systém zkontroluje prezenci veškerých komponentů v systému (hostitelský řadič, levý modul, pravý modul, referenční modul). Dochází k tomu pomocí vnitřního identifikačního čísla na každém komponentu (hostitelský řadič, PCB procesory a PCB kamery). Dojde-li k výměně hostitelského řadiče nebo procesoru levého modulu, systém bude požadovat připojení „WiFi jednotky seřizování geometrie“. Po připojení nového hostitelského řadiče systém automaticky obnoví veškerá kalibrační data do nového hostitelského řadiče. Po obnovení si systém bude vyžadovat restartování. Všechny moduly a hostitelský řadič se musí restartovat.

V případě výměny některého komponentu v modulu systém po ukončení restartování upozorní uživatele/technika na výchozí obrazovce zprávou. Systém nepovolí uživateli provést žádné seřízení, dokud nebude nakalibrován. Je to proto, aby se zamezilo možným chybám na nenakalibrovaných systémech. Všechny menu jednotky seřizování geometrie se zablokují. Jediné aktivní menu je „Servis“. Systém uvede uživatele krok za krokem přes každý postup, dokud nebudou provedeny všechny postupy. Po kalibraci a nastavení sítě systém požádá o opětovnou aktivaci, pro aktualizaci serveru o nejnovější hardware systému.

1. V menu Domů klikněte na <SERVIS> .



2. Požaduje se „NASTAVENÍ SÍTĚ“. Použijte nastavení sítě v manuálním režimu pro její nastavení. Když bude systém hotový, klikněte na tlačítko <DALŠÍ> .



Výměna komponentů systému

3. Další kroky (Kalibrace) budou záviset od komponentu, který byl vyměněn v jednom z modulů nebo v referenčním modulu. Možnosti jsou uvedené. Kroky pro ukončení každého postupu lze najít v tomto návodě.

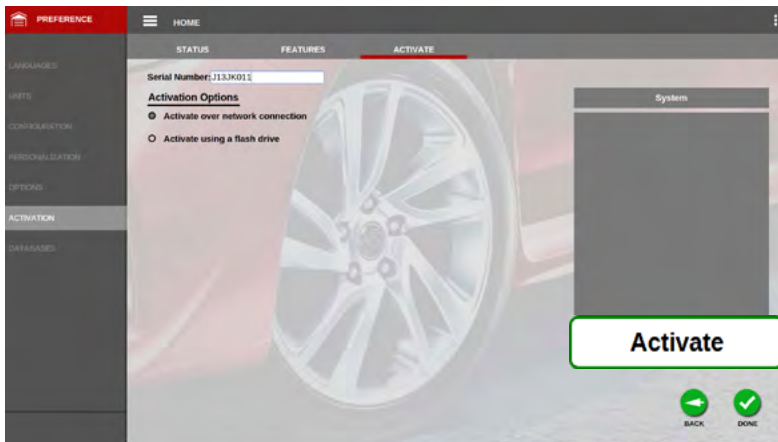
- Kalibrace
 - * RULP
 - * Jedna tyč
 - * RCTP (pouze referenční modul)

Pro aktualizaci serveru o nejnovější informace se požaduje Aktivace. Aktivaci lze provést prostřednictvím sítě dílny nebo USB jednotky, nemá-li dílna vnější WiFi.

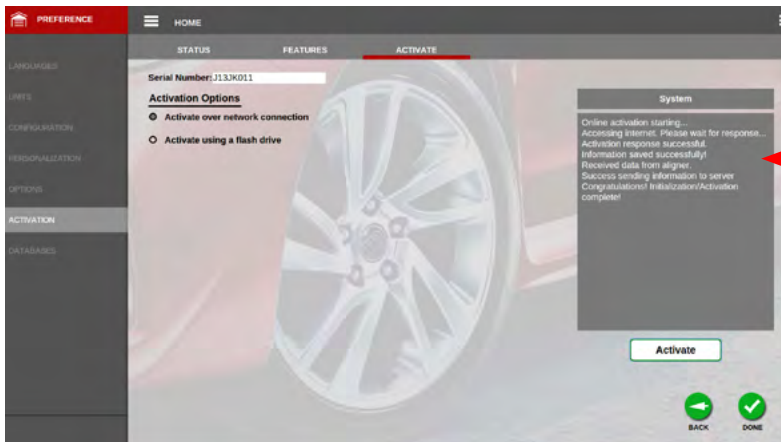
AKTIVACE PŘES SÍŤOVÉ PŘIPOJENÍ

1. Aktivujete-li přes síť dílny, zadejte výrobní číslo systému. Dvakrát klikněte na výrobní číslo systému. Klikněte na tlačítko „Aktivovat přes síťové připojení“.

POZNÁMKA: **VEŠKERÉ ÚDERY NA KLÁVESNICI SE ROZUMÍ JAKO JEJICH STISKnutí. UJISTĚTE SE, ŽE TLAČÍTKO „CAPS LOCK“ JE ZAPNUTÉ. NEPOUŽÍVEJTE KLÁVES PŘEPNUTÍ NA VELKÁ PÍSMENA.**

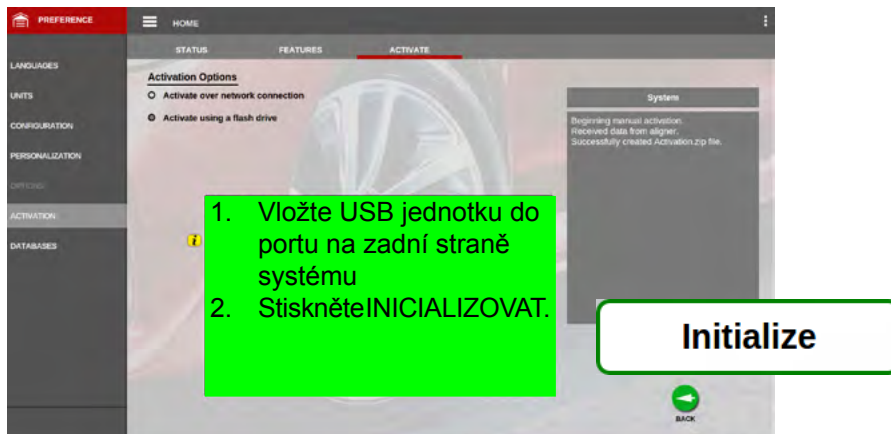


2. Po aktivaci systém oznámí provedení úspěšné aktivace.

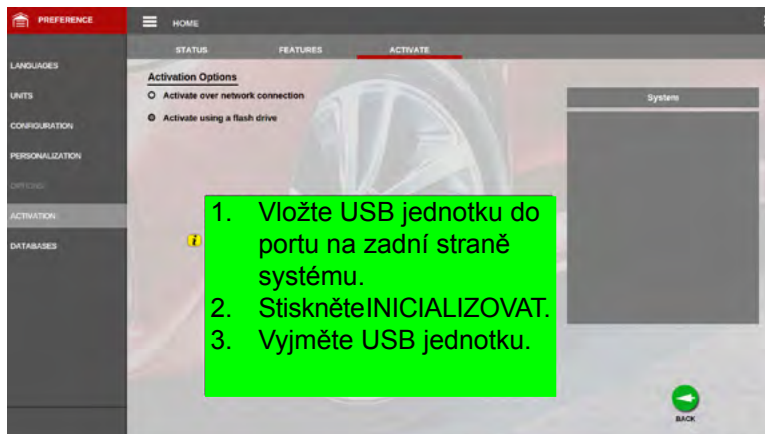


AKTIVACE PŘES USB JEDNOTKU

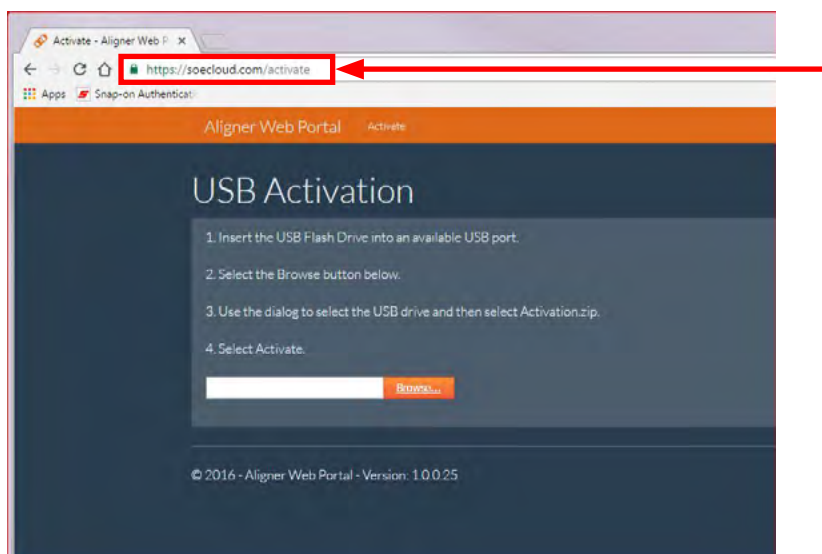
1. Aktivujete-li přes USB jednotku, zadejte výrobní číslo systému. Dvakrát klikněte na výrobní číslo systému. Klikněte na tlačítko „Aktivovat přes USB jednotku“. Uživatel bude požádán o vložení USB jednotky do portu v zadní části systému a stisknutí tlačítka SPUSTIT.



2. Po spuštění systém vytvoří na USB jednotce soubor ZIP. Uživatel bude požádán o vložení USB jednotky s obsahem aktivačního souboru ZIP do PC, které je připojeno k internetu.

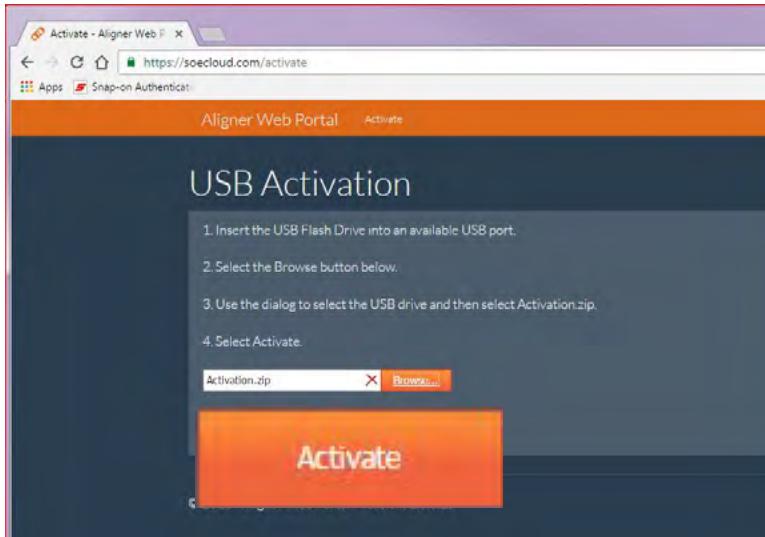


3. Na internetové stránce PC vyhledejte adresu „<https://soecloud.com/activate>“.

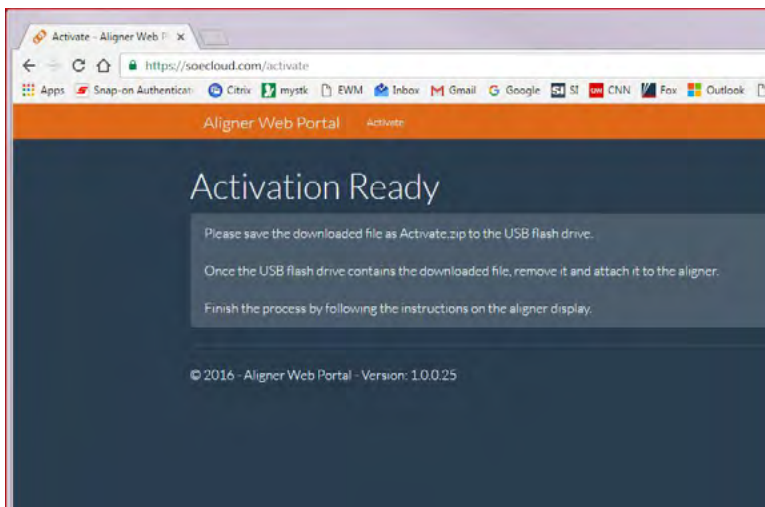


Výměna komponentů systému

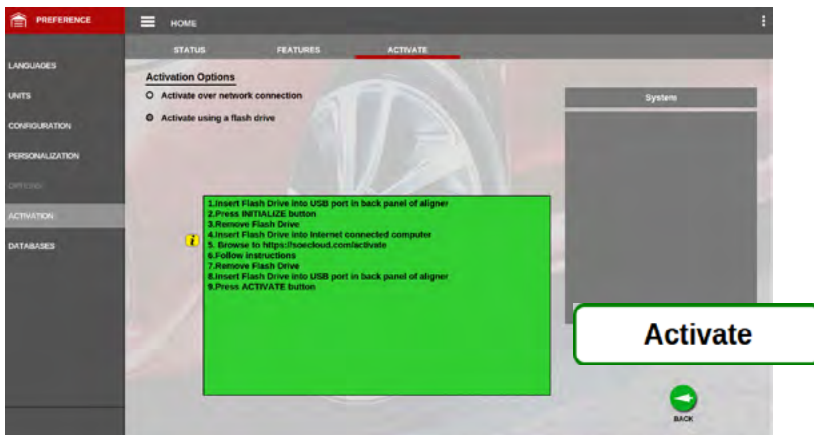
4. Klikněte na tlačítko „Prohlížet“ pro přechod na místo USB jednotky obsahující soubor „Activation.zip“. Poté klikněte na soubor, abyste si ho zvolili, a následně na tlačítko „AKTIVOVAT“.



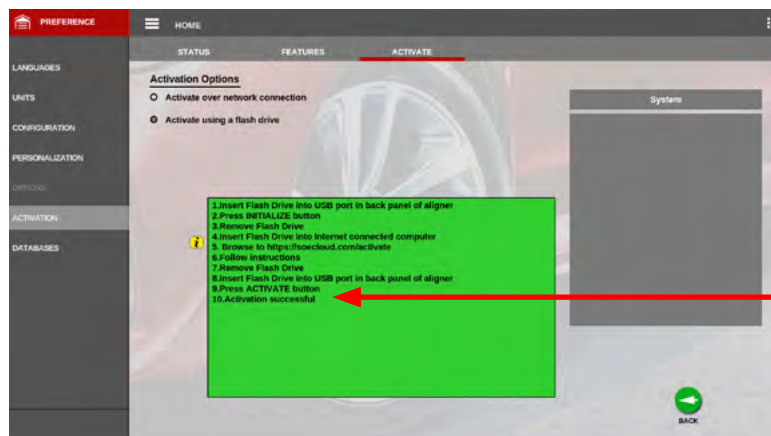
5. Po ukončení aktivačního procesu se soubor „Activation.zip“ přepíše na USB jednotku. Je-li soubor „Activation.zip“ uložen ve složce „Downloads“ v používaném PC, musíte manuálně přepokopírovat tento soubor na USB jednotku.



6. Vložte USB jednotku s obsahem souboru „Activation.zip“ do USB portu na jednotce seřizování geometrie vyžadující si aktivaci. Dodržujte aktivační pokyny pro aktivaci jednotky seřizování geometrie. Klikněte na tlačítko <Aktivovat> .



7. Po ukončení by měl být systém úspěšně aktivován.

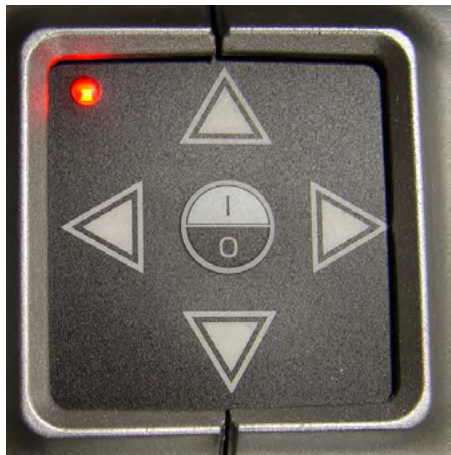


PÁROVÁNÍ SYSTÉMU

System je doručen již spárovaný. V případě výměny PCB procesoru v některém modulu si nicméně bude vyžadovat nové párování.

PÁROVÁNÍ MODULU

1. Proces párování začněte zapnutím levého modulu.



2. Rychle 4-krát za sebou stiskněte tlačítko Zapnutí/Vypnutí na modulu a podržte stisknutí při čtvrtém stisknutí. Po rozsvícení všech 4 směrových diod uvolněte tlačítko Zapnutí/Vypnutí.



3. Krátce na to začnou 4 směrové diody nepřetržitě blikat. Blikání diod upozorňuje uživatele na to, že modul je nyní v režimu párování. Nejprve musí být v režimu párování levý modul, a to dříve než pravý modul a referenční modul.



4. Zopakujte krok 2 na pravém modulu a referenčním modulu. Všechny moduly budou během procesu párování blikat současně.

POZNÁMKA: *MODULY JSOU SPÁROVANÉ JAKO SYSTÉM. PŘI PROVÁDĚNÍ PROCESU PÁROVÁNÍ MUSÍ BÝT VŠECHNY 3 MODULY VŽDY AKTIVOVANÉ V REŽIMU PÁROVÁNÍ. JESTLIŽE MÁ DÍLNA NĚKOLIK SYSTÉMŮ, POUZE 1 SADA MODULŮ MŮŽE BÝT SPÁROVÁNA SOUČASNĚ.*



Levý modul

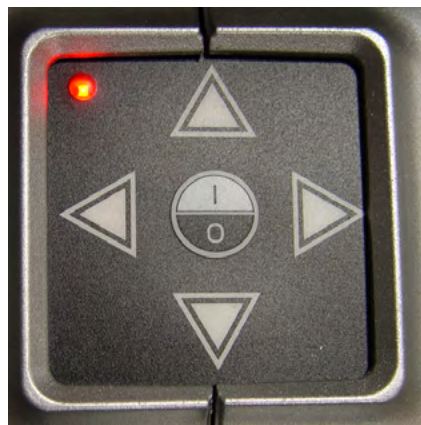


Referenční modul



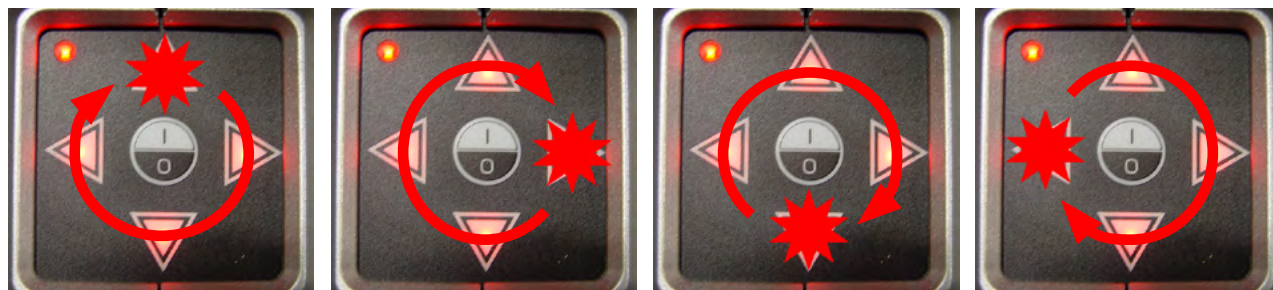
Pravý modul

5. Během procesu moduly ukončí blikání všech diod. Po ukončení procesu zůstane dioda Zapnutí/Vypnutí rozsvícena, naopak všechny ostatní diody budou vypnuté.



6. Je-li hostitelský řadič zapnutý, ukazatel „Modul odpojený“ na obrazovce se během procesu párování několikrát zapne a vypne. Po spárování systému se směrové diody na modulu zapnou a vypnou do kruhu (Party světla).

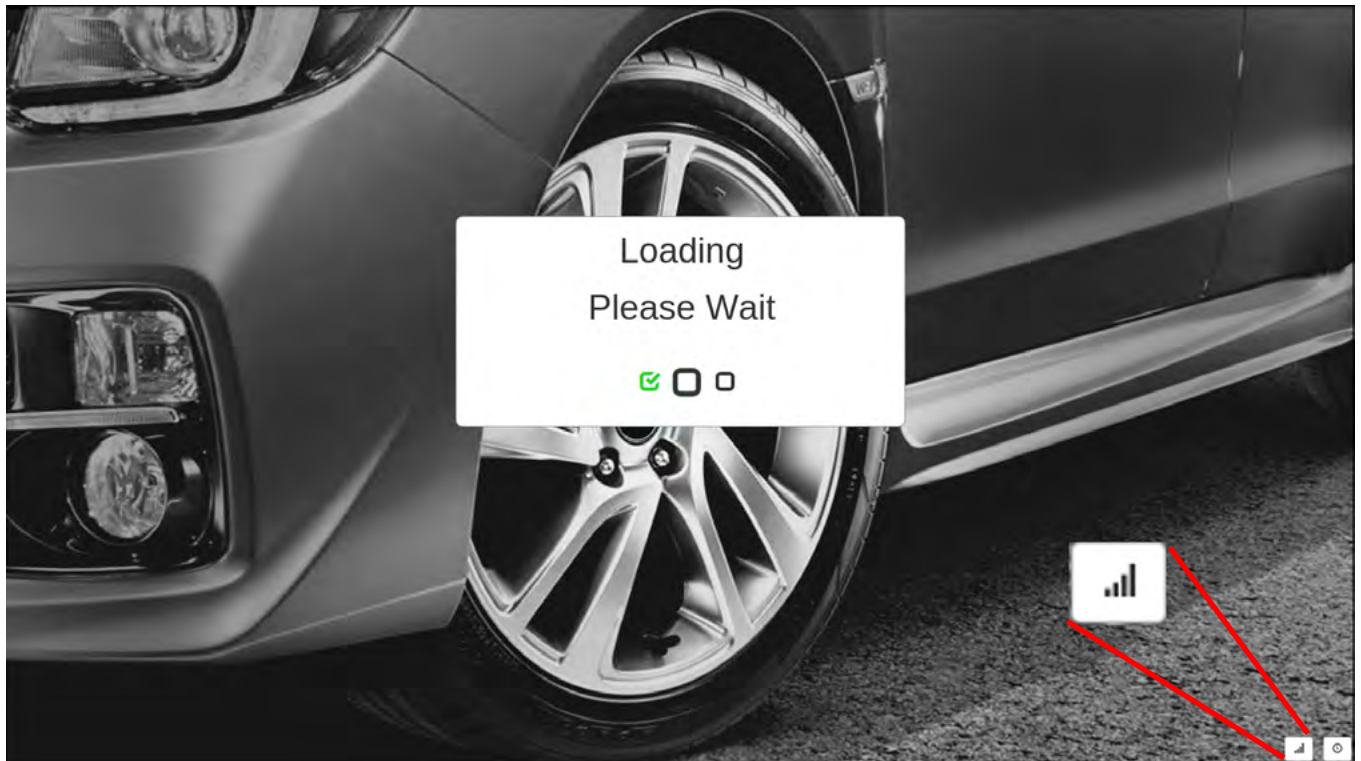
POZNÁMKA: *LEVÝ MODUL JE HLAVNÍM MODULEM A MUSÍ BÝT PŘIPOJEN K HOSTITELSKÉMU ŘADIČI PŘED WIFI. TENTO POSTUP LZE NAJÍT V ČÁSTI „WIFI JEDNOTKY SEŘIZOVÁNÍ GEOMETRIE“. PŘIPOMÍNÁME, ŽE WIFI PŘIPOJENÍ SE POŽADUJE POUZE V PŘÍPADĚ VÝMĚNY LEVÉHO PROCESORU ANEBU HOSTITELSKÉHO ŘADIČE.*



WiFi (JEDNOTKA SEŘIZOVÁNÍ GEOMETRIE)

PŘIPOJENÍ K JEDNOTCE SEŘIZOVÁNÍ GEOMETRIE

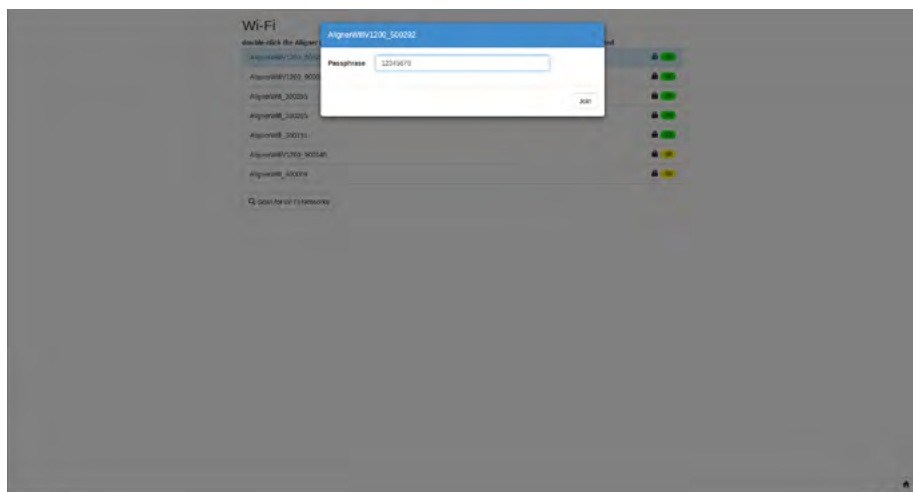
1. Během přípravy systému jednotky seřizování geometrie klikněte na ikonu „WiFi“ v pravém dolním rohu obrazovky Zavádění.



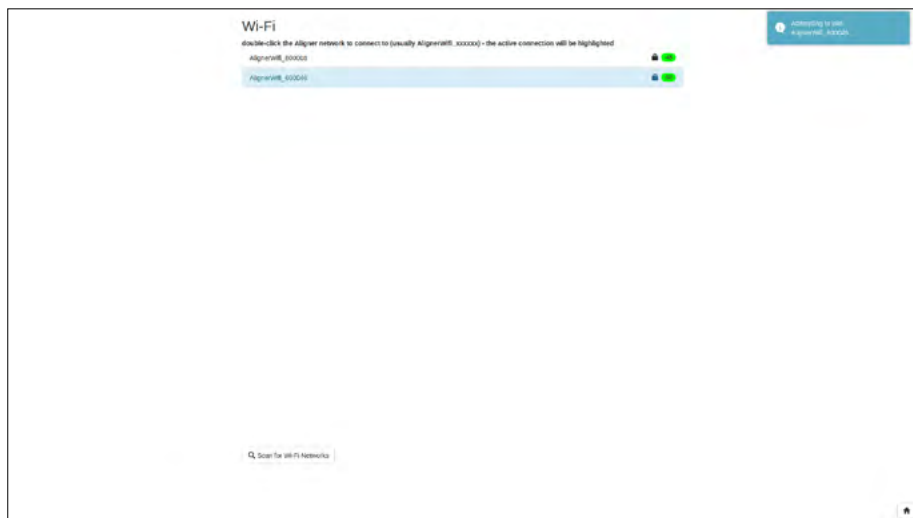
2. Zobrazí se všechny WiFi signály v dosahu připojení k síti jednotky seřizování geometrie. Obvyklá síť jednotky seřizování geometrie je „AlignerWifiV1200_xxxxxx“. Dvakrát klikněte na tuto síť.



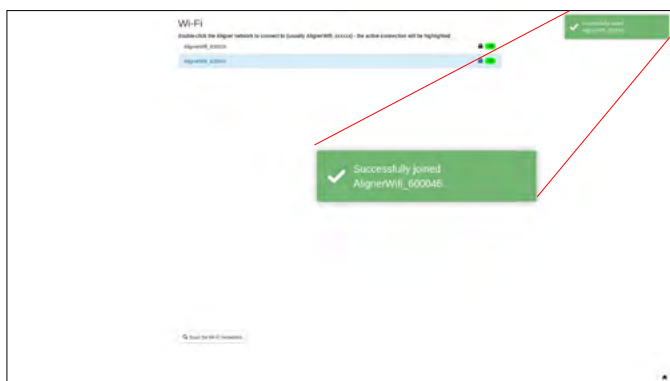
3. Zadejte WiFi heslo jednotek seřizování geometrie „12345678“ a klikněte na „Připojit“



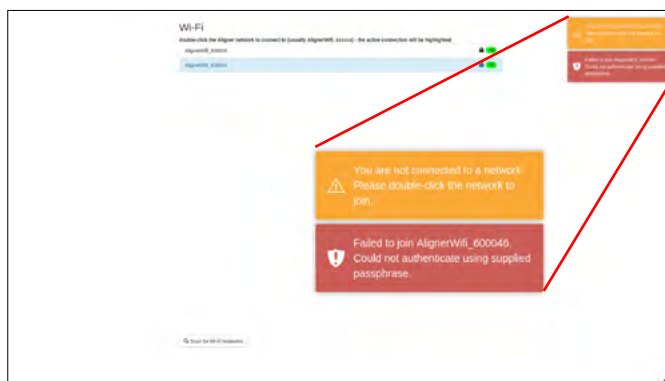
4. Systém se pokusí připojit k síti jednotky seřizování geometrie.



5. Po připojení systém oznámí úspěšný signál. Při selhání připojení to zkuste znovu.



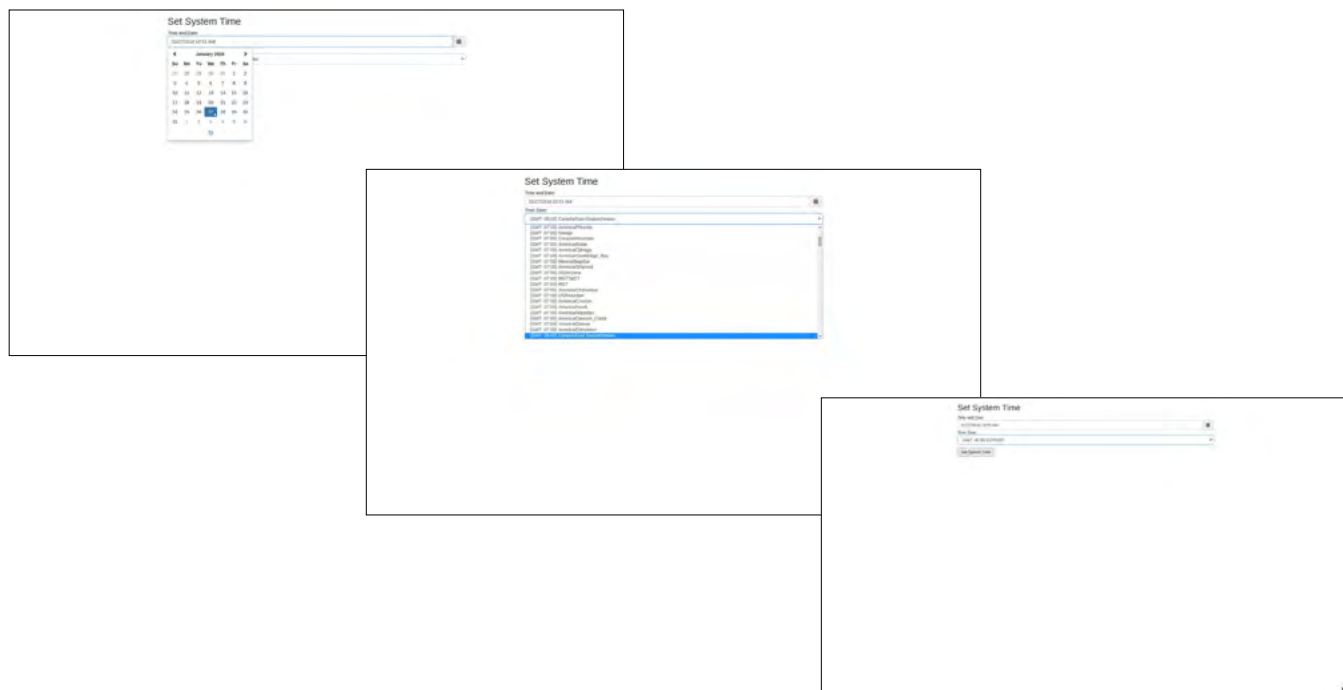
Úspěšné připojení



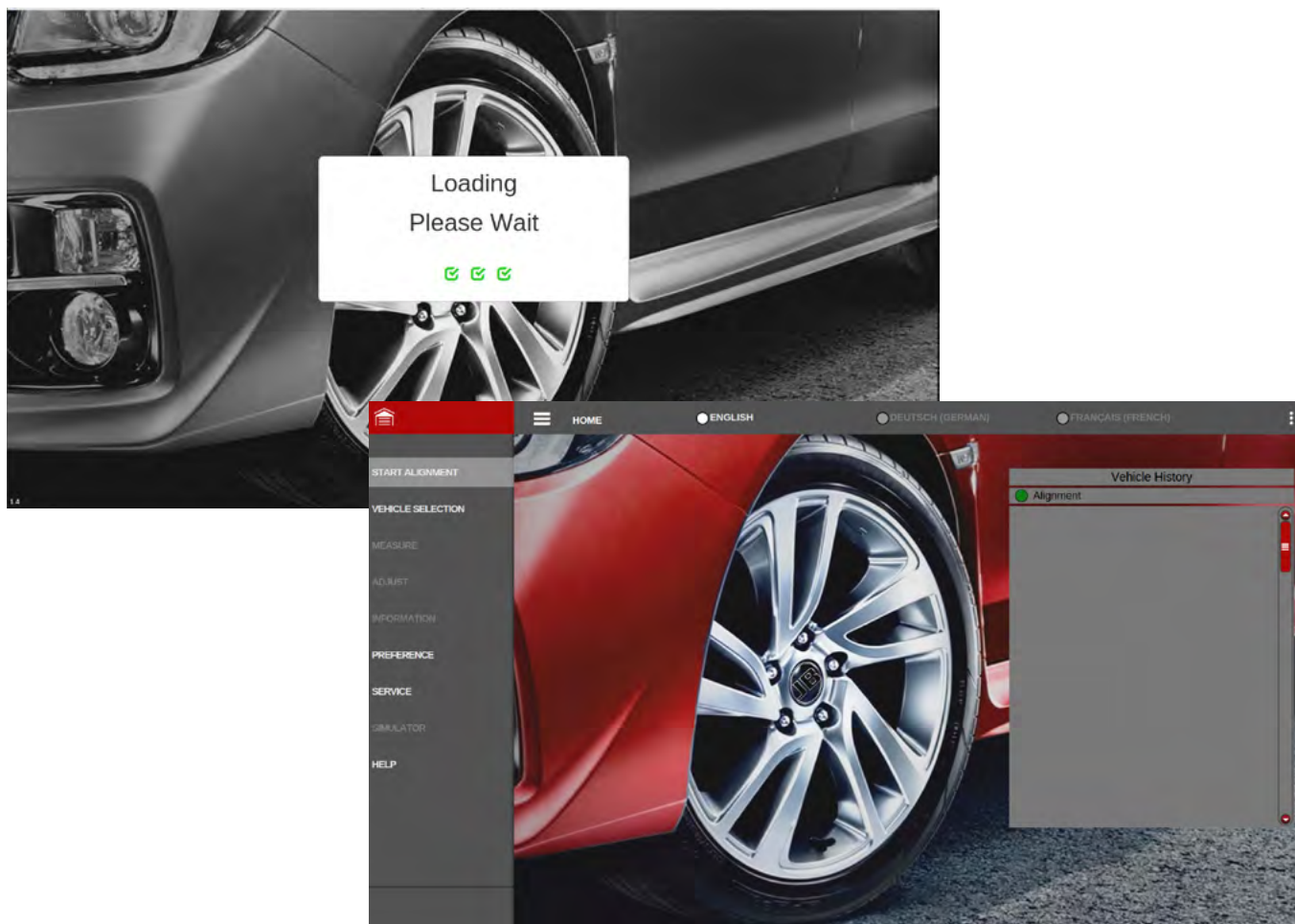
Selhání připojení

6. Po manuálním připojení seřizovacího systému klikněte na ikonu „DOMŮ“. Vraťte se zpět na obrazovku Zavádění. Klikněte na ikonu Čas a Datum v dolním pravém rohu obrazovky pro nastavení systému na správný čas a datum. Správné nastavení je nezbytné pro připojení jednotky seřizování geometrie k vnějšímu systému.

POZNÁMKA: NENASTAVENÍ SPRÁVNÉHO ČASU A DATA ZPŮSOBÍ CHYBY PŘIPOJENÍ K FUNKCI MITCHELL.



7. Seřizovací systém nyní ukončí přípravu domovské obrazovky.



PRÁZDNÁ STRANA

Snap-on
309 Exchange Ave.
Conway, AR 72032
501-450-1500

Snap-on Equipment Srl · Manufacturing Facility
Via Per Carpi 33
42015 Correggio RE - Italy